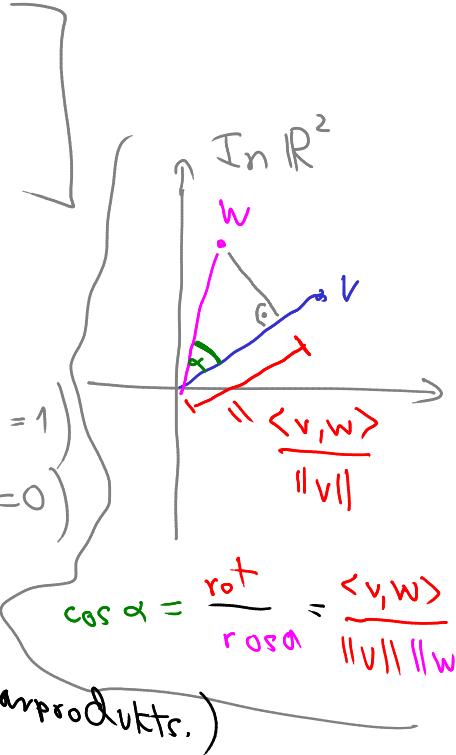


6.2 Orthonormalbasen

Sei V ein euklidischer/unitärer \mathbb{K} -VR

- Def 6.2.1: (a) Ein Vektor $v \in V$ heißt normiert, wenn $\|v\|=1$.
 (b) Zwei Vektoren $v, w \in V$ heißen orthogonal zueinander wenn $\langle v, w \rangle = 0$. Notation: $v \perp w$
 (c) Der Winkel zwischen $v, w \in V \setminus \{0\}$ ist $\arccos\left(\frac{\langle v, w \rangle}{\|v\| \|w\|}\right)$.



Def 6.2.2: Eine Orthonormalbasis von V

ist eine Basis $(v_i)_{i \in I}$ so dass gilt:

(a) v_i ist normiert für $i \in I$ $\langle v_i, v_i \rangle = 1$

(b) $v_i \perp v_j$ für $i, j \in I, i \neq j$ $\langle v_i, v_j \rangle = 0$

Bsp. 6.2.3: Die Std-Basis von \mathbb{R}^n bzw \mathbb{C}^n ist

eine Orthonormalbasis (bez. des std.-Skalarprodukts.)

Satz 6.2.4: Sei $(v_i)_{i \in I}$ eine Orthonormalbasis von V und seien $v \in V$. Dann gilt:

Für fast alle $i \in I$ ist $\langle v, v_i \rangle = 0$ und

es gilt: $v = \sum_{i \in I} \langle v, v_i \rangle \cdot v_i$

Bew: Schrebe $v = \sum_i r_i \cdot v_i$ für $r_i \in \mathbb{K}$.

Reicht z.z.: $\langle v, v_i \rangle = r_i$ für alle i .

$$\begin{aligned} \langle v, v_i \rangle &= \left\langle \sum_j r_j v_j, v_i \right\rangle = \sum_j r_j \underbrace{\langle v_j, v_i \rangle}_{=1 \text{ falls } i=j} \\ &= r_i \langle v_i, v_i \rangle = r_i \end{aligned}$$

= 0 falls $i \neq j$

□

Satz 6.2.5 (Gram-Schmidt-Orthogonalisierung): Ist V endl.-dim und v_1, \dots, v_n eine Basis von V , so existiert eine Orthonormalbasis w_1, \dots, w_n von V , so dass für $i \leq n$ gilt: $w_i \in \langle v_1, \dots, v_i \rangle_K$

Bew: • Konstruiere nacheinander w_1, \dots, w_n :

Ergebnis heute in grün

Wähle dabei w_i so, dass gilt:

