

Vorlesung Lineare Algebra I

SoSe'24 hhu

K. Halupczok

§6: Euklidische und unitäre Vektorräume

L22: Räume mit Skalarprodukt

Stichworte: Bilinearform, hermitesch/symmetrisch, Sesquilinearform, positiv (semi-)definit, Skalarprodukt, euklidischer/unitärer Raum, Standardskalarprodukt, Norm $\|\cdot\|$, Cauchy-Schwarz, Δ -ungleq

Im Zusammenhang mit Determinanten hatten wir schon n -multilineare Abbildungen eingeführt. Für $m=1$ sind das die gewöhnlichen linearen Abbildungen. Der Fall $m=2$ führt uns zu geometrischen Begriffen wie "senkrechtstehen", "Länge eines Vektors", "Winkel", "Abstand" etc., sofern wir spezielle Bilinearformen betrachten, die Skalarprodukte heißen.

22.1. Def.: Sei V ein K -Vektorraum. Eine Abb. $b: V \times V \rightarrow K$ heißt Bilinearform, falls gilt: (1) $b(x_1+x_2, y_1) = b(x_1, y_1) + b(x_2, y_1)$ } für alle $x_1, x_2, y_1, y_2 \in V$
 $b(x_1, y_1+y_2) = b(x_1, y_1) + b(x_1, y_2)$ }
(2) $b(\alpha x, y) = \alpha b(x, y)$ } für alle $x, y \in V, \alpha \in K$
 $b(x, \alpha y) = \alpha b(x, y)$ }

22.2. Bem.: Per Definition ist eine Bilinearform $b: V \times V \rightarrow K$ eine auf V 2-multilin. Abb., vgl. 18.2(D1).

22.3. Wir benötigen aber spezielle Bilinearformen. Dafür def. wir folgende Eigenschaften.

Def.: Sei V ein K -VR, $b: V \times V \rightarrow K$ eine Abbildung.

1.) b heißt symmetrisch, falls $b(x, y) = b(y, x)$ für alle $x, y \in V$.

Bem.: Eine symmetrische Abbildung b , die linear in einem der Argumente ist, ist auch schon im zweiten Argument linear, und damit eine Bilinearform.]

2.) Ist b Bilinearform, so heißt b alternierend, falls $b(x, x) = 0$ für alle $x \in V$.

1. Bem.: Durch Ausrechnen von $0 = b(x+y, x+y) = \underbrace{b(x, x)}_{=0} + b(x, y) + b(y, x) + \underbrace{b(y, y)}_{=0}$ folgt sofort $b(x, y) = -b(y, x)$, sofern $1+1 \neq 0$ in K gilt, d.h. also nicht in $\mathbb{F}_2, \mathbb{F}_4, \mathbb{F}_8, \dots$! Wird $K \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$ vorausgesetzt, wird daher häufig die Definition " $b(x, y) = -b(y, x)$ " für "alternierend" gegeben.]

2. Bem.: Diese Def. führt genau auf die Def. "alternierend" (D2) von 18.2, mit $n=2$.

3. Bem.: Eine alternierende Bilinearform ist genau eine Determinantenfktl. im Fall $n=2$.

4. Bem.: Statt "alternierend" gibt es auch die Begriffe antisymmetrisch/schiefsymmetrisch.]

Für uns sollen jetzt nur die Fälle $K \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$ eine Rolle spielen, wo die Werte einer Bilinearform reell und dann >0 oder <0 sein können.

22.4. Vereinbarung: Im gesamten §6 betrachten wir nur reelle oder komplexe VRs, d.h. der Grundkörper K ist \mathbb{R} oder \mathbb{C} , d.h. $K \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$. Für eine komplexe Zahl $z = x + iy$ ist dann $\bar{z} = x - iy$ die konjugiert komplexe.

