

# Übungsblatt 12

Analysis II, SoSe 2018

Prof. Dr. Jürgen Saal, Dr. Matthias Köhne

Ausgabe: Di., 26.06.2018, Abgabe: Di., 03.07.2018



**B Aufgabe 1:** (Polarkoordinaten, 1 + 2 Punkte)

Betrachten Sie das autonome Anfangswertproblem

$$u'(t) = f(u(t)), \quad t \in I, \quad u(0) = u_0,$$

auf dem Existenzintervall  $I$  der maximalen Lösung, wobei  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  gegeben ist als

$$f(v) = f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (1 - x^2 - y^2) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix}, \quad v = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2.$$

- (a) Leiten Sie eine Formulierung in Polarkoordinaten her.
- (b) Bestimmen Sie die stationären und periodischen Lösungen des Systems.

HINWEIS: Für Teil a) macht man den Ansatz  $u(t) = (x(t), y(t))^T = r(t) (\cos(\varphi(t)), \sin(\varphi(t)))^T$  und leitet Differentialgleichungen für  $r : \mathbb{R} \rightarrow [0, \infty)$  und  $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  her.

**B Aufgabe 2:** (Stabilität, 6 + 6 + 3 Punkte)

Betrachten Sie die folgenden Differentialgleichungssysteme  $y' = f(y)$  mit

$$f(y) = \begin{pmatrix} y_1 + y_2 \\ 2y_2 \end{pmatrix} \text{ mit } y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2,$$

$$f(y) = \begin{pmatrix} y_1 + y_2 \\ -2y_2 \end{pmatrix} \text{ mit } y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2,$$

$$f(y) = \begin{pmatrix} y_2 \\ -4y_1 \end{pmatrix} \text{ mit } y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2.$$

- a) Untersuchen Sie mithilfe von Satz 7.5 die Stabilität der Nulllösung der Differentialgleichungssysteme.
- b) Bestimmen Sie die allgemeine Lösung der Differentialgleichungssysteme.
- c) Zeichnen Sie die zugehörigen Phasenportraits.

HINWEIS: Beachten Sie bei Teil b) für das dritte Differentialgleichungssystem die Bemerkung 6.18.

**B Aufgabe 3:** (Stabilität, 3 Punkte)

Untersuchen Sie anhand der Definition 7.4 die Nulllösung des Differentialgleichungssystems  $y' = f(y)$  mit

$$f(y) = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}, \quad y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$$

auf Stabilität.

**Aufgabe 4:** (Die Exponentialreihe für Matrizen)

Sei  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  mit  $\operatorname{Re} \lambda < 0$  für jeden Eigenwert  $\lambda$  von  $A$ . Zeigen Sie, dass  $C \geq 1$  und  $\beta > 0$  existieren, so dass  $|e^{tA}| \leq C e^{-\beta t}$  für alle  $t \geq 0$ .

# Präsenzaufgaben zu Blatt 12

Analysis II, SoSe 2018

Prof. Dr. Jürgen Saal, Dr. Matthias Köhne

Bearbeitung: Mi./Do., 27./28.06.2018



## Aufgabe 1: (Multiple Choice)

Entscheiden Sie jeweils, ob die folgenden Aussagen wahr oder falsch sind:

- Bei stetiger Abhängigkeit von den Daten gilt auch Stabilität.
- Eine stationäre Lösung ist entweder asymptotisch stabil oder instabil.
- Sind alle Eigenwerte von  $A$  reell und kleiner gleich Null, dann ist die Nulllösung von  $y' = Ay$  stabil.

## Aufgabe 2: (Polarkoordinaten)

Betrachten Sie das autonome Anfangswertproblem

$$u'(t) = f(u(t)), \quad t \in I, \quad u(0) = u_0,$$

auf dem Existenzintervall  $I$  der maximalen Lösung, wobei  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  gegeben ist als

$$f(v) = f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \frac{g(r)}{r} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix}, \quad v = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2,$$

wobei  $c$  eine Konstante ist und  $g$  eine stetige Funktion. Leiten Sie eine Formulierung in Polarkoordinaten her.

HINWEIS: Verwenden Sie den Ansatz  $u(t) = (x(t), y(t))^T = r(t) (\cos(\varphi(t)), \sin(\varphi(t)))^T$  und leiten Sie Differentialgleichungen für  $r: \mathbb{R} \rightarrow [0, \infty)$  und  $\varphi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  her.

## Aufgabe 3: (Stabilität)

Betrachten Sie die folgenden Differentialgleichungssysteme  $y' = f(y)$  mit

$$f(y) = \begin{pmatrix} -3y_1 \\ -2y_2 \end{pmatrix} \text{ mit } y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2,$$

$$f(y) = \begin{pmatrix} y_2 \\ -y_1 \end{pmatrix} \text{ mit } y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2.$$

- Untersuchen Sie mithilfe von Satz 7.5 die Stabilität der Nulllösung der Differentialgleichungssysteme.
- Bestimmen Sie die allgemeine Lösung der Differentialgleichungssysteme.
- Zeichnen Sie die zugehörigen Phasenportraits.

HINWEIS: Beachten Sie bei Teil b) für das zweite Differentialgleichungssystem die Bemerkung 6.18.

## Aufgabe 4: (Stabilität)

Untersuchen Sie anhand der Definition 7.4 die Nulllösung des Differentialgleichungssystems  $y' = f(y)$  mit  $y(0) = y^0 = (y_1^0, y_2^0)^T$ , wobei

$$f(y) = \begin{pmatrix} -y_1 \\ -y_2 \end{pmatrix}, \quad y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$$

auf Stabilität.