

Lineare Algebra I

1. Mathematische Grundbegriffe

1.1 Beispiel: Lineare Gleichungssysteme

„Zahlen“ := reelle Zahlen

Das, was links steht wird definiert

Bsp für Lin-Gleichungssysteme := LGS

$$\bullet 3 \cdot x = 9$$

$$\text{Lösung: } x = 3$$

$$\bullet 2 \cdot x - 3 \cdot y = 0$$

$$\text{Lösungen: } \bullet x = 3, y = 2$$

$$\bullet x_1 + x_2 - x_3 = 4$$

$$\bullet x = 0, y = 0$$

$$x_1 + x_2 + 3x_3 = 20$$

Nicht-Bsp: $\bullet x \cdot x = 9$ nicht linear

wie nehmen jetzt an, dass ...

Def 1.1.1: (a) Seien eine natürliche Zahl, seien a_1, \dots, a_n und b beliebige Zahlen und seien x_1, \dots, x_n Variablen. Dann ist ein Ausdruck der Form $a_1 x_1 + a_2 x_2 + \dots + a_n x_n = b$ eine lineare Gleichung in x_1, \dots, x_n .

(b) Eine Lösung davon ist ein n -Tupel (x_1, x_2, \dots, x_n) von Zahlen, das die Gleichung erfüllt.

Def 0.1: (a) Die natürlichen Zahlen sind $0, 1, 2, 3, \dots$

(b) Die ganzen Zahlen sind $\dots, -3, -2, -1, 0, 1, 2, 3, \dots$

ist bei Perrin Braun
keine nat. Zahl.

Konv. 0.2: Variable := Symbol, das für ein math. Objekt stehen kann

Wert der Variable

symbole: $a, b, c, \dots, A, B, C, \dots, \alpha, \beta, \gamma, \dots$
 $\overset{1}{a}, \overset{2}{a}, \overset{3}{a}, \tilde{a}, \dots$
 a_1, a_2, a_3, \dots

$a_{-1}, \dots, a_{3,7}, \dots$

Konstante := Variable mit festgelegtem Wert

Bsp: Konstanten: $\circ \pi = 3,14159\dots$

\circ Bei einer lin. GL.

$$a_1 x_1 + a_2 x_2 + \dots + a_n x_n = b$$

sind a_1, \dots, a_n, b Konstanten aber x_1, \dots, x_n nicht

Bsp. Lin. Gl: $\circ n=4$ $a_1=5 \quad a_2=0 \quad a_3=-1 \quad a_4=1$
 $b=9$

$$\rightsquigarrow 5 \cdot x_1 + 0 \cdot x_2 + (-1) \cdot x_3 + 1 \cdot x_4 = 9$$

Kürzer aufgeschrieben:

$$5 \cdot x_1 - x_3 + x_4 = 9$$

Lösung davon (Bsp): $(1, 3, 1, 5)$

$$\text{d.h. } x_1=1, x_2=3, x_3=1, x_4=5$$

Konv 0.3: Ist $n=0$, so ist mit „ $a_1+a_2+\dots+a_n$ “ 0 gemeint.

Bsp: $n=0: \quad 0=7$ ist eine lin. Gleichung.
(Hat keine Lösung.)

Def. 0.4: Sind a_1, a_2 beliebig,
 \circ schreibt man (a_1, a_2) für
das Paar bestehend aus a_1 und
 a_2 . Zwei Paar (a_1, a_2) und $(\overset{1}{a}_1, \overset{1}{a}_2)$
sind gleich, wenn $a_1=\overset{1}{a}_1$ und $a_2=\overset{1}{a}_2$, addiert $a_1+a_2+\dots+a_n$
Analog: Trippel $(a_1, a_2, a_3), \dots$; allgemein ein n -Tupel (a_1, \dots, a_n)

Bsp: $(1, 2) \neq (2, 1)$

Könnte auch schreiben:

$0+a_1+a_2+\dots+a_n$
d.h.: fasse mit 0 an und

addiert $a_1+a_2+\dots+a_n$

für natürliche Zahlen n .

(Es gibt keine Konvention für eine Notation für das 0-Tupel.)

