

Wellengleichungen für eignen Forme

1. Wellengleichungen sind Aufwandsverprobleme

In der Vorlesung über nichtlineare disperse Gl. haben wir eine Gleichung der Form

$$\frac{\partial u}{\partial t} = i \varphi(-i\nabla)u + N(u) \quad (1)$$

eine^(*) Wellengleichung genannt, wenn die sogenannte Phase-funktion

$$\varphi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C} \quad \text{reellwertig ist.}$$

Im Fall eines $N \times N$ -Systems würde man entsprechend für $\varphi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}^{N \times N}$ verlangen, dass $\varphi(\xi)$ für alle $\xi \in \mathbb{R}^n$ eine hermitesche Matrix ist, also $\varphi(\xi)_{jk} = \overline{\varphi(\xi)_{kj}}$, so dass alle Eigenwerte dieser Matrizen reell sind.

Die gesuchte Lösung der (1) ist eine Funktion

$$u : I \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}^N, \quad (t, x) \mapsto u(t, x),$$

und $N(u)$ eine nichtlineare Funktion von u und ggf. auch von Ableitungen von u nach den x - oder t -Variablen. Wie der Operator $\varphi(-i\nabla)$ zu verstehen ist, ist klar im Fall, dass φ ein Polynom ist:

$$\varphi(\xi) = \sum_{\substack{|\alpha| \leq m \\ \alpha \in \mathbb{N}_0^n}} \varphi_\alpha \xi^\alpha \Rightarrow \varphi(-i\nabla) = \sum_{\substack{|\alpha| \leq m \\ \alpha \in \mathbb{N}_0^n}} \varphi_\alpha (-i\nabla)^\alpha \quad \text{mit} \\ (-i\nabla)^\alpha = (-i)^{|\alpha|} \prod_{j=1}^n \left(\frac{\partial}{\partial x_j} \right)^{\alpha_j}.$$

(*) nichtlinear, wenn $N(u) \neq 0$ ist;

Ist φ keine Polynom, und ist $u(t, \cdot)$ auf dem \mathbb{R}^n

(allgemeiner: auf einer LCA-Gruppe G) definiert, so erklären wir

$$\varphi(-i\Delta) := F^{-1}\varphi(\xi)F,$$

wobei $F: S'(\mathbb{R}^n) \rightarrow S'(\mathbb{R}^n)$ die Fouriertransformation ist.

Für $f \in S(\mathbb{R}^n) := \{f \in C^\infty(\mathbb{R}^n) : \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha \partial^\beta f(x)| < \infty \forall \alpha, \beta \in \mathbb{N}^n\}$

setzt man $\widehat{F}f(\xi) := (2\pi)^{-\frac{n}{2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ix\xi} f(x) dx$. Daraus ist

$\widehat{F}: S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$ eine Isomorphie und weiter

$$F^{-1}g(x) := (2\pi)^{\frac{n}{2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{ix\xi} g(\xi) d\xi.$$

Häufig schreibt man $\widehat{F}f = \hat{f}$ und $\widehat{F}^{-1}g = \check{g}$. Für $T \in S'(\mathbb{R}^n)$,

denn Räume aller stetigen linearen Funktionale auf $S(\mathbb{R}^n)$,

setzt man $\widehat{T}[f] := T[\hat{f}]$ bzw. $\widehat{T}[g] := T[\check{g}] \quad \forall f, g \in S(\mathbb{R}^n)$

so dass sich alle wichtigen Eigenschaften von \widehat{F} auf $S(\mathbb{R}^n)$, auf \widehat{F} (oder $\widehat{\cdot}$) auf $S'(\mathbb{R}^n)$ vererbt, das-

besonders ist auch $\widehat{F}: S'(\mathbb{R}^n) \rightarrow S'(\mathbb{R}^n)$ eine Isomor-

phie. Für die PDE's wichtig:

$$\widehat{\frac{\partial f}{\partial x_j}}(\xi) = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ix\xi} \frac{\partial f}{\partial x_j}(x) dx = i\xi_j \widehat{f}(\xi) \quad \text{part. diff.}$$

bzw. $\widehat{(-i\Delta)f}(\xi) = \xi^2 \widehat{f}(\xi)$, so dass die beiden für Polynome angegebenen Definitionen von $\varphi(-i\Delta)$ übereinstimmen.

Rechts ist die Gl. (1) auf einem Gebiet $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ (ggf. beschränkt, mit Glättungsbedingungen an $\partial\Omega$), und

sucht also Lösungen $u: I \times \Omega \rightarrow \mathbb{C}^N$, so hat zumindest ③ für eine Hilberträume (= z.B.: $L^2(\Omega)$) basiche Theorie der Spektralsatz für unbeschränkte selbstadjungierte Operatoren eine allgemeine Möglichkeit, dass Operator $\Phi(-i\Delta)$ zu erklären.

Bsp.: Wählen wir die (1) $\Phi(\xi) = -i\xi^2$, $\xi \in \mathbb{R}^4$, so ist $\Phi(-i\Delta) = \Delta$ und (1) lautet (nach Multiplikation mit i) $i \frac{\partial u}{\partial t} + \Delta u = iN(u)$, und das ist eine nichtlineare Schrödinger-Gleichung. Da Φ hier noch nichtlineare Schrödinger-Gleichung ist, handelt es sich bei der Schrödinger-Gleichung um eine Wellengleichung im weiteren Sinn.

Nun soll es in dieser Vorlesung eine Wellengleichung in kleiner Form geben. Daraus möchte ich solche Gln. (oder Systeme) vom Typ (1) verstehen, deren Phasenfunktion für große ξ linear wählt, also

$$|\Phi(\xi)| \approx |\xi| \quad \forall \xi \in \mathbb{R}^4 \text{ mit } |\xi| \geq 1$$

Es handelt sich in anschließendem Zwei Gln.)

1. Die Klein-Gordon-Gleichung

$$(\square + m^2)u := \left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} - \Delta + m^2 \right) u = N(u) \quad (u \in \mathbb{R}),$$

d'Alembert- oder auch Box-Operator

die für $\omega=0$ in die klassische Wellengleichung $\square u = \Delta u$ (4) übergeht.

Letzte beschreibt eine Vielzahl von Phänomenen die der klassischen Mechanik, der Optik, der Akustik, ... z.B.

