

Tutorium zur Analysis II, Nr. 4

Themen:

- ✓ ① Bsp. Extrema \leftarrow Hessematrix
 - ✓ ② Bsp. Taylor bis Ordnung 2
 - singuläre Stellen, d.h. Stellen, wo f nicht diff.
 - Krit. Stellen
 - ✓ ③ "Krit. Stellen" / Kandidat-Stellen für Extrema
 - Randpunkte
 - ✓ ④ offene Menge \rightsquigarrow s. Teil 2 der Vorl. am 11.-am 13.
-

Zu ①: 1. Krit. Stellen (part. Abl. 1. Ordnung Nullstellen)
 2. Hessematrix (" " 2. " betrachten)

Bezeichnungen: $f: D \rightarrow \mathbb{R}$, $a \in D \subset \mathbb{R}^n$, $\forall a$

$$f \text{ hat in } a \text{ lok. } \begin{cases} \min. \\ \max. \end{cases} \Leftrightarrow \exists U \in \mathcal{U}_a : f|_U \begin{cases} \geq f(a) \\ \leq f(a) \end{cases}$$

↑
global: $U = D$

1. Krit. Stelle: Existieren $D_i f(a)$ für alle $1 \leq i \leq n$,

- so heißt a krit. Stelle von f , falls alle $D_i f(a) = 0$
- und hat f in a ein Extremum, so ist a Krit. Stelle

2. ③:

2. Hessematrix: $f \in C^2(D, \mathbb{R})$, $a \in D$ krit. Pkt.,

$$\text{Sei } H(f; a) = \left(D_i D_j f(a) \right)_{1 \leq i, j \leq n} = \begin{pmatrix} D_1^2 f(a) & D_1 D_2 f(a) & \dots & D_1 D_n f(a) \\ D_2 D_1 f(a) & \ddots & & \\ \vdots & & \ddots & \\ D_n D_1 f(a) & \dots & \dots & D_n^2 f(a) \end{pmatrix}$$

Kriterium: ist $H(f; a)$ $\begin{cases} \text{neg.} \\ \text{pos.} \end{cases}$ definit, dann hat f in a lok. $\begin{cases} \text{Max.} \\ \text{Min.} \end{cases}$

Bsp. (a): $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x, y) = x^2 \sin y - e^y x$

$x \neq 0$

$$\text{Part. Abl.: } D_1 f(y) = 2x \sin y - e^y \stackrel{!}{=} 0 \quad (\Rightarrow 2x \sin y = e^y \neq 0)$$

$$D_2 f(y) = x^2 \cos y - e^y x \stackrel{!}{=} 0 \quad (\Rightarrow \begin{cases} x^2 \cos y = e^y x \\ (\Rightarrow x \cos y = e^y = 2x \sin y) \end{cases})$$

Krit. Stellen?

vermutlich keine!?. Jedenfalls kompliziert!

$$\begin{matrix} \dots & ? & ? \\ \dots & ? & ? \end{matrix}$$

$$\text{Bsp. (c)}: f: \underbrace{\mathbb{R}^2 \setminus \{(x,y); x=0 \wedge y=0\}}_{=: \mathcal{D}} \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x,y) = xy + \frac{64}{x} + \frac{64}{y}, \quad x \neq 0 \neq y$$

• Partielle Abl. erster Ordnung: $\begin{cases} D_1 f(x,y) = y - \frac{64}{x^2} \\ D_2 f(x,y) = x - \frac{64}{y^2} \end{cases}$ sind stetig (in \mathcal{D}), d.h. f ist stetig diffbar

• Bestimme Krit. Pkt. von f : $D_1 f(x,y) = 0 \Leftrightarrow y = \frac{64}{x^2} \Leftrightarrow yx^2 = 64$
 $D_2 f(x,y) = 0 \Leftrightarrow x = \frac{64}{y^2} \Leftrightarrow xy^2 = 64$

also $\frac{x}{y} = \frac{yx^2}{xy^2} = 1$, also $x = y$,
und $x^3 = 64$, also $x = 4 = y$.

Ergebnis: $a = (4,4)$ ist einziger krit. Pkt.

• Die Hessematrix ist $H(f; x) = \begin{pmatrix} D_1^2 f(x,y) & D_1 D_2 f(x,y) \\ D_2 D_1 f(x,y) & D_2^2 f(x,y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2 \cdot 64}{x^3} & 1 \\ 1 & \frac{2 \cdot 64}{y^3} \end{pmatrix}$, schwach diffbar in \mathcal{D}

also $H(f; a) = H(f; (4,4)) = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$.