Def 1.1.2: Seien m, n nat. Zahlen. Ein LGS in einem Var-Tupel $\underline{x} := (x_1, \dots, x_n)$ ist ein Tupel $\underline{L} := (L_1, \dots, L_m)$ von linearen Gleichungen in \underline{x} . Eine Lösung von \underline{L} ist ein n -Tupel \underline{x} , das Lösung jeder der Gleichungen L_1, \dots, L_n ist.

Bsp: $n=3, m=2$. $L_1 = .., 3x_1 + 2x_2 - x_3 = 9$ "

$L_2 = .., x_1 + 0x_2 + 0x_3 = 11$ "

LGS: $\underbrace{(3x_1 + 2x_2 - x_3 = 9, x_1 = 11)}$

Verschiedene Notationen für Tupel: • $(1, 3, 0, 7)$ übliche Notn:

$$\bullet \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 2 \\ 11 \end{pmatrix} \quad \left(\begin{array}{l} 3x_1 + 2x_2 - x_3 = 9 \\ x_1 + 0x_2 + 0x_3 = 11 \end{array} \right)$$

$$\bullet \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 11 & 2 \end{pmatrix} \quad \left\{ \begin{array}{l} 3 & 2 & -1 & | & 9 \\ 1 & 0 & 0 & | & 11 \end{array} \right.$$

Def. 1.1.3: Sei

$$\underline{L} := \left\{ \begin{array}{l} a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \dots + a_{1,n}x_n = b_1 \\ a_{2,1}x_1 + \dots = b_2 \\ \vdots \\ a_{m,1}x_1 + \dots = b_m \end{array} \right. \quad \begin{matrix} \uparrow & \uparrow & \uparrow \\ x_1 & x_2 & x_3 \end{matrix} \quad \text{ein LGS.}$$

(a) Die Koeff-Matrix von \underline{L} ist das Tupel (n · m + m)-Tupel

$$\left(\begin{array}{cccc|c} a_{1,1} & a_{1,2} & \dots & a_{1,n} & b_1 \\ \vdots & & & & \vdots \\ a_{m,1} & a_{m,2} & \dots & a_{m,n} & b_m \end{array} \right) \quad \begin{matrix} \leftarrow \\ \text{manchmal auch "erweiterte Koeff-Matrix" genannt.} \end{matrix}$$

(b) Ist $b_1 = b_2 = \dots = b_m = 0$, so nennt man \underline{L} homogen.

Ist dies der Fall, so betrachtet man als Koeff-Matrix

oft nur $\begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \dots & a_{1,n} \\ \vdots & & & \\ a_{m,1} & a_{m,2} & \dots & a_{m,n} \end{pmatrix}$ ↪ "nicht erweitert"

(c) Ist L beliebig, so erhält man das zugehörige homogene LSG, indem man b_1, \dots, b_m durch 0 setzt.

Bsp: $L = \begin{pmatrix} 3x + z = 4 \\ 2x - y - z = 9 \end{pmatrix}$ (in den Var x, y, z)

Koeff-Matrix: $\left(\begin{array}{ccc|c} 3 & 0 & 1 & 4 \\ 2 & -1 & -1 & 9 \end{array} \right)$

Zvg. homogenes LGS: $\begin{pmatrix} 3x + z = 0 \\ 2x - y - z = 0 \end{pmatrix}$

Behauptungen, die wir beweisen wollen, nennt man Satz, Lemma, Proposition, Theorem, Korollar...

„Hilfsatz“

→ Satz, der direkt aus einem anderen folgt

Lemma 1.1.4: Sei L ein homogenes LGS in n Variablen. Dann gilt:

- Das n -Tupel $(0, 0, \dots, 0)$ ist eine Lösung von L (die triviale Lösung).
- Sind $\underline{x} = (x_1, \dots, x_n)$ und $\underline{x}' = (x'_1, \dots, x'_n)$ Lösungen von L , so ist auch $\underline{x} + \underline{x}' := (x_1 + x'_1, \dots, x_n + x'_n)$ eine Lösung von L .
- Ist $\underline{x} = (x_1, \dots, x_n)$ eine Lösung von L und ist λ eine beliebige Zahl, so ist auch $\lambda \cdot \underline{x} := (\lambda x_1, \dots, \lambda x_n)$ eine Lösung von L .