Alle Sätze und Definitionen - sofern nicht ausdrücklich etwas anderes gesagt wird - die sich auf den komplexen Fall beziehen, gelten dann auch für den reellen Fall, wofür ein „konjugiert-Strich“ gegenstandslos ist (denn für $x \in \mathbb{R}$ gilt $\bar{x} = x$).

22.5. Def.: Sei V ein K -VR mit $K \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$, und $b: V \times V \rightarrow K$ eine Abbildung.

1.) b heißt hermitesch, falls $b(x, y) = \overline{b(y, x)}$ für alle $x, y \in V$ gilt.

Ist $K = \mathbb{R}$, so ist b dann symmetrisch. Dann würde man b eher "symmetrisch" nennen.)

Bem.: Eine hermitesch Abbildung b , die linear in einem der Argumente ist, ist i.a. nicht schon im zweiten Argument linear, und damit keine Bilinearform. Die "konjugierte Linearität" bekommt einen anderen Namen:

2.) Sei $K = \mathbb{C}$. Eine Abbildung $b: V \times V \rightarrow \mathbb{C}$ heißt Sesquilinearform, falls gilt:

$$(1) \quad \begin{aligned} b(x_1 + x_2, y_1) &= b(x_1, y_1) + b(x_2, y_1) \\ b(x_1, y_1 + y_2) &= b(x_1, y_1) + b(x_1, y_2) \end{aligned} \quad \left\{ \text{für alle } x_1, x_2, y_1, y_2 \in V \right.$$

$$(2) \quad \begin{aligned} b(\alpha x, y) &= \alpha b(x, y) \\ b(x, \alpha y) &= \bar{\alpha} b(x, y) \end{aligned} \quad \left\{ \text{für alle } x, y \in V, \alpha \in \mathbb{C} \right.$$

$b(x, \alpha y) = \bar{\alpha} b(x, y)$ oder konjugiert-Strich ist der Unterschied im Vergleich mit 22.1.

3.) Eine hermitesch Sesquilinearform heißt hermitesch Form.

22.6. Lemma: Eine Abbildung $b: V \times V \rightarrow \mathbb{C}$, die linear im 1. Argument und hermitesch ist, ist eine Sesquilinearform und somit eine hermitesch Form.

Bew.: Genügt z.z.: die 2. Teile des Def. in 22.5.2.). Haben:

$$\begin{aligned} b(x_1, y_1 + y_2) &= \overline{b(y_1 + y_2, x_1)} = \overline{b(y_1, x_1) + b(y_2, x_1)} = b(x_1, y_1) + b(x_1, y_2) \text{ und} \\ b(x, \alpha y) &= \overline{b(\alpha y, x)} = \overline{\alpha b(y, x)} = \bar{\alpha} \cdot \overline{b(y, x)} = \bar{\alpha} \cdot b(x, y). \end{aligned} \quad \square$$

22.7. Bem.: • Hermitesch Formen benötigt man, damit $b(x, x)$ stets reell ist ($b(x, x) = \overline{b(x, x)} \Leftrightarrow b(x, x) \in \mathbb{R}$) und somit $b(x, x)$ ein Vorzeichen hat. Idealerweise sollte $b(x, x) \geq 0$ sein, damit wir $\sqrt{b(x, x)}$ bilden und es als Länge von x interpretieren können.

• Eine reelle hermitesch Form $b: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ ist eine symmetrische Bilinearform.

- 22.8. Def.: Sei V ein K -VR, $K \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$. 1.) Eine hermitesch Form $b: V \times V \rightarrow K$ heißt positiv definit, falls 1. $b(x, x) \geq 0$ für alle $x \in V$
und 2. $b(x, x) = 0 \Leftrightarrow x = 0$.
- 2.) Eine positiv definite hermitesch Form heißt auch positiv definites, hermitesch Skalarprodukt.
- 3.) Eine reelle, positiv definite hermitesch Form heißt reelles Skalarprodukt.
(Ein reelles Skalarprodukt ist also eine positiv definite, symmetrische Bilinearform über \mathbb{R} .)
- 4.) Gilt nur 1. in 1.), so heißt b positiv semidefinit.
- 5.) Entsprechend negativ (semi-)definit, wenn " \geq " in 1.) 1. durch " \leq " ersetzt wird.