- Schwingungen einer Saitte ($\omega=1$) oder einer Membran ($\omega=2$);
- Ausbreitung von Licht, allgemeiner von elektromagnetischer Welle in Vakuum oder in homogenen/isotropen Medien ($\omega=3$), die Wellengleichung lässt sich herleiten aus den Maxwell'schen Gleichungen, das sind die Grundgleichungen der klassischen Elektrodynamik.
- Ausbreitung von Schall, ebenfalls in homogenen und isotropen Medien.

Die Klein-Gordon-Gleichung wurde in den 20er Jahren zuerst von Schrödinger und dann von Klein und Gordon vorgeschlagen als Grundgleichung einer relativistischen Formulierung der Quantenmechanik. Das hat sich nicht durchgesetzt, u.a. deshalb, weil die von J. V. Neumann u.a. entwickelte Axiomatik der Quantentheorie verlangt, dass die Dynamik eines quantalen Systems stets durch eine PDE beschrieben wird, die 2. Ordnung

die der Zeit ist. Die KGG spielt allerdings in einigen fortgeschrittenen physikalischen Theorien eine wesentliche Rolle, insbesondere in Systemen (KGS-Zakharov-Dirac-KG-System). An die Stelle der KGG in der relativistischen QM getreten ist die

2. Dirac-Gleichung (tatsächlich eine System aus

$$N = 2^{\lceil \frac{u+1}{2} \rceil} \text{ Gleichungen}:$$

$$i \frac{\partial \psi}{\partial t} = -i \alpha \cdot \nabla \psi + \beta u \psi \quad (+ N(\psi))$$

$$:= -i \sum_{j=1}^u \alpha_j \frac{\partial \psi}{\partial x_j} + u \beta \psi \quad (+ N(\psi)).$$

Hierbei ist $\psi: I \times \mathbb{R}^u \rightarrow \mathbb{C}^N$ die gesuchte Lösung, die sog. "Spinor", und bei den Koeffizienten $\alpha_1, \dots, \alpha_u$ und β handelt es sich um hermitesch N × N-Matrizen (hervestzolt: $A = A^*$, d.h. $a_{jk} = \overline{a_{kj}}$), die sogenannte "Dirac-Matrizen". Die physikalische Theorie stellt hierzu die folgenden Bedingungen (Äquivalenzbedingungen "relativistisch"):

$$(a) \quad \alpha_j \alpha_k + \alpha_k \alpha_j = 2 \delta_{jk} E_N \quad (E_N = N \times N \text{ Einheitsmatrix})$$

$$(b) \quad \alpha_j \beta + \beta \alpha_j = 0, \quad \beta^2 = E_N$$

Aus $\alpha_k^2 = \beta^2 = E_N$ folgt laut dieser Determinantebedingung ⑥
plikationsatz, dass $(\det \alpha_k)^2 = (\det \beta)^2 = 1$, also $\det(\alpha_{te})$,
 $\det(\beta) \in \{\pm 1\}$. Hermitesche Matrizen haben stets reelle
Eigenwerte, wofür folglich also nur $\lambda \in \{\pm 1\}$ die
Frage.

Für $\text{Sp}(AB) = \text{Sp}(BA)$ erhalten wir aus (b):

$$\begin{aligned} \text{Sp}(\alpha_j) &= \underset{(b)}{\text{Sp}}(\beta^2 \alpha_j) = \text{Sp}(\beta(\beta \alpha_j)) \xrightarrow{*} \text{Sp}(\beta \alpha_j \beta) \\ &= -\text{Sp}(\alpha_j \beta^2) = -\text{Sp}(\alpha_j) = 0 \end{aligned}$$

und ebenso weiter Verwendung von (a), dass $\text{Sp}(\beta) = 0$.
aus $\lambda_e \in \{\pm 1\}$ und $\text{Sp}(\alpha_j) = \text{Sp}(\beta) = \sum_{e=1}^N \lambda_e = 0$
folgt, dass N gerade sein muss.

Für $n=2$ kann man die sog. "Paradiesche Spie-Matrizen"
verwenden, dass sind die 2×2 -Matrizen

$$\tau_1 := \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \tau_2 := \begin{pmatrix} 0 & i \\ -i & 0 \end{pmatrix}, \quad \tau_3 := \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix},$$

man wählt nun $\alpha_{1,2} := \tau_{1,2}$ und $\beta = \tau_3$. Dazu
sind die Bedingungen (a) und (b) erfüllt. Für
 $n=1$ wählt man $\alpha_1 = \tau_1$ und $\beta = \tau_3$. In beiden Fällen
($n \in \{1, 2\}$) kommt man also mit $N=2$ aus.

Für $u=2$ ist das Forest 2×2 jedoch nicht mehr ausreichend. Begründung: $\{\tilde{v}_j\}_{j \in \{1,2,3\}}$ bilden zusammen eine Untermenge von E_2 . Basis von $C^{2 \times 2}$, eine weitere müssen wir also durch Linearabhängigkeit gewinnen, wobei E_2 w. die Spurbedingung ausschließt. Ansatz also

$$\tilde{v}_4 = \sum_{j=1}^3 \lambda_j \tilde{v}_j$$

$$\approx \tilde{v}_4 \tilde{v}_j + \tilde{v}_j \tilde{v}_4 = 2 \lambda_j \tilde{v}_j^2 = 2 \lambda_j E_2 \quad \forall j \in \{1,2,3\}$$

Hierfür ist aber $\tilde{v}_j = 0$ gefordert, also $\lambda_j = 0 \quad \forall j \in \{1,2,3\} \Rightarrow \tilde{v}_4 = 0$

Für $u=3$ ist jedoch $N=4 (= 2^{\lceil \frac{u+1}{2} \rceil})$ ausreichend, was durch explizite Angabe eines Satzes von Dirac-Matrizen einsehbar ist. Man wählt üblicherweise

$$\alpha_f = \begin{pmatrix} 0 & \tilde{v}_f \\ \tilde{v}_f & 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \beta = \begin{pmatrix} E_2 & 0 \\ 0 & -E_2 \end{pmatrix},$$

wobei die Einträge selbst wieder 2×2 -Matrizen sind, nämlich die Pauli-Matrizen \tilde{v}_f und die Einheitsmatrix E_2 .