Bsp: $L = \begin{pmatrix} 3x + z = 0 \\ 2x - y - z = 0 \end{pmatrix}$ (3 Variablen)

- $(0, 0, 0)$ ist Lsg von L . ✓

(b) $\underline{x} = (1, 5, -3)$, $\underline{x}' = (2, 10, -6)$ sind Lsg.
 $\underline{x} + \underline{x}' = (1+2, 5+10, -3+(-6)) = (3, 15, -9)$ ✓

(c) $\underline{x} = (1, 5, -3)$ ist Lsg
 $2 \cdot \underline{x} = (2, 10, -6)$ ist auch Lsg. ✓

Bew: Sei \underline{L} ein homogenes LGS mit Koeff.-Matrix

$$\begin{pmatrix} a_{1,1} & \dots & a_{1,n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m,1} & \dots & a_{m,n} \end{pmatrix}$$

Gleichungen davon: $L_1 = a_{1,1}x_1 + \dots + a_{1,n}x_n = 0$
 $L_2 = a_{2,1}x_1 + \dots + a_{2,n}x_n = 0$

(a) Behauptung: $(0, 0, \dots, 0)$ ist Lsg von \underline{L} .

Dazu ist zu zeigen: $(0, 0, \dots, 0)$ ist Lsg jeder Gleichung von \underline{L} . Also: Betrachte die j-te Gleichung ($1 \leq j \leq m$):

$$a_{j,1} \cdot x_1 + \dots + a_{j,n} \cdot x_n = 0$$

Setze $(0, 0, \dots, 0)$ ein:

$$a_{j,1} \cdot 0 + \dots + a_{j,n} \cdot 0 = 0$$

Die linke Seite ist:

$$\underbrace{a_{j,1} \cdot 0}_{=0} + \dots + \underbrace{a_{j,n} \cdot 0}_{=0} = 0 + \dots + 0 = 0$$

Also habe „=“ bei ?

Habe also gezeigt, $(0, 0, \dots, 0)$ ist Lsg der j-ten Gleichung. Da dies für alle j zwischen 1 und m gilt, ist $(0, \dots, 0)$ Lsg von allen Gleichungen von \underline{L} . Das bedeutet: $(0, \dots, 0)$ ist Lsg von \underline{L} .

(b) Seien $\underline{x} = (x_1, \dots, x_n)$ und $\underline{x}' = (x'_1, \dots, x'_n)$ Lösungen von \underline{L} . Wir wollen zeigen: $\underline{x} + \underline{x}'$ ist Lsg von \underline{L} . Also zu zeigen: $\underline{x} + \underline{x}'$ ist Lösung der j-ten Gleichung für $1 \leq j \leq m$.

Wir wissen: \underline{x} ist Lsg von \underline{L} ; d.h. insbes. \underline{x} ist Lösung der j-ten Gleichung, d.h. es gilt: $a_{j,1}x_1 + \dots + a_{j,n}x_n = 0$. (*)

Analog: \underline{x}' ist Lsg von L , d.h. $a_{j,1} \cdot x'_1 + \dots + a_{j,n} \cdot x'_n = 0$ (**)

Wir wollen zeigen:

$$a_{j,1}(x_1 + x_1') + \dots + a_{j,n}(x_n + x_n') = 0$$

" "

$$a_{j,1}x_1 + a_{j,1}'x_1' + \dots + a_{j,n}x_n + a_{j,n}'x_n' = 0$$

(Umordnung)

$$= a_{j,1}x_1 + \dots + a_{j,n}x_n + a_{j,1}'x_1' + \dots + a_{j,n}'x_n' = 0$$

(*)

$$= 0$$

(c) Sei $\underline{x} = (x_1, \dots, x_n)$ eine Lsg von \underline{L} und sei λ eine Zahl.

"zu zeigen" \rightarrow z.z.: $\lambda \cdot x$ ist Lsg von L , d.h. für $1 \leq j \leq m$ gilt:

$\lambda \cdot v$ ist Lsg der j-ten Gleichung, d.h.