Hauptminorenent. anwenden: $\det \begin{pmatrix} 2 \end{pmatrix} > 0$

und $\det \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = 4 - 1 = 3 > 0$

$H(f; a)$ ist also pos. definit

Ergebnis: $a = (4,4)$ ist Minimalstelle,
und $f(a)$ ist lokales striktes Minimum, hier $f(4,4) = \underbrace{4 \cdot 4}_{=16} + \underbrace{\frac{64}{4}}_{=16} + \underbrace{\frac{64}{4}}_{=16} = 3 \cdot 16 = 48$

Hier: Taylor-entw. 6.5

Ordnung 2: $f(x) = f(a) + \underbrace{\langle \text{grad } f(a), x-a \rangle}_{\text{linear}} + \underbrace{\frac{1}{2} (x-a)^T H(f; a) (x-a)}_{\text{quadratisch}} + \text{Termo}$

-3-

im Bsp.(b): $f(x) = xy + \frac{64}{x} + \frac{64}{y}$, $D_1 f(y) = y - \frac{64}{x^2} \rightsquigarrow D_1 f(4) = 0$
 $a = (4)$ $D_2 f(y) = x - \frac{64}{y^2} \rightsquigarrow D_2 f(4) = 0$
 $f(a) = 48$ und $H(f; a) = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$

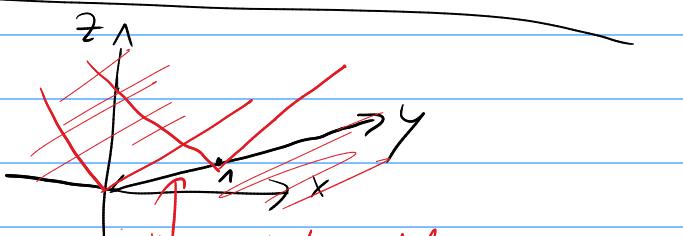
Somit ist die Taylorentw. hier:

$$f(v) = 48 + 0 + \frac{1}{2} \cdot (v - (4))^\top \cdot \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot (v - (4)), \quad v = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \sim f(y) &= 48 + \frac{1}{2} (x-4)^\top \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}}_{\begin{pmatrix} x-4 \\ y-4 \end{pmatrix}} \cdot (y-4) \\ &= 48 + \frac{1}{2} (x-4, y-4) \cdot \begin{pmatrix} 2 \cdot (x-4) + 1 \cdot (y-4) \\ 1 \cdot (x-4) + 2 \cdot (y-4) \end{pmatrix} \\ &= 48 + \frac{1}{2} \left[(x-4) \cdot (2(x-4) + 1(y-4)) + (y-4) \cdot ((x-4) + 2(y-4)) \right] \\ &= 48 + \frac{1}{2} [2(x-4)^2 + 2(x-4)(y-4) + 2(y-4)^2] \\ &= 48 + (x-4)^2 + (x-4)(y-4) + (y-4)^2. \end{aligned}$$

Ergebnis: Dies ist das Taylorpolynom der 2. Ordnung (\leq Grad 2 - Terme) von f in $a = (4)$

Bsp.(c): $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$
 $f(x, y) = |x|$



alle Punkte der y -Achse
sind singulär, d.h., f ist dort nicht
differenzierbar!

In jedem Punkt der y -Achse gibt es ein
globales Minimum, Wert ist jeweils 0, denn $f(0, y) = |0| = 0 \}$
und ist Min., denn $f(x, y) = |x| \geq 0 = f(0, y).$ }

Weiteres Bsp. für Extrema:

$$\underline{\text{Bsp. (d)}}: f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, f(x, y) = 2x^2 - 3xy^2 + y^4 \quad \Rightarrow \operatorname{deg} f = 4$$

1. Beh.: f hat auf allen Geraden durch $(0,0)$ ein Minimum
2. Beh.: $(0,0)$ ist nicht lokales Minimum!

Bew.: Zu 1. Beh.: Betr. $g(t) := f\left(\begin{pmatrix} tx \\ ty \end{pmatrix}\right)$, $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

Gerade durch $(0,0)$ und $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ ist $\{t \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}; t \in \mathbb{R}\}$.