(Für $u=4$ könnte $\alpha_f = \begin{pmatrix} 0 & E_2 \\ -E_2 & 0 \end{pmatrix}$ reichen, müsste man erneut rechnen, dass für höhere Raumdimensionen $u \geq 5$ das Forest $N \times N$ mit $N = 2^{\lceil \frac{u+1}{2} \rceil}$ notwendig und ausreichend ist, bedarf genauer (algebraischer) Überlegungen.)

Phasenfreier Friede: Zu dieser Restierung müssen wir nun die homogenen linearen Gleichungen betrachten.

Direktes Gleichung: Multiplikation mit $(-\iota)$

$$\frac{\partial \psi}{\partial t} = - \sum_{j=1}^n \alpha_j \frac{\partial}{\partial x_j} \psi - i \omega \beta \psi$$

$$= i \left(- \sum_{j=1}^n \alpha_j (-i \frac{\partial}{\partial x_j}) - \omega \beta \right) \psi,$$

$$\text{woraus wir } \varphi(\xi) = - \left(\sum_{j=1}^n \alpha_j \xi_j + \omega \beta \right) \quad (\xi \in \mathbb{R}^n)$$

ableiten können. Für die

Klein-Gordon-Gleichung erhalten wir die Gleichung 2.

Ordnung $(\square + \omega^2) u = 0$ ist ein System erster Ordnung
überführen. Dazu setzen wir $A := \overline{(-\Delta + \omega^2)}$, erklärt
als $\int^{-1} \overline{(\xi_1^2 + \omega^2)} \int$ oder mit Hilfe des Spektralsatzes,

$$u_{\pm} := \frac{1}{2i} A^{-1} \left(iA \pm \frac{\partial}{\partial t} \right) u \quad (\Rightarrow u_+ + u_- = u)$$

und hierfür erhalten wir die Gln. 1. Ordnung in t :

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \pm i A u_{\pm} \stackrel{!}{=} \pm i \varphi(-i \nabla) u_{\pm}$$

also $\varphi(r) = \pm \sqrt{|\xi|^2 + \omega^2}$. (Für Einzelheiten: Vorlesung
"dispersive", S. 8 f., § eine ähnliche Reduzierung folgt später.)

Auffangsbedingungen: Aus der Theorie gewöhnlicher Dgln. ist es üblich überraschend, dass wir die Auffangsbedingungen

$$u(0) = u_0, \quad u_t(0) = u_1 \quad (\text{für Klein-Gordon bzw. Wellen-})$$

$$\text{bzw. } \psi(0) = \psi_0 \quad (\text{für Dirac})$$

selber lehren, wenn die Eindeutigkeit des Lösung zu erweisen. Hierbei betrachtet man üblicherweise Daten aus den inneren linearer Sobolevräumen von $S'(\mathbb{R}^n)$, d.h.

$$(u_0, u_1) \in \mathcal{D}_0 \times \mathcal{D}_1 \subset S'(\mathbb{R}^n) \times S'(\mathbb{R}^n)$$

$$\psi_0 \in \mathcal{D}^N \subset (S'(\mathbb{R}^n))^N$$

Eine Standardwahl sind hierbei $\mathcal{D} = H^s(\mathbb{R}^n)$, $\mathcal{D}_i = H^{s_i}(\mathbb{R}^n)$, wobei $H^s(\mathbb{R}^n) = \{f \in S'(\mathbb{R}^n) : \|f\|_{H^s} < \infty\}$ mit der Norm

$$\|f\|_{H^s} := \left(\int_{\mathbb{R}^n} \underbrace{(1+|\xi|^2)^s}_{\leq} |\hat{f}(\xi)|^2 d\xi \right)^{\frac{1}{2}} \\ =: \langle \cdot \rangle^{2s}, \text{ "japanische brackets"}$$

(Sobolevräume, genauer: Besse-Potentialräume der Ordnung s , wobei $s \in \mathbb{R}$ zugelassen ist: $H^0(\mathbb{R}^n) = L^2(\mathbb{R}^n)$, es handelt sich um Hilberträume.)

Für das Verhältnis von s_0 zu s_1 ist auffällig, dass der obige Zerlegung $u = u_+ + u_-$ laut $u_\pm = \frac{1}{2i} A^{-1}(iA \pm \frac{\partial}{\partial t}) u$,

dass $\frac{\partial u}{\partial t} \in A H^{s_0} = H^{s_1}$, also $s_0 = s_1 + 1$.

Alternativ: Letztes Seesatz: RGG $\Leftrightarrow \frac{dV}{dt} = AV = \begin{pmatrix} 0 & I \\ \Delta - I & 0 \end{pmatrix} V$

lautet $D_A = D_A \times H_0^1(\Omega)$, $V = \begin{pmatrix} u \\ u_0 \end{pmatrix}$. Zeigt, dass man eine x -Ableitung untersucht, $= H^2(\Omega)$, welche Ω eine C^2 -Raum ist und u_0 brecht

Zusammenhang zwischen Klein-Gordone - und Dirac-Gleichung: ⑩

Sei $\psi \in (C^2(\mathbb{R}^{u+}))^N$ eine Lösung des freien Dirac-Gleichung

$$i \frac{\partial \psi}{\partial t} = -i \sum_{j=1}^u \alpha_j \partial_j \psi + i\omega \beta \psi \quad \text{und} \quad \psi(0) = \psi_0.$$

also $\left(\frac{\partial}{\partial t} + \sum_{j=1}^u \alpha_j \partial_j + i\omega \beta \right) \psi = 0$. Hierauf werden

wir den Operator $\left(\frac{\partial}{\partial t} - \sum_{j=1}^u \alpha_j \partial_j - i\omega \beta \right)$ an und verwenden

dass die Antivertauschungsrelationen für Dirac-Matrizen:

$$\begin{aligned} 0 &= \left(\frac{\partial}{\partial t} - \sum_{j=1}^u \alpha_j \partial_j - i\omega \beta \right) \left(\frac{\partial}{\partial t} + \sum_{j=1}^u \alpha_j \partial_j + i\omega \beta \right) \psi \\ &= \left\{ \frac{\partial^2}{\partial t^2} + \frac{\partial}{\partial t} \left(\sum_{j=1}^u \alpha_j \partial_j + i\omega \beta \right) - \left(\sum_{j=1}^u \alpha_j \partial_j + i\omega \beta \right) \frac{\partial}{\partial t} \right. \\ &\quad \left. - \left(\sum_{j=1}^u \alpha_j \partial_j + i\omega \beta \right) \left(\sum_{k=1}^u \alpha_k \partial_k + i\omega \beta \right) \right\} \psi \\ &= \left\{ \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \sum_{k,j=1}^u \alpha_j \alpha_k \partial_j \partial_k - i\omega \sum_{j=1}^u \underbrace{(\alpha_k \beta + \beta \alpha_k)}_{=0 \text{ (b)}} \partial_k + \omega^2 \right\} \psi \end{aligned}$$

$$= \left\{ \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \sum_{\substack{k,j=1 \\ k < j}}^u (\alpha_j \alpha_k + \alpha_k \alpha_j) \partial_j \partial_k - \sum_{j=1}^u \underbrace{\alpha_j^2 \partial_j^2}_{= E_N \text{ (a)}} + \omega^2 \right\} \psi$$

$$= \left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} - \Delta + \omega^2 \right) \psi, \quad \text{wobei } \text{ () als Diagonalmatrix (-Operator) und Diagonalelement } \partial_t^2 - \Delta + \omega^2 \text{ besitzt } \omega \beta.$$

D.h.: (jede komponente von) ψ ist eine Lösung der Klein-Gordone-Gleichung mit Anfangswerten

$$\psi(0) = \psi_0 \quad \text{und} \quad \frac{\partial \psi}{\partial t}(0) = - \left(\sum_{j=1}^u \alpha_j \partial_j + i\omega \beta \right) \psi_0.$$

Umgekehrt sei $U \in C^2(\mathbb{I} \times \mathbb{R}^4, \mathbb{C}^N)$ eine Lösung der Klein-Gordon-Gleichung $(\square + m^2)U = 0$ mit Anfangswerten $U(0) = U_0 \in C^2(\mathbb{R}^4, \mathbb{C}^N)$ und $\frac{\partial U}{\partial t}(0) = U_1 \in C^1(\mathbb{R}^4, \mathbb{C}^N)$.

Dann können wir bereits ohne große Mühe eine Lösung der Dirac-Gleichung gewinnen: Dazu setzen wir

$$H_1 := \sum_{j=1}^4 \alpha_j \frac{\partial}{\partial x_j} + i m \beta,$$

so dass die freie Dirac-Gleichung $(\frac{\partial}{\partial t} + H_1)\Psi = 0$ lautet.

Oben haben wir nachgerechnet, dass

$$\square + m^2 = (\frac{\partial}{\partial t} - H_1)(\frac{\partial}{\partial t} + H_1) = (\frac{\partial}{\partial t} + H_1)(\frac{\partial}{\partial t} - H_1),$$

letzteres, weil die Zeitableitung mit H_1 vertauscht.

Wir setzen also $\Psi := (\frac{\partial}{\partial t} - H_1)U$ und erhalten

$$(\frac{\partial}{\partial t} + H_1)\Psi = (\square + m^2)U = 0,$$

d.h. Ψ löst die freie Dirac-Gleichung, und für die Anfangswerte haben wir

$$\Psi(0) = (\frac{\partial}{\partial t} - H_1)U(t)|_{t=0} = U_1 - H_1 U_0 \in C^1(\mathbb{R}^4, \mathbb{C}^N).$$

Wichtigste ist der erste Teil dieses einfach leicht berechenbaren Zusammensetzungsgesetzes hat eine wichtige Kette: zweitens

Raum-Zeitschätzungen des Typs

$$\|u\|_{L_t^p(L_x^q)} \lesssim \|u_0\|_{H^s} + \|u_1\|_{H^{s-1}}, \quad (*)$$

sogenannte Strichartz-Abschätzungen, eine wichtige Rolle.

Hierbei ist die gewünschte L^p -Norm definiert durch

$$\|u\|_{L_t^p(L_x^q)} := \left(\left(\int_{\mathbb{R}^n} |u(x,t)|^q dx \right)^{\frac{p}{q}} dt \right)^{\frac{1}{p}},$$

und $u(t) = \cos(tA)u_0 + A^{-1}\sin(tA)u_1$ laut

$A = \sqrt{-\Delta + i\epsilon^2}$ eine Lösung der homogenen linearen Klein-Gordon-Gleichung mit Daten $u(0) = u_0$ und

$\frac{du}{dt}(0) = u_1$. (Im Fall der Wellengleichung, also $u=0$, sind die Sobolev-Normen auf der rechten Seite in der Regel durch ihre homogenen Varianten $\|f\|_{H^s}$, def. derv., ersetzt.)

$$\|f\|_{H^s} := \left(\int_{\mathbb{R}^n} |\xi|^2 |\hat{f}(\xi)|^2 d\xi \right)^{\frac{1}{2}}$$

Nun sei ψ eine Lösung der freien Dirac-Gleichung mit $\psi(0) = \psi_0$ und eine Abschätzung von ψ zugleich Strichartz-Typ $(*)$ beweisen. Da ψ zugleich eine Lösung von KGG mit $\psi(0) = \psi_0$, $\psi_t(0) = -H_1 \psi_0$ ist,

folgt

$$\|\psi\|_{L_t^p(L_x^q)} \lesssim \|\psi_0\|_{H^s} + \|H_1 \psi_0\|_{H^{s-1}} \lesssim \|\psi_0\|_{H^s}.$$

Hinbei sind die auftretenden Normen (z.B.) zu lesen als

(13)

$$\| \psi \|_{L^p_x(L^q_x)} = \sum_{j=1}^N \| \psi_j \|_{L^p_x(L^q_x)}$$

$$\text{bzw. } \|\psi\|_{H^s} = \left(\sum_{j=1}^N \|\psi_j\|_{H^s}^2 \right)^{\frac{1}{2}},$$

wobei der Index (j) die Komponenten des Spinors ψ bezeichnet. Auf diese Weise "verarbeiten" sich also die Strichartschaften. Auf diese Weise "verarbeiten" sich also die Strichartschaften. Auf diese Weise "verarbeiten" sich also die Strichartschaften.