"Bevor es zu Ende"

Satz 1.1.5: Sei \underline{L} ein beliebiges LGS, das mindestens eine Lösung \underline{x} besitzt, und sei \underline{L}_0 das zugehörige homogene LGS. Dann lassen sich wie folgt sämtliche Lösungen von \underline{L} auf den Lösungen von \underline{L}_0 bestimmen: Ist \underline{y} eine Lösung von \underline{L}_0 ,

so ist $\underline{x} + \underline{y}$ eine Lösung von \underline{L} .

Bsp: $\underline{L} = \begin{pmatrix} 3x & +z & = 4 \\ 2x - y - z & = 9 \end{pmatrix}$

Lösung davon: $\underline{x} = (1, -8, 1)$ (Bsp)

$$\underline{L}_0 = \begin{pmatrix} 3x + z & = 0 \\ 2x - y - z & = 0 \end{pmatrix}$$

- Lösung von \underline{L}_0 : $\underline{y} = (1, 5, -3)$ (Bsp)

Laut Satz ist $\underline{x} + \underline{y}$ Lsg von \underline{L}

$$(2, -3, -2) \quad \checkmark$$

- Weitere Lsg von \underline{L} : $(3, 2, -5)$

$$\underbrace{(1, -8, 1)}_{\underline{x}} + \underbrace{(2, 10, -6)}_{\text{ist Lsg von } \underline{L}_0} \quad \checkmark$$

Bew: Sei \underline{L} ein LGS und \underline{x} eine Lösung davon.

Sei \underline{L}_0 das zvg. homogene LGS.

zu zeigen: (i) Ist \underline{y} eine Lsg von \underline{L}_0 , so ist $\underline{x} + \underline{y}$ eine Lsg von \underline{L}

(ii) Jede Lsg von \underline{L} lässt sich auf diese Art erhalten,
d.h. ist \underline{x}' eine Lsg von \underline{L} , so existiert eine Lsg \underline{y}
von \underline{L}_0 , so dass $\underline{x}' = \underline{x} + \underline{y}$ gilt.

Sei $\left(\begin{array}{ccc|c} a_{1,1} & \dots & a_{1,n} & b_1 \\ \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m,1} & \dots & a_{m,n} & b_m \end{array} \right)$ die Koeff-Matrix von $\underline{L} = (L_1, \dots, L_m)$.

j-te GL von \underline{L}_0

(i) Sei \underline{y} Lsg von \underline{L}_0 , d.h.

$$a_{j,1}y_1 + \dots + a_{j,n}y_n = 0 \quad (*)$$

für alle j ($1 \leq j \leq m$)

Z.z.: $a_{j,1} \cdot (x_1 + y_1) + \dots + a_{j,n} \cdot (x_n + y_n) = b_j$ (für alle j)

Da \underline{x} Lsg von \underline{L} : $a_{j,1}x_1 + \dots + a_{j,n}x_n = b_j$ (*)

$$(*) + (**): a_{j1}y_1 + \dots + a_{jn}y_n + a_{j1}x_1 + \dots + a_{jn}x_n = 0 + b_j$$

$$a_{j1} \cdot (x_1 + y_1) + \dots + a_{jn} \cdot (x_n + y_n) \quad \checkmark$$

(ii) Sei \underline{x}' Lsg von \underline{L} , d.h. $a_{j1}x'_1 + \dots + a_{jn}x'_n = b$ für alle j
 zu zeigen: ex. Lsg \underline{y} von \underline{L}_0 s.d. $\underline{x}' = \underline{x} + \underline{y}$ (K)
 Setze $\underline{y} = \underline{x}' - \underline{x} = (x'_1 - x_1, \dots, x'_n - x_n)$
 Dann gilt $(*)$. Noch zu prüfen: \underline{y} ist Lsg von \underline{L}_0 , d.h.