- 22.9. Vereinbarung: Unter "Skalarprodukt" verstehen wir im folgenden stets ein positiv definites, hermitesch Skalarprodukt. Reelle Skalarprodukte sind so immer inbegriffen.
Wir schreiben im folgenden stets $\langle x, y \rangle$ für $b(x, y)$ und $\langle \cdot, \cdot \rangle$ für b , wenn b ein Skalarprodukt ist.
Das Skalarprodukt $\langle x, y \rangle$ zweier Vektoren $x, y \in V$ ist also stets eine (komplexe) Zahl / ein Skalar, daher der Name.

- 22.10. Eigenschaften von Skalarprodukten: Sei $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt auf dem K -VR V , $K \in \{\mathbb{C}, \mathbb{R}\}$. Dann gilt:

$$(1) \forall x, y \in V: \langle x, y \rangle = \overline{\langle y, x \rangle} \quad \text{(hermitisch)}$$

$$(2) \forall x_1, x_2, y \in V: \langle x_1 + x_2, y \rangle = \langle x_1, y \rangle + \langle x_2, y \rangle \quad \left. \begin{array}{l} \text{(linear im 2. Argument)} \\ \text{laut Definition} \end{array} \right\}$$

$$(3) \forall x, y \in V \forall \alpha \in K: \langle \alpha x, y \rangle = \alpha \langle x, y \rangle$$

$$(4) \forall x \in V: \langle x, x \rangle \geq 0, \quad \forall x \in V: \langle x, x \rangle = 0 \Leftrightarrow x = 0 \quad (\text{pos. def.})$$

$$(5) \forall x, y \in V: \langle x, 0 \rangle = \langle 0, y \rangle = 0.$$

$$(6) \forall x_1, x_2, y \in V \forall \alpha, \beta \in K: \langle \alpha x_1 + \beta x_2, y \rangle = \alpha \langle x_1, y \rangle + \beta \langle x_2, y \rangle$$

$$(7) \forall x, y_1, y_2 \in V \forall \alpha, \beta \in K: \langle x, \alpha y_1 + \beta y_2 \rangle = \overline{\alpha} \langle x, y_1 \rangle + \overline{\beta} \langle x, y_2 \rangle$$

$$\underline{\text{Bew.}}: (1)-(4): \checkmark, \quad (5): \forall x, y, z \in V: \langle 0, y \rangle = \langle 0 \cdot z, y \rangle = 0 \cdot \langle z, y \rangle = 0$$

$$\text{und } \langle x, 0 \rangle = \overline{\langle 0, x \rangle} = \overline{0} = 0, \quad (6): \text{Klar mit (2) und (3), haben } (6) \Leftrightarrow (2) \wedge (3).$$

$$(7): \langle x, \alpha y_1 + \beta y_2 \rangle \stackrel{(1)}{=} \overline{\langle \alpha y_1 + \beta y_2, x \rangle} \stackrel{(2)}{=} \overline{\alpha} \overline{\langle y_1, x \rangle} + \overline{\beta} \overline{\langle y_2, x \rangle} \\ = \overline{\alpha} \langle y_1, x \rangle + \overline{\beta} \langle y_2, x \rangle \stackrel{(3)}{=} \overline{\alpha} \langle x, y_1 \rangle + \overline{\beta} \langle x, y_2 \rangle. \quad \square$$

22.11. Bsp.: Das wichtigste Bsp. ist das Standard-Skalarprodukt:

• Es sei $V = \mathbb{C}^m$, $x = (x_1, \dots, x_m) \in V$, $y = (y_1, \dots, y_m) \in V$,

so heißt das durch $\langle x, y \rangle := \sum_{i=1}^m x_i \bar{y}_i$ def. Skalarprodukt (Auch: $\langle x, y \rangle = x^T \cdot \bar{y}$)
das (kanonische) Skalarprodukt bzw. Standard-Skalarprodukt.