Invarianz:

- Wellen-, Klein-Gordon- und Dirac-Gleichung (auch die niedrigste nichtlineare Version) sind invariant unter Translations in Zeit und Raum, d.h. ist u eine Lösung einer dieser Gleichungen, so ist $v(t, x) := u(t-t_0, x-x_0)$, so ist v ebenfalls eine Lösung, was offensichtlich ist.
- Eine (eigentliche) Lorentz-Transformation ist eine lineare Abbildung $\Lambda : \mathbb{R}^{n+1} \rightarrow \mathbb{R}^{n+1}$ mit der Eigenschaft, dass $\Lambda G \Lambda^T = G$ für $G = \text{diag}(1, \underbrace{-1, \dots, -1}_{n-\text{mal}})$. Die Invarianz von Wellen- und KG-Gleichungen unter solchen Transformationsen (im o.g. Sinn) ist Gegenstand der Übungsaufgabe. Dort klären wir auch,

in welcher sie die Dirac-Gleichung als Lorentz-invariant aufschreibt.

(14)

Transformations und eingeschränkte Lorentztransformationen zu sammeln und dabei die eingeschränkte Lorentz-Transformationsgruppe. (Häufig sind diese gesondert, wenn es sich um Lorentz-Transformationen, -invarianz, etc. die Rede ist, hier ist eine gewisse Vorsicht geboten.)

- Bei klassischer Wellengleichung und die masselose ($\mu=0$) Dirac-Gleichung (beide homogen und linear!) sind invariant unter Skalentransformationen. $u \mapsto u_\lambda$, wobei

$$u_\lambda(t, x) = u(\lambda t, \lambda x).$$

Das bedeutet darauf, dass Zeit- und x -Ableitungen in der gleichen Ordnung - und dies ist klar! - aufheben. Beim Übergang zu $\mu \neq 0$ geht die R-affinität verloren. Auch einige scheinbar lineare Invarianten verloren. Auch eine scheinbar lineare Welleng- und Dirac-Glei. weist eine Skaleneigenschaft auf, z.B.

$$\square u = |u|^{p-1} \cdot u.$$

Nehmen wir an, u sei eine Lösung einer Skalargleichung

liefert $u_\lambda(t, x) := \lambda^\beta u(\lambda t, \lambda x)$. Dann ist

$$\begin{aligned}\square u_\lambda(t, x) &= \lambda^{\beta+2} \cdot \square u(\lambda t, \lambda x) = \lambda^{\beta+2} \cdot Iu(\lambda t, \lambda x) |^{P-1} u(\lambda t, \lambda x) \\ &= \lambda^{\beta+2-p \cdot \beta} |u_\lambda(t, x)|^{P-1} u_\lambda(t, x),\end{aligned}$$

also u_λ eine Lösung derselben Gleichung, falls

$$(1-p) \cdot \beta + 2 = 0 \iff \beta = \frac{2}{p-1} \text{ gewählt wird.}$$

Hieraus können wir einen Anhaltspunkt gewinnen, wie welchen $H^s(\mathbb{R}^n)$ -Datenräumen wir lokale Wohlgestelltheit erwarten können. Nehmen wir von LWP in dem Bereich für aus, dass wir die Lebensdauer durch die Größe der Norm der Daten kontrollieren können, so wird durch die Bedingung

$$\|u(0)\|_{H^s_c} \stackrel{(!)}{=} \|u_\lambda(0)\|_{H^s_c} \leftarrow \text{homogene Sobolev-Norm}$$

eine kritische Sobolev-Reguliertheit festgelegt, wobeihalb aber wir keine LWP erwarten können. Im vorliegenden Fall: $u_\lambda(0) = \lambda^{\frac{2}{p-1}} u(0, \lambda x)$ und

$$\begin{aligned}\|u_\lambda(0)\|_{H^s}^2 &= \lambda^{\frac{4}{p-1}} \int_{\mathbb{R}^n} |\xi|^{\frac{2s}{p-1}} |\widehat{u}(0, \lambda \xi)(\xi)|^2 d\xi \\ &= \lambda^{\frac{4}{p-1}-2s} \int_{\mathbb{R}^n} |\xi|^{\frac{2s}{p-1}} |\widehat{u}(0)(\frac{\xi}{\lambda})|^2 d\xi \\ &= \lambda^{\frac{4}{p-1}-4} \int_{\mathbb{R}^n} |\lambda \gamma|^{\frac{2s}{p-1}} |\widehat{u}(0)(\gamma)|^2 d\gamma = \underbrace{\lambda^{\frac{4}{p-1}-4+2s}}_0 \|u(0)\|_{H^s}^2.\end{aligned}$$

Das ist unabhängig von λ für $s = s_c = \frac{n}{2} - \frac{2}{p-1}$.

Erhaltungsgrößen spielen eine fundamentale Rolle zur Beweisung von a priori-Abschätzungen und damit für globale Existenzstelltheit bei "großen Daten". Für die KG-Gleichung hat typischerweise Nichtlinearität.

$$(\square + u^2)u + \gamma |u|^{p-1}u = 0 \quad (\gamma \in \mathbb{R})$$

haben wir in dem Bereich der "Dispersiven" die Energieerhaltung $E(u(t)) = E(u(0))$ für

$$\begin{aligned} E(u(t)) &= \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^n} |u_t(t, x)|^2 + |\nabla u(t, x)|^2 + u^2 |u(t, x)|^2 + \\ &\quad - + \frac{2\gamma}{p+1} |u(t, x)|^2 dx \end{aligned}$$

hergeleitet. Dazu müssen man ausreichend glatte und schnell fallende Lösungen annehmen. Multipliziert diese mit \bar{u}_t und integriert über den Realteil des Ergebnisses \bar{u}_t und integriert über den Realteil des Ergebnisses über \mathbb{R}^n . Der Term $(-\Delta u)\bar{u}_t + (-\bar{\Delta}u)u_t$ integriert partiell zu $\int_{\mathbb{R}^n} \frac{\partial}{\partial t} |\nabla u(t, x)|^2 dx$. Gilt insbes. auch für $\gamma = 0$, also die lineare Gleichung, und in diesem Fall kann man linearer Gleichung, und in diesem Fall kann man u durch $\mathcal{F}^S u = \mathcal{F}^{-1} \langle \xi \rangle^S \mathcal{F} u$ für beliebiges $S \in \mathbb{R}$ ersetzen. Die L^2 -Norm ist noch für die u_\pm -Anteile der linearen Fall erhalten.