$$a_{1j}(x'_1 - x_1) + \dots + a_{nj}(x'_n - x_n) \stackrel{?}{=} 0$$

$$\underbrace{a_{1j}x'_1 + \dots + a_{nj}x'_n}_{\stackrel{?}{=} b_j \text{ da } \underline{x}' \text{ Lsg von } \underline{L}} - \underbrace{(a_{1j}x_1 + \dots + a_{nj}x_n)}_{\stackrel{?}{=} b_j \text{ da } \underline{x} \text{ Lsg von } \underline{L}}$$

$$= b_j - b_j = 0$$

□

Lemma 1.1.6: Sei $\underline{L} := "a_1x_1 + \dots + a_nx_n = b"$,

Sei $\underline{L}' := "a'_1x_1 + \dots + a'_nx_n = b'$,

und sei λ eine beliebige Zahl.

Sei außerdem \underline{x} sowohl Lsg von \underline{L} als auch von \underline{L}' .

Dann ist \underline{x} auch Lsg von

$$(i) \quad \underline{L} + \underline{L}' := "(a_1 + a'_1)x_1 + \dots + (a_n + a'_n)x_n = b + b'$$

und

$$(ii) \quad \lambda \cdot \underline{L} := "(\lambda a_1)x_1 + \dots + (\lambda a_n)x_n = \lambda \cdot b"$$

Bew: durch nachrechnen.

$$\stackrel{?}{=} (L_1, \dots, L_m)$$

Def 1.1.7: Sei \underline{L} ein LGS. Eine elementare Transformation von \underline{L} ist ein LGS \underline{L}' , das man auf eine der folgenden Arten aus \underline{L} erhält:

(a) zwei Gleichungen tauschen

(b) eine Gleichung L_j durch $\lambda \cdot L_j$ ersetzen, für eine Zahl $\lambda \neq 0$

(c) eine Gleichung L_j durch $L_j + \lambda \cdot L_k$ ersetzen, für eine beliebige Zahl λ und ein beliebiges $k \neq j$.

Bsp: \underline{L} habe Koeff-Matrix

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & 0 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right)$$

Bsp zu (a):

$$\left(\begin{array}{cccc|c} -1 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 0 & 1 & 5 \end{array} \right)$$

Bsp zu (b):

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & 0 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -7 & 0 & 0 & 14 & 0 \end{array} \right)$$

Bsp zu (c):

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 3 & 3 & 0 & -3 & 5 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right)$$

Lemma 1.1.8: Ist \underline{L} ein LGS und \underline{L}' eine elementare Transformation von \underline{L} , so ist auch \underline{L}' eine elementare Transformation von \underline{L} .

Bew: • Fall(r \underline{L}' aus \underline{L} durch (a) hervorgegangen ist:

Erhalte \underline{L} aus \underline{L}' indem man die selben Gleichungen noch mal taucht.

• Fall(r \underline{L}' aus \underline{L} durch (b) hervorgegangen ist:

Erhalte \underline{L} aus \underline{L}' durch Multiplizieren der j -ten GL mit $\frac{1}{\lambda}$.

• Fall(r \underline{L}' aus \underline{L} durch (c) hervorgegangen ist, d.h.

$$L'_j = L_j + \lambda \cdot L_k \quad \text{Brauche } L_k = L'_k; \text{ dafür verwenden } k \neq j$$

Dann ist $L_j = L'_j + (-\lambda) \cdot L'_k$ (also geht \underline{L} aus \underline{L}' mit (c) hervor)

Satz 1.1.9: Ist L ein LGS und L' eine elem. Transf. von L , so haben L und L' die gleichen Lösungen.

Bew: Zu zeigen ist, für alle Tupel x :

- (i) Ist x Lsg von L , so ist x auch Lsg von L' .
- (ii) Ist x Lsg von L' , so ist x auch Lsg von L .

Bew (i): Mache Fallunterscheidung, danach, wie L' aus L gewonnen wurde (Fälle aus Def. 1.1.7):

- (a) klar.
- (b) folgt aus Lemma 1.1.6 (ii)
- (c) Nach 1.1.6 (iii) ist x Lsg von $\lambda \cdot L_k$.

Nach 1.1.6 (i) ist x auch Lsg von $L_j + \lambda \cdot L_k$

Bew (ii): Sei x Lsg von L' .