(Bem.: anstelle $\langle x, y \rangle = x^T \cdot \bar{y}$ ist auch $\bar{x}^T \cdot y$ möglich, wenn für Sesquilinearformen die Konjugation im 1. statt 2. Argument genommen wird, was Konventionsache ist. Der Vektor \bar{x}^T heißt der zu x hermitesch adjungierter Vektor.)

Für $m=2$, $x = \begin{pmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \end{pmatrix}$, $y = \begin{pmatrix} \eta_1 \\ \eta_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^2$ ist $\langle x, y \rangle = \xi_1 \bar{\eta}_1 + \xi_2 \bar{\eta}_2$.

• Für $K = \mathbb{R}$, $V = \mathbb{R}^m$, ist mit $\langle x, y \rangle := \sum_{i=1}^m x_i y_i$ für $x = (x_1, \dots, x_m)^T \in V$, $y = (y_1, \dots, y_m)^T \in V$, das (reelle) Standard-Skalarprodukt definiert. (Auch: $\langle x, y \rangle = x^T \cdot y$)

Für $m=2$, $x = \begin{pmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \end{pmatrix}$, $y = \begin{pmatrix} \eta_1 \\ \eta_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ ist $\langle x, y \rangle = \xi_1 \eta_1 + \xi_2 \eta_2$. zeilen
vektor
spalten
vektor

• Sei $V := C([a, b])$ der \mathbb{C} -VR der auf dem Intervall $[a, b] \subseteq \mathbb{R}$ stetigen komplexwertigen Funktionen, d.h. $C([a, b]) := \{f: [a, b] \rightarrow \mathbb{C}; f \text{ stetig}\}$.

Sei $p \in V$ so, dass p nur reelle positive Werte annimmt, d.h. $p: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}_{>0}$, p stetig. Dann ist für $f, g \in V$ durch

$$\langle f, g \rangle := \int_a^b p(t) f(t) \overline{g(t)} dt \quad (*)$$

ein Skalarprodukt definiert.

Bew.: (4): $\langle f, f \rangle = \int_a^b p(t) |f(t)|^2 dt > 0$ und $= 0 \Leftrightarrow \forall t \in [a, b]: f(t) = 0$, d.h. $f = 0$.

$$(6): \langle \alpha f_1 + \beta f_2, g \rangle = \int_a^b p(t) \cdot (\alpha f_1(t) + \beta f_2(t)) \overline{g(t)} dt \\ = \alpha \int_a^b p(t) f_1(t) \overline{g(t)} dt + \beta \int_a^b p(t) f_2(t) \overline{g(t)} dt = \alpha \langle f_1, g \rangle + \beta \langle f_2, g \rangle$$

$$(1): \langle f, g \rangle = \int_a^b p(t) f(t) \overline{g(t)} dt = \overbrace{\int_a^b p(t) f(t) \overline{g(t)} dt}^{\substack{\text{real: } p(t) = \overline{p(t)}}} = \overbrace{\int_a^b p(t) \overline{f(t)} g(t) dt}^{\substack{\text{real: } \overline{f(t)} = \overline{f(t)}}} = \overline{\langle g, f \rangle}. \quad \square$$

22.12. Def.: Ein reeller oder Komplexer Vektorraum mit Skalarprodukt heißt euklidischer oder unitärer Raum.

Bem.: Der Begriff "euklidisch" wird nur im reellen Fall benutzt.