Wie sieht das im Fall der Dirac-Gleichung aus?

Betrachten wir dazu gleich eine typische Nichtlinearität:

$$i \left(\frac{\partial \psi}{\partial t} + \alpha \cdot \nabla \psi \right) - u \beta \psi + f((\psi, \beta \psi)) \cdot \beta \psi = 0 \quad (\text{NLD}) \quad (17)$$

Hierbei bezeichnet (\cdot, \cdot) das Skalarprodukt auf \mathbb{C}^N , und
 $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ eine stetige Funktion mit $f(0) = 0$. Ferner
sei $F(t) = \int_0^t f(s) ds$.

(a) Erhaltung der L^2 -Norm von ψ : Wie üblich verfahren
wir ausreichend glatte und schwach fallende Lösungen ein,
so dass wir formal rechnen können. Zuerst bilde ich mir

$$0 = (\text{Gleichung}; \psi) - (\psi, \text{Gleichung})$$

$$\begin{aligned} &= i((\psi_t, \psi) + (\alpha \cdot \nabla \psi, \psi)) - u(\beta \psi, \psi) + f((\psi, \beta \psi))(\beta \psi, \psi) \\ &\quad + i((\psi, \psi_t) + (\psi, \alpha \cdot \nabla \psi)) + u(\psi, \beta \psi) - f((\psi, \beta \psi))(\psi, \beta \psi) \end{aligned}$$

Da β invertierbar ist, ist $(\beta \psi, \psi) = (\psi, \beta \psi)$, so dass alle Terme, die ein β enthalten wegfallen. Ferner:

$$(\alpha \cdot \nabla \psi, \psi) + (\psi, \alpha \cdot \nabla \psi) = \sum_{j=1}^n (\alpha_j \partial_j \psi, \psi) + (\psi, \alpha_j \partial_j \psi)$$

$$= \sum_{j=1}^n (\partial_j \psi, \alpha_j \psi) + (\psi, \partial_j \alpha_j \psi) = \sum_{j=1}^n \partial_j (\psi, \alpha_j \psi),$$

α_j invertierbar

so dass $\sum_{j=1}^n \alpha_j \partial_j \psi$ darüber verschwindet. Nach Multiplikation
mit $(-i)$ und Integration über \mathbb{R}^n bleibt also

$$0 = \int_{\mathbb{R}^n} \frac{\partial}{\partial t} (\psi, \psi) dx = \frac{d}{dt} \int_{\mathbb{R}^n} (\psi, \psi) dx = \frac{d}{dt} \|\psi\|_{L_x^2}^2.$$

$$\text{Bei } L^2\text{-Norme } \left\| \psi(t) \right\|_{L_x^2}^2 = \sum_{k=1}^N \left\| \psi_k(t) \right\|_{L_x^2}^2 \text{ des Spinsors er-} \quad (18)$$

weist sie also als zeitlich konstant, sie ist eine definierte Erhaltungsgröße. Von der Nichtlinearität haben wir bereits oben verwendet, dass sie die Gestalt

$$f(t) \cdot \beta^t$$
hat.

Die o.g. Gestalt von $f((4,\beta^4))\beta^4$ berechtigt nunmehr tatsächlich zur Herleitung der Energieerhaltung:

$$E(\gamma(t)) = E(\gamma_0) \quad (\gamma(0) = \gamma_0)$$

Chee E zu besticken, verföhrt wurde, überlich weißer.
Pau starbet jetzt

$$0 = (\text{Gleichung}, \psi_t) + (\psi_t, \text{Gleichung}) = \dots$$

liefert zur Verallgemeinerung die Eigenschaften der Dirac-Metrische sowie die Produkt- und Kettenregel einer eindeutigen (partiell) über allen \mathbb{R}^n . Das Ergebnis ist

$$E(\psi) = \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^n} (\underbrace{\psi_i(\alpha \cdot (-i\nabla) + m\beta)\psi_i)}_{=: H_0} - F((\psi, \beta\psi)) dx$$

→ Lösung.

lautet dann "Hamilto - Operator" H_0 , lautet dann füch
die freie Dirac-Gleichung kurz Schreibbar lässt als

$$i \frac{\partial^4}{\partial t} = H_0 \Psi.$$

Die Frage ist, ob dies die Energiefunktion α priori-⁽¹⁸⁾ Schrektill gewollt werden könnte (etwa für die $H^{1/2}$ -Norm), und bereits der Falle (γ, β) lässt sich
nirgends Zweifel an der Definitheit von $E(\gamma)$ aufkochen.
Wir sollten also H_0 etwas spezifischer untersuchen.

Diagonalisierung von H_0 in Fourier-Räume (= Impulsraum)
("Foldy-Wentheysen-Transformation")

Dazu fassen wir H_0 als Matrix-vergleich Fourier-Hamilton-
operator - zunächst auf $(S(\mathbb{R}^n))^N$ - auf und schreiben

$$H_0 = \mathcal{F}^{-1} M(\xi) \mathcal{F} \text{ mit } M(\xi) = \sum_{j=1}^n \alpha_j \xi_j + i\beta = \alpha \cdot \xi + i\beta$$

Dann ist für jedes $\xi \in \mathbb{R}^n$ $M(\xi)$ eine hermitesche $N \times N$ -
Matrix, lässt sich also unitär auf Diagonalfestalt
bringen. Es gibt als unitäre und Diagonalmatrizen
 $U(\xi)$ und $D(\xi)$, so dass

$$U(\xi) M(\xi) U(\xi)^{-1} = D(\xi)$$

Für $u \in \{1, 2, 3\}$ und $N \in \{2, 4\}$ kann man das noch zu
Fuß durchrechnen und kommt zu den folgenden
Ergebnissen bzw. Voraussetzungen (für den Fall hö-
herer Dimensionen):

(1) Bei $\varrho \neq 0$ abhängige Eigenwerte sind

$$\lambda_1 = \dots = \lambda_{\frac{N}{2}} = -\lambda_{\frac{N}{2}+1} = \dots = -\lambda_N = (|\xi|^2 + \omega^2)^{\frac{1}{2}} =: \lambda(\xi)$$

und, wenn wir β als Diagonalmatrix wählen, gilt $D(\xi) = \lambda(\xi)\beta$

(Die Standardwahl von β ist $\begin{pmatrix} E_{\frac{N}{2}} & 0 \\ 0 & -E_{\frac{N}{2}} \end{pmatrix}$.)