Nach 1.1.8 ist L el. tr. von L' .

Nach dem bereits bewiesenen (i) ist x damit auch Lsg von L .
angewandt auf vertauschte L und L'

□

Def 1.1.10: Man sagt, ein LGS ist in Zeilenstufenform, wenn die Koeff-Matrix die folgende Form hat:

$\underbrace{0 \dots 0}_{\text{optional}}$	$\underbrace{\begin{matrix} 1 \\ \times \end{matrix}}_{\text{optional}}$	$\underbrace{\dots}_{\text{optional}}$	$\underbrace{\dots}_{\text{optional}}$
$0 \dots 0$	1	$\times \dots$	\dots
$0 \dots \dots 0$	$0 \dots 0$	$\begin{matrix} 1 \\ \times \end{matrix}$	\dots
$0 \dots \dots \dots$	$0 \dots 0$	$\begin{matrix} 1 \\ \times \end{matrix}$	\dots
\vdots			
$0 \dots \dots \dots$	$0 \dots 0$	$\begin{matrix} 1 \\ \times \end{matrix}$	\dots
$0 \dots \dots \dots$	$0 \dots 0$	\dots	\dots
\vdots	\vdots	\vdots	\vdots
$0 \dots \dots \dots$	$0 \dots 0$	\dots	\dots

optional

Hierbei steht * für eine beliebige Zahl. Die $\boxed{1}$ nennt man Pivot-Elemente.

Bsp:

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 0 & \boxed{1} & 3 & \frac{1}{4} & \sqrt{2} & 7 \\ 0 & 0 & \boxed{1} & 9 & 11 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \boxed{1} & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 4 \end{array} \right)$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} \boxed{1} & 3 & 0 & 9 \\ 0 & \boxed{1} & 1 & 2 \\ 0 & 0 & \boxed{1} & 2 \end{array} \right)$$

Satz 1.1.11 (Gauß-Elimination): Jedes LGS löst sich durch (endl. viele) elem. Transf in Zeilenstufenform bringen.

Bew: „Beweis durch Algorithmus“: $\text{ZSF}^{!!}$

Sei also \underline{L} gegeben mit Koeff-Matrix

$$\left(\begin{array}{cccc|c} a_{11} & \dots & a_{1n} & | & b_1 \\ \vdots & & \vdots & | & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} & | & b_m \end{array} \right)$$

Links vom Strich stehen nur 0en

- Falls $a_{ij}=0$ ist für alle i und j : nichts zu tun. (\underline{L} ist bereits in ZSF.)
- Sonst:
 - Sei i minimal so dass die i -te Spalte nicht komplett 0 ist.
 - Wähle j s.d. $a_{ji} \neq 0$.
 - Falls $j \neq 1$: Tausche die Zeilen 1 und j . Jetzt ist $a_{1j} \neq 0$.
 - Multipliciere die 1. Zeile mit $\frac{1}{a_{1j}}$. Jetzt ist $a_{1j} = 1$.
 - Für jedes $j > 1$: Ersetze L_j durch $L_j + (-a_{1j}) \cdot L_1$.

Bsp.: $\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right) \quad i=3$

Wähle $j=3$. (Könnte auch $j=3$ wählen.) Dann $a_{31} = a_{23} = 3$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right)$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 1 & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right)$$

$j=2$: Ersetze L_2 durch $L_2 + (-0) \cdot L_1$ (keine Änderung)

$j=3$: Ersetze L_3 durch $L_3 + (-2) \cdot L_1$

$$\text{Erhalte } \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 1 & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2-2 \cdot 1 & 0-2 \cdot \frac{2}{3} \end{array} \right) \xrightarrow{\begin{array}{l} 2-2 \cdot 1 \\ 2-2 \cdot \frac{2}{3} \end{array}} \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 1 & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{4}{3} \end{array} \right) = \boxed{\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 1 & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{4}{3} \end{array} \right)}$$

Danach ist $a_{ji} = 0$ für alle $j \geq 1$.

Also sind die Spalten 1 bis i schon wie gewünscht, und die 1. Zeile auch.