22.13. Def.: Gegeben sei ein Skalarprodukt $\langle \cdot, \cdot \rangle$ auf V . Dann definieren wir für x, y
die Norm von x : $\|x\| := \sqrt{\langle x, x \rangle}$ (denn $\langle x, x \rangle \geq 0$),
den Abstand von x und y : $d(x, y) := \|x - y\|$.

Bem.: Die Funktion $d: V^2 \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$ ist dann eine Metrik, vgl. Analysis.

- die Norm $\|x\|$ eines Vektors x bezeichnet man auch als Länge von x .

Geläufig schreibt man auch $|x|$ statt $\|x\|$ und nennt dies den Betrag von x .

- das Wort "Länge" wurde in vorangehenden Kapiteln ausschließlich synonym für "Kardinalität" benutzt. Erst jetzt sprechen wir von "Länge" eines Vektors im üblichen, anschaulichen Sinne, denn:

- Haben speziell $d(x, o) = \|x\| = d(o, x)$, d.h. die Norm von x ist der Abstand von x zu o .

22.14. Bsp.: • Die Norm von $x \in \mathbb{C}^n$ im Falle des Standard Skalarproduktes

beträgt $\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle} = \left(\sum_{i=1}^n |\xi_i|^2 \right)^{1/2}$, wo $|\cdot|$ der Betrag auf \mathbb{C} ist, d.h. $|\xi| = \sqrt{\xi \bar{\xi}}$,
also $\|x\| = \left(\sum_{i=1}^n \xi_i \bar{\xi}_i \right)^{1/2}$.

- Die Norm von $x \in \mathbb{R}^n$ im Falle des Standard Skalarproduktes

beträgt $\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle} = \left(\sum_{i=1}^n |\xi_i|^2 \right)^{1/2}$, wo $|\cdot|$ der Betrag auf \mathbb{R} ist, d.h. $|\xi| = \sqrt{\xi^2}$,
also $\|x\| = \left(\sum_{i=1}^n \xi_i^2 \right)^{1/2}$.

- Speziell $n=2$, $x \in \mathbb{R}^2$: $\|x\| = \sqrt{\xi_1^2 + \xi_2^2}$, die "Länge" laut Pythagoras, vgl. L23.

Die folgende Abschätzung für ein Skalarprodukt ist mit das wichtigste Werkzeug der Linearen Algebra in Anwendungen: ✓ "C-S"

22.15. Satz (Cauchy-Schwarzsche Ungleichung / Ungleichung von Cauchy-Schwarz):

In einem unitären Raum V gilt $\forall x, y \in V: |\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \cdot \|y\|$,
(komplexer Betrag)

wobei " $=$ " anstelle " \leq " genau dann gilt, wenn x, y linear abhängig sind.

Bew.: Ist $\langle x, y \rangle = 0$, ist nichts zu zeigen. Sei also $\exists \langle x, y \rangle \neq 0$, und damit $x \neq 0$,

$y \neq 0$ wegen 22.10.(5). Setze $\alpha := \frac{\langle x, y \rangle}{\|x\|} \cdot \|y\|$, $\beta := \frac{\|x\|}{\|y\|} \cdot \overline{\langle x, y \rangle}$. Dann ist

$$0 \leq \|\alpha x - \beta y\|^2 = \langle \alpha x - \beta y, \alpha x - \beta y \rangle = \alpha \bar{\alpha} \|x\|^2 - \alpha \bar{\beta} \langle x, y \rangle - \beta \bar{\alpha} \langle y, x \rangle + \beta \bar{\beta} \|y\|^2 \\ = \|y\|^2 \cdot \|x\|^2 - \langle x, y \rangle \cdot \underbrace{\langle x, y \rangle}_{=0} + \|\langle x, y \rangle\|^2 = \|x\|^2 \cdot \|y\|^2 - |\langle x, y \rangle|^2.$$

Damit folgt die behauptete Unglg., und $= 0$ kann nur für $\alpha x - \beta y = 0$ eintreten nach 22.16.1). □