Dies ist nicht mehr verständlich, denn

- $M(\xi)$ ist herkätsch, hat also nur reelle Eigenwerte, und
- ist eine reelle Vier-Matrix, deren Spur = 0 ist, so dass

auch $\text{Sp}(M(\xi)) = 0$ gilt. Folger

- haben wir $(\partial_t - H_\xi)(\partial_t + H_\xi) = (\partial_t^2 - \Delta + \omega^2)E_N$ analoge-

heit für $H_\xi = \alpha \cdot \nabla + i\omega \beta = i \cdot M(-iD)$, und ein Fest-

ergebnis dieser Rechnung ist, dass $-H_\xi^2 = -\Delta + \omega^2$,

also $M(\xi)^2 = (|\xi|^2 + \omega^2)E_N$.

(2) Nutzt $Q_\pm(\xi) := \frac{1}{12} \left(1 \pm \frac{\omega}{\lambda(\xi)}\right)^{\frac{1}{2}}$ und

$$U(\xi) := Q_+(\xi)E_N + Q_-(\xi) \cdot \beta \cdot \alpha \cdot \frac{\xi}{|\xi|}$$

erhalten wir eine reelle Matrix, so dass

$$U(\xi) M(\xi) U(\xi)^{-1} = \lambda(\xi) \cdot \beta$$

Hinweise sollte wir den in allgemeiner Fall überzeugen!

Zuerst ist mit $(Q_{jk})^T = (\overline{Q_{kj}})$

$$\begin{aligned} U(\xi)^T &= Q_+(\xi)E_N + Q_+^T \left(\beta \cdot \alpha \cdot \frac{\xi}{|\xi|} \right)^T = Q_+(\xi)E_N + Q_-(\xi) \left(\alpha \cdot \frac{\xi}{|\xi|} \right)^T \cdot \beta \\ &= Q_+(\xi)E_N - Q_-(\xi) \beta \cdot \alpha \cdot \frac{\xi}{|\xi|}, \end{aligned}$$

letzteres wegen $\alpha_j \beta = -\beta \alpha_j$.

Dann haben wir (nach vorübergehender Auslassung von 21) den Wert des (ξ))

$$U^+ U = (\alpha_+ - \alpha_- \beta \alpha \cdot \frac{\xi}{|\xi|}) (\alpha_+ + \alpha_- \beta \alpha \cdot \frac{\xi}{|\xi|})$$

$$= \alpha_+^2 - \alpha_- \beta \alpha \cdot \frac{\xi}{|\xi|} \alpha_+ + \alpha_+ \alpha_- \beta \alpha \cdot \frac{\xi}{|\xi|} - \alpha_-^2 \beta \alpha \cdot \frac{\xi}{|\xi|} \beta \alpha \cdot \frac{\xi}{|\xi|}$$

$$= \alpha_+^2 + \alpha_-^2 \left(\alpha \cdot \frac{\xi}{|\xi|} \right)^2 \quad \text{und}$$

$$\left(\alpha \cdot \frac{\xi}{|\xi|} \right)^2 = \frac{1}{|\xi|^2} \cdot \sum_{j,k=1}^4 \alpha_j \xi_j \alpha_k \xi_k = \frac{1}{|\xi|^2} \left(\sum_{\substack{j,k=1 \\ j < k}}^4 \xi_j \xi_k (\alpha_j \alpha_k + \alpha_k \alpha_j) + \sum_{j=1}^4 \xi_j^2 \alpha_j^2 \right)$$

$$= \frac{1}{|\xi|^2} \sum_{j=1}^4 \xi_j^2 E_N = E_N, \text{ also}$$

$$U^+ U = (\alpha_+^2 + \alpha_-^2) E_N = \frac{1}{2} \left(1 + \frac{w}{\lambda} + 1 - \frac{w}{\lambda} \right) E_N = E_N,$$

so dass $U(\xi)$ tatsächlich invertierbar ist. Wir haben also

$$U(\xi)^+ = U(\xi)^{-1} = \alpha_+(\xi) E_N - \alpha_-(\xi) \beta \cdot \alpha \cdot \frac{\xi}{|\xi|}, \quad \frac{\xi}{|\xi|} = \frac{\vec{\xi}}{|\xi|}$$

und analoges weiter

$$U(\xi) U(\xi)^{-1} = (\alpha \cdot \xi + w \beta) (\alpha_+ - \alpha_- \beta \alpha \cdot \frac{\vec{\xi}}{|\xi|})$$

$$= \alpha_+ (\alpha \cdot \xi + w \beta) - \alpha_- (\alpha \cdot \xi + w \beta) (\beta \alpha \cdot \frac{\vec{\xi}}{|\xi|}) \quad (\alpha \cdot \frac{\vec{\xi}}{|\xi|})^2 = E_N$$

$$= \alpha_+ (\alpha \cdot \xi + w \beta) + \alpha_- (|\xi| \beta - w \beta \alpha \cdot \frac{\vec{\xi}}{|\xi|})$$

und schließlich

$$U(\xi) H(\xi) U(\xi)^{-1} = (\alpha_+ + \alpha_- \beta \alpha \cdot \hat{\xi})(\alpha_+(\alpha \cdot \xi + \omega \beta) + \alpha_-(1/\beta - \omega \alpha \cdot \hat{\xi}))$$

$$= Q_+^2 (\alpha \cdot \xi + \omega \beta) + Q_-^2 (\beta \alpha \cdot \hat{\xi} (1/\beta - \omega \alpha \cdot \hat{\xi}))$$

$$+ Q_+ Q_- (1/\beta - \omega \alpha \cdot \hat{\xi} + \beta \alpha \cdot \hat{\xi} (\alpha \cdot \xi + \omega \beta))$$

$$= Q_+^2 (\alpha \cdot \xi + \omega \beta) + Q_-^2 (-\alpha \cdot \xi - \omega \beta)$$

$$+ 2Q_+ Q_- (1/\beta - \omega \alpha \cdot \hat{\xi})$$

$$= (Q_+^2 - Q_-^2) (\alpha \cdot \xi + \omega \beta) + 2Q_+ Q_- (1/\beta - \frac{\omega}{1/\beta} \alpha \cdot \xi) = (*)$$

