

Aufgabe: Was ist das Minimalpolynom von $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$?

$$\bullet A^0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\bullet A^1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\bullet A^2 = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\bullet A^3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

∴
A
∈
End(\mathbb{R}^2)

↑
• Die sind lin. abh., nämlich $1 \cdot A^3 - A^0 = 0$

Also gilt: $p(A) = 0$ für $p(x) = x^3 - 1$

• Ist p das Minimalpolynom?

• A^0, A^1 sind l. v., d.h. ex. kein Polynom p' vom Grad 1 mit $p'(A) = 0$

Wenn $p'(x) = ax + b$ A annullieren würde,

hatte $p'(A) = a \cdot A + b \cdot A^0 = 0$. Also wären A und A^0 lin. abh.

• $A^2 + A = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \dots$ Also $A^2 + A + A^0 = 0$

• Also gilt $p''(A) = 0$ für $p''(x) = x^2 + x + 1$

• Also: p war nicht das Minimalpolynom; aber: $p'' = \mu_A$

7.5.4 darauf angewandt besagt: Da $p(A) = 0$ muss p ein Vielfaches von μ_A sein, d.h. es gibt ein Polynom q s.d. $p = q \cdot \mu_A$

Also: $x^3 - 1 = q \cdot (x^2 + x + 1)$ Das funktioniert für $q = x - 1$

$$(x-1)(x^2+x+1) = x^3 + x^2 + x - x^2 - x - 1 = x^3 - 1$$

Notation von Blatt 6, Aufg. 1 (iii) $f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}, z \mapsto \bar{z}$ ($f(z) = \bar{z}$)
 $\overline{(\quad)}$ ist eine Notation für dieses f .
 $\bar{\quad}$ ist eine Notation für dieses f .

Aufgabe: Bestimme $p(A)$ für $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ und $p(x) = x^3 + 2x - 4$

$$A^3 = \begin{pmatrix} 2^3 & & \\ & 3^3 & \\ & & (-1)^3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} p(A) &= \begin{pmatrix} 2^3 & & \\ & 3^3 & \\ & & (-1)^3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \cdot 2 & & \\ & 2 \cdot 3 & \\ & & 2 \cdot (-1) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -4 & & \\ & -4 & \\ & & -4 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2^3 + 2 \cdot 2 - 4 & 0 & 0 \\ 0 & 3^3 + 2 \cdot 3 - 4 & 0 \\ 0 & 0 & (-1)^3 + 2 \cdot (-1) - 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 & & \\ & 29 & \\ & & -7 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} p(2) & 0 & 0 \\ 0 & p(3) & 0 \\ 0 & 0 & p(-1) \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Also: Ist A eine Diag-Matrix, so erhält man $p(A)$, indem man p auf die Diagonaleinträge anwendet.

Mit „Diag-Matrix“ ist gemeint: Diagonale von links oben nach rechts unten

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$A \in \text{End}(\mathbb{R}^4)$

$$p(x) = 3x^2 - 4x + 1$$

$$A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$p(A) = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 6 & 0 \\ 6 & 3 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & 0 & 4 & 0 \\ 8 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 4 & 0 \\ -4 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 1 & \\ & & & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \dots & & & \\ & \dots & & \\ & & \dots & \\ & & & \dots \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$$

" $\text{End}(\mathbb{R}^4)$

Aufg: Bestimme das Minimalpolynom von $A = \begin{pmatrix} 3 & & & \\ & 3 & & \\ & & -1 & \\ & & & 0 \\ & & & & 1 \\ & & & & & 2 \end{pmatrix}$

$$p(A) = \begin{pmatrix} p(3) & & & & & \\ & p(3) & & & & \\ & & p(-1) & & & \\ & & & p(0) & & \\ & & & & p(1) & \\ & & & & & p(2) \end{pmatrix}$$

Gesucht ist also ein $p \in \mathbb{R}[x]$ von minimalem Grad, s. d. $p(A) = 0$ ist, d. h. $p(3) = 0$, $p(-1) = 0$, $p(0) = 0$, $p(1) = 0$, $p(2) = 0$

$$\bullet p(x) = (x-3)(x+1) \cdot x \cdot (x-1) \cdot (x-2)$$

Dann gilt: $p(A) = 0$

- p hat minimalen Grad, da ein Polynom mit 5 Nullstellen mindestens Grad 5 haben muss.

Sei $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix}$. Aufgabe: Bestimme H_f .

Die Matrix, die zu f gehört ist $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} =: B$

$$f\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad f\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Probe: } B \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \cdot x - 1 \cdot y \\ 1 \cdot x + 0 \cdot y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix}$$

$$B^2 = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\text{Also: } B^2 + I_2 = 0$$

$$\text{Also: Für } p(x) = x^2 + 1 \text{ gilt: } p(B) = 0 = p(f)$$

$$\text{Zu 7.5.2 (b): } \text{End}(\mathbb{R}^2) \ni B = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = f$$

$$B^4 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$$

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} -3 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$$

$$p(x) = x^4 + 7x$$

$$p(A^{-1}BA) = A^{-1} \underbrace{p(B)}_0 A$$

$$(A^{-1}BA)^4 + 7 \cdot A^{-1}BA = \underbrace{B^4 + 7B}_{\text{offenl.}} = \begin{pmatrix} 1 & -7 \\ 7 & 1 \end{pmatrix}$$