Weitere Rechenregeln für die Norm:

22.16. Satz: Für die Norm $\|\cdot\|$ in einem unitären Raum V gilt:

$$(1) \forall x \in V : \|x\| \geq 0, \text{ und } \|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0.$$

$$(2) \forall x \in V \forall \alpha \in K : \|\alpha x\| = |\alpha| \cdot \|x\|, \text{ wo } |\alpha| \text{ der Betrag von } \alpha \in K \in \mathbb{R} \text{ ist.}$$

$$(3) \forall x, y \in V : \|x+y\| \leq \|x\| + \|y\|. \quad (\text{Dreiecksungleichung})$$

Bew.: (1) folgt direkt aus 22.10(4), der positiven Definitheit von $\langle \cdot, \cdot \rangle$.

$$(2) : \|\alpha x\| = \sqrt{\langle \alpha x, \alpha x \rangle} = \sqrt{\alpha \cdot \bar{\alpha} \langle x, x \rangle} = \sqrt{|\alpha|^2 \cdot \langle x, x \rangle} = |\alpha| \cdot \|x\|.$$

(3): Benutzen hier die C-S-Ungleichung 22.15 wie folgt:

$$\begin{aligned} \|x+y\|^2 &= \langle x+y, x+y \rangle = \|x\|^2 + \langle x, y \rangle + \langle y, x \rangle + \|y\|^2 \\ &\leq \|x\|^2 + 2 \cdot |\langle x, y \rangle| + \|y\|^2 \\ &\stackrel{\text{C-S}}{\leq} \|x\|^2 + 2\|x\| \cdot \|y\| + \|y\|^2 \stackrel{\text{l.h. Formel}}{=} (\|x\| + \|y\|)^2, \end{aligned}$$

jetzt $\sqrt{}$ -zeichen und

beachten, dass alle Terme ≥ 0 sind.

□

Bem.: 1. Schreiben kurz "D-Ungl." für "Dreiecksungleichung".

2. Eine Abb. $x \mapsto \|x\|$ eines reellen/Komplexen VRs V heißt Norm von V , wenn 22.16(1)-(3) gelten.

22.17. Bsp.: Der unitäre Raum $C([a, b])$ mit dem Skalarprodukt $\int_a^b p(t) f(t) \overline{g(t)} dt$ hat als Norm $\|f\| := \left(\int_a^b |f(t)|^2 dt \right)^{1/2}$.

Die C-S-Ungleichung lautet hier

$$\left| \int_a^b p(t) f(t) \overline{g(t)} dt \right| \leq \left(\int_a^b p(t) |f(t)|^2 dt \right)^{1/2} \cdot \left(\int_a^b p(t) |g(t)|^2 dt \right)^{1/2}.$$

(*) Wie lautet hier die Dreiecksungleichung?

• Die C-S-Ungleichung im Falle $V = \mathbb{C}^n$ lautet

$$\left| \sum_{i=1}^n \xi_i \bar{y}_i \right|^2 \leq \left(\sum_{i=1}^n |\xi_i|^2 \right) \cdot \left(\sum_{i=1}^n |y_i|^2 \right), \quad (\text{haben Ungl. quadriert})$$

$$\text{im Falle } V = \mathbb{R}^n \text{ lautet sie } \left| \sum_{i=1}^n \xi_i y_i \right|^2 \leq \left(\sum_{i=1}^n \xi_i^2 \right) \cdot \left(\sum_{i=1}^n y_i^2 \right).$$

22.18. Bem.: Für eine (selbstadjungierte) Matrix $A \in \mathbb{C}^{m \times m}$ wird durch $\langle x, y \rangle_A := \langle x, Ay \rangle$ eine hermitische Form definiert. Wann ist diese aber ein S.P., d.h. pos. def.? Werden ein Kriterium in L27 kennenlernen und dort mit dem Trägheitssatz von Sylvester beweisen.