Nun haben wir mit $Q_{\pm} = \frac{1}{2} \sqrt{1 \pm \frac{\omega}{\lambda}}$:

$$Q_+^2 - Q_-^2 = \frac{1}{2} (1 + \frac{\omega}{\lambda} - 1 - \frac{\omega}{\lambda}) = \frac{\omega}{\lambda}, \quad 2Q_+ Q_- = \sqrt{1 - \frac{\omega^2}{\lambda^2}} = \frac{|1/\beta|}{\lambda},$$

$$\text{so dass } (*) = \underbrace{\beta \left(\frac{\omega^2}{\lambda} + \frac{|1/\beta|^2}{\lambda} \right)}_{= \lambda \cdot \frac{\omega^2 + |1/\beta|^2}{\lambda^2}} + \alpha \cdot \xi \left(\frac{\omega}{\lambda} - \frac{\omega}{1/\beta} \cdot \frac{1/\beta}{\lambda} \right) = \lambda \beta.$$

$$\text{Also } H_0 = F^{-1} H(\xi) F = F^{-1} U(\xi)^{-1} \Lambda(\xi) \beta U(\xi) F$$

$$\text{Koeff. } \underbrace{H_0}_{U_{FW}^{-1}} = \underbrace{F^{-1} U(\xi)^{-1} F}_{U_{FW}} \Lambda(-i\Omega) \beta \underbrace{F^{-1} U(\xi) F}_{= U_{FW}}$$

$$\text{bzw. } U_{FW} H_0 U_{FW}^{-1} = \Lambda(-i\Omega) \beta \left(= \begin{pmatrix} \frac{1-\Delta+\omega^2}{\lambda} & 0 \\ 0 & -\frac{1-\Delta+\omega^2}{\lambda} \end{pmatrix} \right),$$

Letzteres ist Fall der Standardwahl von β . Bei weiteren

Abbildung $U_{FW} : L^2(\mathbb{R}^4; \mathbb{C}^N) \rightarrow L^2(\mathbb{R}^4; \mathbb{C}^N)$

heißt die Fololy-Wouthuysen-Transformationen.

Bestimmen wir mit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ das Skalarprodukt auf $L^2(\mathbb{R}^4, \mathbb{C}^N)$,
so erhalten wir für die freie Dirac-Gleichung die (kinetische)
Energie

$$\begin{aligned} E(\psi) &= \frac{1}{2} \langle \psi, H_0 \psi \rangle = \frac{1}{2} \langle \psi, U_{FW}^{-1} \lambda(-i\partial) \beta U_{FW} \psi \rangle \\ &= \frac{1}{2} \langle \tilde{\psi}, \lambda(-i\partial) \beta \tilde{\psi} \rangle \text{ mit } \tilde{\psi} = U_{FW} \psi, \end{aligned}$$

die nicht definiert oder auch nur semi-definiert ist.
Tatsächlich sehen wir eine orthogonale Zerlegung

$$L^2(\mathbb{R}^4, \mathbb{C}^N) = H_{\text{pos}} \oplus H_{\text{neg}}$$

Teilt
die ~~raume~~ positive bzw. negativer Energie, die beide
isomorph zu $L^2(\mathbb{R}^4, \mathbb{C}^{N/2})$ sind. Für a priori - Ab-
solutungen scheint die Energierelation des Dirac-Glei-
chung also überhaupt nichts herzugeben. (Zitat Escobedo/
Vega (1992): "Über gewisse Dirac-Gleichungen wie oben: "It has
not yet been possible to use any conservation law to ob-
tain global solutions [...]." Keinesdesto minder für
die Gleichung oben bis heute auch nichts geändert – für
Systeme (DKS) sieht das anders aus.)

Wir können aus unserer Reduktion aber auch noch an-
dere Schlüsse ziehen: Der Multiplikationsoperator

$$M: L^2_{\text{sym}}(\mathbb{R}^4, \mathbb{C}^N) \rightarrow L^2(\mathbb{R}^4, \mathbb{C}^N), f \mapsto Mf,$$

definiert durch $M_{\text{sym}} f(\xi) = \lambda(\xi) \beta f(\xi)$ ist zwg. der Di-

agonalgestalt leicht zu analysieren: Da λ reell ist, ist M_{sym} symmetrisch, und auf

$$\mathcal{D}_{M_{\text{sym}}} := \{ f \in L^2(\mathbb{R}^n; \mathbb{C}^N) : \langle \xi \rangle f \in L^2(\mathbb{R}^n; \mathbb{C}^N) \}$$

selbstadjungiert. Wg. $\lambda(\xi) = \sqrt{\omega^2 + |\xi|^2}$ und $\lambda(\mathbb{R}^n) = [\omega, \infty)$ gilt für das Spektrum

$$\sigma(M_{\text{sym}}) = (-\infty, -\omega] \cup [\omega, \infty)$$

da M_{sym} auch Neutrest $-\lambda$ enthält.

(Das Spektrum eines multiplikativen Operators hat man mit Hilfe des Feinsteinschen Theorems der Übereigenschaften diskutiert.)

Da H_0 unitär äquivalent zu M_{sym} ist, ändert sich für H_0 die gleiche Aussage lediglich der Definitionsbereich. Es gilt:

$$H_0 : L_x^2(\mathbb{R}^n; \mathbb{C}^N) \supset \mathcal{D}_{H_0} \rightarrow L_x^2(\mathbb{R}^n; \mathbb{C}^N)$$

und Definitionsbereich $\mathcal{D}_{H_0} := (H^1(\mathbb{R}^n))^N = \mathcal{F}^{-1} \mathcal{D}_{M_{\text{sym}}}$

ist selbstadjungiert und $\sigma(H_0) = (-\infty, -\omega] \cup [\omega, \infty)$.

Zu H_0 die unitäre Gruppe $(U(t))_{t \in \mathbb{R}}$ mit

$$U(t) = \mathcal{F}^{-1} e^{it H(\xi)} \mathcal{F}$$

erzeugt, ist nach demselben Überlegungen auch ohne oben Satz von Stone klar.