$$\begin{aligned} \text{Haben: } g(t) &= 2(tx)^2 - 3 \cdot tx \cdot (ty)^2 + (ty)^4 \\ &= 2t^2x^2 - 3t^3xy^2 + t^4y^4 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Extrema von } g: \quad g'(t) &= 0 \rightarrow t^2(2x^2 - 3txy^2 + t^2y^4) = 0 \\ &\rightarrow g'(0) = 0, t_0 = 0 \end{aligned}$$

$$\text{und } g''(0) = 4x^2 > 0 \rightarrow \underline{\text{Min.}} \text{ (falls } x \neq 0)$$

$\rightarrow t_0 = 0$ ist Minimalstelle von g ✓ Aber: Auch für $x=0$ hat $g(t) = t^4y^4$ ein Min. in $t_0 = 0$

$$\underline{\text{Zu 2. Beh.}}: f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) = 2x^2 - 3xy^2 + y^4 = (y^2 - x) \cdot (y^2 - 2x)$$

hat in $(0,0)$ kein lokales Minimum,

$$\text{denn } f\left(\begin{pmatrix} x \\ 0 \end{pmatrix}\right) = (-x) \cdot (-2x) = 2x^2 \geq 0 \text{ für } x \text{ nahe } 0,$$

$$\text{und } f\left(\begin{pmatrix} x \\ x \end{pmatrix}\right) = (x^2 - x)(x^2 - 2x) = x^2 \underbrace{(x-1)(x-2)}_{< 0} < 0$$

für $x \in]1, 2[$

Aber: ist nicht nahe $(0,0)$!

$$\text{Haben: } f\left(\begin{pmatrix} x \\ ax \end{pmatrix}\right) = (a^2x^2 - x) \cdot (a^2x^2 - 2x) = x^2(a^2x-1) \cdot (a^2x-2) \underset{x \rightarrow 0}{\leq} 0$$

nahe $(0,0)$, nämlich in $\begin{pmatrix} 1.5 \\ a^2 \end{pmatrix}$, $a > 0$ beliebig groß

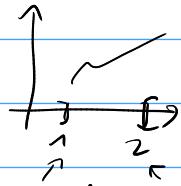
für $x \in]\frac{1}{a^2}, \frac{2}{a^2}[$

d.h. $\frac{1}{a}$ kann beliebig klein sein

□

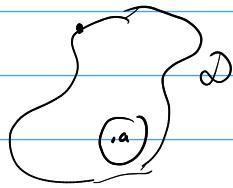
- 5 -

Sei $f: D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}^n$
Frage: Was sind Randpunkte?



Das offene IV $[1, 2[$
hat die Randpunkte 1 und 2.

Bsp.: $D \subseteq \mathbb{R}^2$:



D offen heißt:

$$\forall a \in D \exists U \in \mathcal{U}_a : U \subseteq D$$

$$\Leftrightarrow \forall a \in D \exists \varepsilon > 0 : U_a^\varepsilon \subseteq D,$$

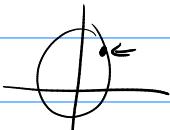
wobei $U_a^\varepsilon = \{x \in \mathbb{R}^n ; \|x - a\|_2 \leq \varepsilon\}$ ← (egal, welche Norm man festlegt)

Sei $f: D \rightarrow \mathbb{R}^2$ ges.

Konkretes Bsp.: $U = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} ; \left\| \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\|_2 \leq \varepsilon \right\} \subseteq \mathbb{R}^2$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} ; \underbrace{\sqrt{x^2 + y^2}}_{\leq \varepsilon} \leq \varepsilon \right\} \quad (=) \quad \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} ; x^2 + y^2 \leq \varepsilon^2 \right\}$$

Randpunkte hier: $E = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} ; x^2 + y^2 = \varepsilon^2 \right\} \subseteq \mathbb{R}^2$, E ist der Rand von U



→ fräschsten $E \subseteq D$ für Extremaproblematik

etwa wenn

$$D = U \cup E = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} ; \left\| \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right\|_2 \leq \varepsilon \right\} \quad \begin{array}{l} \text{Aber hier:} \\ \text{Ableitungen von } f \end{array}$$

auf Randpunkten nicht
bildbar,

würde D erweitert werden, etwa um $D \subseteq U_a^{\varepsilon_n}$,
und ebenso $f: U_a^{\varepsilon_n} \rightarrow \mathbb{R}$, dann ist die Frage nach Extrema auf
 $D \subseteq U_a^{\varepsilon_n}$ wieder mit Differentialrechnung behandelbar.
per Def. von "diff'bar".