Wiederhole alles ohne die 1. Zeile
und ohne die ersten i Spalten.

etc.

Wenn kein Zeilen oder Spalten mehr übrig sind, ist das LGS in ERF.

□

Satz 1.1.12: Sei \underline{L} ein LGS in Zeilenstufenform. Dann gilt:

- (a) Existiert in der Koeff-Matrix von \underline{L} eine Zeile der Form $(0 \dots 0 \mid b_i)$ mit $b_i \neq 0$, so besitzt \underline{L} keine Lsg.
- (b) Existiert keine solche Zeile, so hat \underline{L} Lösungen.
Sämtliche Lösungen lassen sich erhalten, indem man der Reihe nach x_n, x_{n-1}, \dots, x_1 folgendermaßen wählt:
Wähle x_j wie folgt (für $j=n, n-1, \dots, 1$):
 - (i) Falls die j -te Spalte kein Pivot-Element enthält, kann x_j beliebig gewählt werden.
 - (ii) Enthält die j -te Spalte ein Pivot-Element in Zeile i , so betrachte die i -te Zeile.

Entspricht der GL.

$$x_{j+1} + a_{ij+1}x_{j+1} + \dots + a_{in}x_n = b_i$$

sind schon gewählt
Stelle j

$$\text{Setze } x_j = b_i - a_{i,i+1}x_{j+1} - \dots - a_{i,n}x_n$$

Bew: • Grüne Anmerkungen zeigen: Es gibt höchstens die behaupteten Lösungen.

- Bleibt z.z.: Wenn x_1, \dots, x_n wie im Satz gewählt wurden, = „zu zeigen“ ist dies tatsächlich eine Lsg, d.h. alle Gleichungen sind erfüllt.

- Zeilen mit Pivot-Element: Hat eine Zeile ein Pivot-Element in Spalte j_1 , so wurde x_{j_1} so gewählt, dass diese Gleichung erfüllt ist.
- Zeilen ohne Pivot-Element haben die Form $(0 \dots 0 | b_i)$, und da wir nicht im Fall (a) sind, ist $b_i \neq 0$. Also ist die Gleichung „ $0=0$ “.

Bsp:

$$\underline{L} = \left(\begin{array}{cccc|c} 0 & 1 & 3 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \quad \text{Pivot-Elem.} \quad \square$$

$x_1 \ x_2 \ x_3 \ x_4 \ x_5 \ x_6$

Alle Lösungen:

- x_6 beliebig
- $x_5 = 2 - 3 \cdot x_6$

• x_4 beliebig

• $x_3 = 1 - x_5 - x_6$

• $x_2 = -1 - 3x_3 + 2x_4$

• x_1 beliebig.

Bsp Lsg: $x_6 = 1$ (Wahl)

$x_5 = -1$

$x_4 = 3$ (Wahl)

$x_3 = 1$

$x_2 = 2$

$x_1 = 9$ (Wahl)

Jede Zeile hat höchstens ein Pivot-Element, d.h. wenn es mehr Spalten als Zeilen gibt, existieren Spalten ohne Pivot-Element. Das bedeutet: Wenn wir bei 1.1.12 im Fall (b) sind, gibt es Var, die beliebig gewählt werden können. Also:

Korollar 1.1.13: Sei \underline{L} ein LGS mit mehr Variablen als Gleichungen.

-
- (a) Ist \underline{L} homogen, so besitzt \underline{L} nicht-triviale Lösungen

(d.h. Lösungen $\neq (0, \dots, 0)$)

- (b) Für beliebige L : Falls L überhaupt Lösungen besitzt, dann sogar unendlich viele.

Ziele der LA: Theorie der linearen Gleichungen

- Als erstes: Formalismus präziser machen
- Was sind Zahlen? Genauer: Welche Eigenschaften müssen Zahlen haben, damit obiges funktioniert? \rightsquigarrow „Körper“
- Formalismus zum rechnen mit Lösungen, Zahlentupeln, Gleichungen
 \rightsquigarrow Vektorraum
- Anzahl frei wählbarer Variablen \rightsquigarrow „Dimension“ des Lösungsraums
- „lineare Abbildung“