$$(i) \quad w_i \in \langle v_1, \dots, v_i \rangle_K$$

$$(ii) \quad w_i \perp w_j \text{ für alle } j < i$$

$$(iii) \|w_i\| = 1$$

$$\bullet \text{Wahl von } w_1: \quad w_1 := \frac{1}{\|v_1\|} \cdot v_1$$

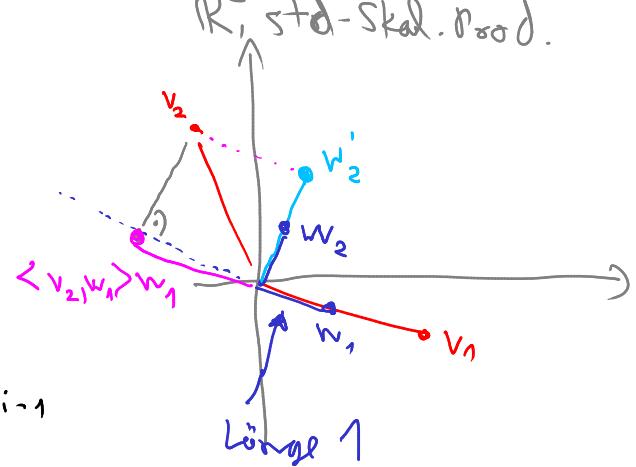
(Dann: $\|w_1\| = \left| \frac{1}{\|v_1\|} \right| \cdot \|v_1\| = 1$)

R^2 , std.-Skal. Norm.

• Wahl von w_i für $i \geq 2$:

Wähle erst mal

$$\begin{aligned} w'_i &= v_i - \langle v_i, w_1 \rangle \cdot w_1 \\ &\quad - \langle v_i, w_2 \rangle \cdot w_2 \\ &\quad - \dots - \langle v_i, w_{i-1} \rangle \cdot w_{i-1} \end{aligned}$$



Beh: $w'_i \perp w_j$ für $j < i$

Bew: Für $j = 1$ ($j \geq 1$ analog):

$$\begin{aligned} \langle w'_i, w_1 \rangle &= \langle v_i - \langle v_i, w_1 \rangle w_1 - \langle v_i, w_2 \rangle w_2 - \dots - \langle v_i, w_{i-1} \rangle w_{i-1}, w_1 \rangle \\ &= \langle v_i, w_1 \rangle - \langle v_i, w_1 \rangle \underbrace{\langle w_1, w_1 \rangle}_{=1} - \langle v_i, w_2 \rangle \underbrace{\langle w_2, w_1 \rangle}_{=0} - \dots - \langle v_i, w_{i-1} \rangle \underbrace{\langle w_{i-1}, w_1 \rangle}_{=0} = 0 \end{aligned}$$

$$= \langle v_i, w_1 \rangle - \langle v_i, w_1 \rangle = 0$$

Setze jetzt $w_i := \frac{1}{\|w'_i\|} \cdot w'_i$. Dann gilt (ii), (iii).

Außerdem gilt (i), da $w_i \in \langle w_1, \dots, w_{i-1}, v_i \rangle_K$

$$\subseteq \langle v_1, \dots, v_{i-1}, v_i \rangle_K$$

□

Korollar 6.2.6: Jeder endl.-dim. euklidische oder unitäre VR besitzt eine
Orthonormalbasis.

mindestens

Korollar 6.2.7: Ist V ein endl.-dim. euklidischer oder unitärer VR, so existiert ein Isomorphismus $g: \mathbb{K}^n \rightarrow V$, so dass gilt:

$$\underbrace{\langle g\left(\begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}\right), g\left(\begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}\right) \rangle}_{\text{ONB}} = a_1 \overline{b_1} + \dots + a_n \overline{b_n}$$

Bew: Wähle eine Orthonormalbasis v_1, \dots, v_n von V und definieren g so, dass $g(e_i) = v_i$; für $i = 1, \dots, n$.

$$\left(\text{Also } g\left(\begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}\right) = a_1 v_1 + \dots + a_n v_n \right)$$

$$\text{Dann: } \langle g\left(\begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}\right), g\left(\begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}\right) \rangle = \langle a_1 v_1 + \dots + a_n v_n, b_1 v_1 + \dots + b_n v_n \rangle$$

$$\begin{aligned} \text{Do}(v_i; \text{ONB}): &= a_1 \overline{b_1} \underbrace{\langle v_1, v_1 \rangle}_{=1} + a_2 \overline{b_2} \underbrace{\langle v_1, v_2 \rangle}_{=0} + \dots + a_n \overline{b_n} \underbrace{\langle v_1, v_n \rangle}_{=0} \\ &\quad + \dots \\ &\quad + a_n \overline{b_n} \underbrace{\langle v_n, v_1 \rangle}_{=0} + \dots + a_n \overline{b_n} \underbrace{\langle v_n, v_n \rangle}_{=1} \\ &= a_1 \overline{b_1} + a_2 \overline{b_2} + \dots + a_n \overline{b_n} \end{aligned}$$

□