$$f' = g \circ f \circ g$$

$$V' = \mathbb{R}^2 \xrightarrow{g} \mathbb{R}^2 = V$$

The diagram illustrates the relationship between the maps f , g , and f' . It consists of two vector spaces, $V' = \mathbb{R}^2$ and $V = \mathbb{R}^2$. A map g maps V' to V . A map f maps V to V . A map f' maps V' to V' . The diagram shows that $f' = g \circ f \circ g$. The map f is represented by the matrix $\begin{pmatrix} 7 & -14 \\ -14 & 7 \end{pmatrix}$. The map f' is represented by the matrix $\begin{pmatrix} 56 & -35 \\ -35 & 56 \end{pmatrix}$. The map g is represented by the matrix $\begin{pmatrix} 7 \\ 14 \end{pmatrix}$. The diagram shows that $f' = g \circ f \circ g$.

Anmerkung: $f \in \text{End}(V)$ ist nilpotent \Leftrightarrow ex. ein Polynom der Form $p(x) = x^r$, das f annulliert.

Bertino Minimalpolynom von $A = \begin{pmatrix} \boxed{5} & 1 & & & & \\ & \boxed{5} & & & & \\ & & \boxed{3} & 1 & & \\ & & & \boxed{3} & 1 & \\ & & & & \boxed{3} & \\ & & & & & \boxed{3} \end{pmatrix}$

Laut Vorlesung sollte $\mu_A = (x-5)^2 \cdot (x-3)^3$

Prüfe: $\mu_A(A) \stackrel{?}{=} 0$

$$\mu_A(A)(v) = (A - 5I_6)^2 (A - 3I_6)^3 v$$

Rechne das aus für e_1, \dots, e_6

Das sind die Spalten von $\mu_A(A)$

$$(A - 5I_6)^2 (A - 3I_6)^3 = \underbrace{\begin{pmatrix} \boxed{0} & \boxed{1} & & & & \\ & \boxed{0} & & & & \\ & & \boxed{-2} & \boxed{1} & & \\ & & & \boxed{-2} & \boxed{1} & \\ & & & & \boxed{-2} & \\ & & & & & \boxed{-2} \end{pmatrix}}_B \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} \boxed{2} & \boxed{1} & & & & \\ & \boxed{2} & & & & \\ & & \boxed{0} & \boxed{1} & & \\ & & & \boxed{0} & \boxed{1} & \\ & & & & \boxed{0} & \\ & & & & & \boxed{0} \end{pmatrix}}_C$$

Auf e_1 anwenden:

$$C \cdot e_1 = 2e_1, \dots, C^3 e_1 = 8 \cdot e_1$$

$$B \cdot C^3 \cdot e_1 = B \cdot 8 \cdot e_1 = 0$$

$\in \text{Kern}(A)$

Auf e_2 anwenden:

$$C e_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$C^2 e_2 = \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$C^3 e_2 = \begin{pmatrix} 12 \\ 12 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$B C^3 e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$B^2 C^3 e_2 = 0$$

Auf e_3 anwenden:

$$C e_3 = 0$$

$$\dots C^2 e_4 = 0$$

$$C^3 e_5 = 0$$

$$C e_6 = 0$$

Zur JNF:

Annahme: $A \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$ und wir haben schon bestimmt,
dass die JNF das folgende ist:

invertierbare 4×4 -Matrix
(Abschnitt 6.7)

$$B = \begin{pmatrix} 5 & & & \\ & 4 & 1 & \\ & & 4 & 1 \\ & & & 4 \end{pmatrix}$$

Wir suchen $S \in GL_4(\mathbb{R})$ s. d. $S^{-1}AS = B$

Suche dazu $v_1, \dots, v_4 \in \mathbb{R}^4$ s. d. „ A mit v_1, \dots, v_4 das macht,
was B mit e_1, \dots, e_4 macht.“, also:

$$Be_1 = 5e_1, \text{ also will } Av_1 = 5 \cdot v_1$$

$$Be_2 = 4e_2, \text{ also will } Av_2 = 4v_2$$

$$Be_3 = 4 \cdot e_3 + e_2, \text{ also will } Av_3 = 4v_3 + v_2$$

$$Be_4 = 4 \cdot e_4 + e_3, \text{ also will } Av_4 = 4 \cdot v_4 + v_3$$

Behauptung: $S = (v_1 | v_2 | v_3 | v_4)$ funktioniert.

Prüfe dafür: $S^{-1}AS \stackrel{?}{=} B$

Prüfe dafür: $S^{-1}ASe_1 \stackrel{?}{=} Be_1, S^{-1}ASe_2 \stackrel{?}{=} Be_2, \dots$

$$\begin{aligned} S^{-1}ASe_3 &\stackrel{?}{=} Be_3 \\ &\stackrel{||}{=} S^{-1}A \begin{pmatrix} v_3 \\ 4 \cdot e_3 + e_2 \end{pmatrix} \\ &\stackrel{||}{=} S^{-1}(4 \cdot v_3 + v_2) \\ &\stackrel{||}{=} 4S^{-1}v_3 + S^{-1}v_2 \\ &\stackrel{||}{=} 4e_3 + e_2 \end{aligned}$$

