

Bsp 5.2 Standardvektoren

$$V = K^n, n \geq 0.$$

Vektorsumme ist gegeben durch

$$(\alpha_1, \dots, \alpha_n) + (\alpha'_1, \dots, \alpha'_n) = (\alpha_1 + \alpha'_1, \dots, \alpha_n + \alpha'_n),$$

Skalarmultiplikation durch

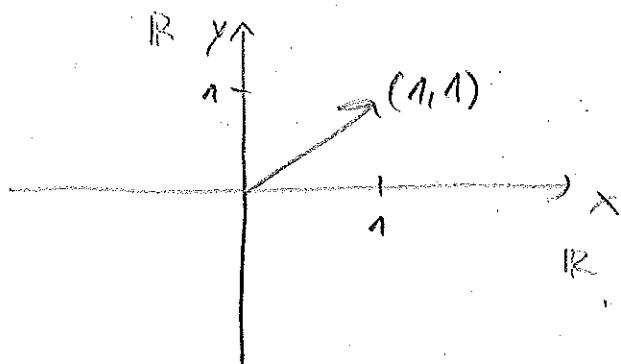
$$z \cdot (\alpha_1, \dots, \alpha_n) = (z\alpha_1, \dots, z\alpha_n).$$

Bsp 5.3 Die Lösungsmenge $L \subset K^n$

eines LGS $\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j = 0, 1 \leq i \leq m$.

Vektorsumme und Skalarmultiplikation
ist gegeben wie in Bsp. 5.2.

Bsp 5.4 $K = \mathbb{R}$. Dann ist $V = \mathbb{R}^2$ das bekannte Koordinatensystem



Bemerkung im Standardvektorraum

(88)

$V = K^n$ schreibt man

die Vektoren

$a = (x_1, \dots, x_n)$ auch so:

$$a = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Bsp 5.5 Sei K ein Körper (60)

Ein Polynom über K ist ein formales Ausdruck
der Gestalt $p(T) = a_0 + a_1 T + \dots + a_n T^n$,
wobei $a_0, a_1, \dots, a_n \in K$. Man bezeichnet
die Menge aller solcher Polynome mit
 $K[T]$. Auf diese Menge läuft man Addition:

Eine obige Einschränkung $m > n$ und

$$p(T) = a_0 + a_1 T + \dots + a_n T^n \quad \text{und}$$

$$q(T) = b_0 + b_1 T + \dots + b_n T^n + b_{n+1} T^{n+1} + \dots + b_m T^m$$

Dann ist

$$\begin{aligned} p(T) + q(T) = & (a_0 + b_0) + (a_1 + b_1)T + \dots + (a_n + b_n)T^n \\ & + b_{n+1} T^{n+1} + \dots + b_m T^m. \end{aligned}$$

Mit dieser Addition wird $(K[T], +)$ zu
einer kommutativen Gruppe. Neutrales Element
ist das Nullpolynom $p(T) = 0$.

(61)

Sei $n \in \mathbb{N}$ und $p(T) = a_0 + a_1 T + \dots + a_n T^n$
ein Polynom. Dann definiert

$$n \cdot p(T) = n a_0 + n a_1 T + \dots + n a_n T^n$$

eine Skalarmultiplikation. Man prüft
erst nach, daß $K[T]$ mit obiger Addition
und Skalarmultiplikation ein einem
 K -Vektorraum bild.

für besseren Unterschied schreiben wir
 $0_V \in V$ für den Nullvektor und $0_K \in K$
für das Nullelement des Körpers.

Propo 5.6 In jedem K -Vektorraum V
gilt:

$$(i) \quad 0_K \cdot a = 0_V$$

$$(ii) \quad n \cdot 0_V = 0_V$$

$$(iii) \quad (-1) \cdot a = -a$$

für alle $a \in V$.

(62)

Beweis zu (i):

$$\begin{aligned} 0_K \cdot a + a &= 0_K \cdot a + 1 \cdot a \\ &= (0_K + 1) \cdot a = 1 \cdot a = a \end{aligned}$$

Auf beiden Seiten $-a$ addieren ergibt

$$0_K \cdot a = 0.$$

zu (ii):

$$\begin{aligned} n \cdot 0_V &= n \cdot 0_V + n \cdot 0_V - (n \cdot 0_V) \\ &= n \cdot (0_V + 0_V) - (n \cdot 0_V) = n \cdot 0_V - n \cdot 0_V \\ &= 0_V \end{aligned}$$

zu (iii)

$$\begin{aligned} a + (-1) \cdot a &= 1 \cdot a + (-1) \cdot a = (1 + (-1)) \cdot a \\ &= 0_K \cdot a = 0_V \end{aligned}$$

(i)

$$\text{Also } -a = (-1) \cdot a.$$

(ii)

Propo S.7 Sei V ein K -Vektorraum und $n \in K$ mit $a \in V$. Wenn $n \cdot a = 0_V$, so muss $n = 0_K$ oder $a = 0_V$.

Beweiss über.

(63)

Def 5.8: Es sei V ein K -Vektorraum.
Eine Teilmenge $U \subset V$ heißt
Untervektorraum, wenn gilt:

- (i) $0_V \in U$.
- (ii) Sind $a, b \in U$, so auch $a+b \in U$.
- (iii) Sind $n \in K$ und $a \in U$, so ist
 $n \cdot a \in U$.

Bsp 5.9 (Geraden)

Für einen Vektor $a \in V$ ist die Menge

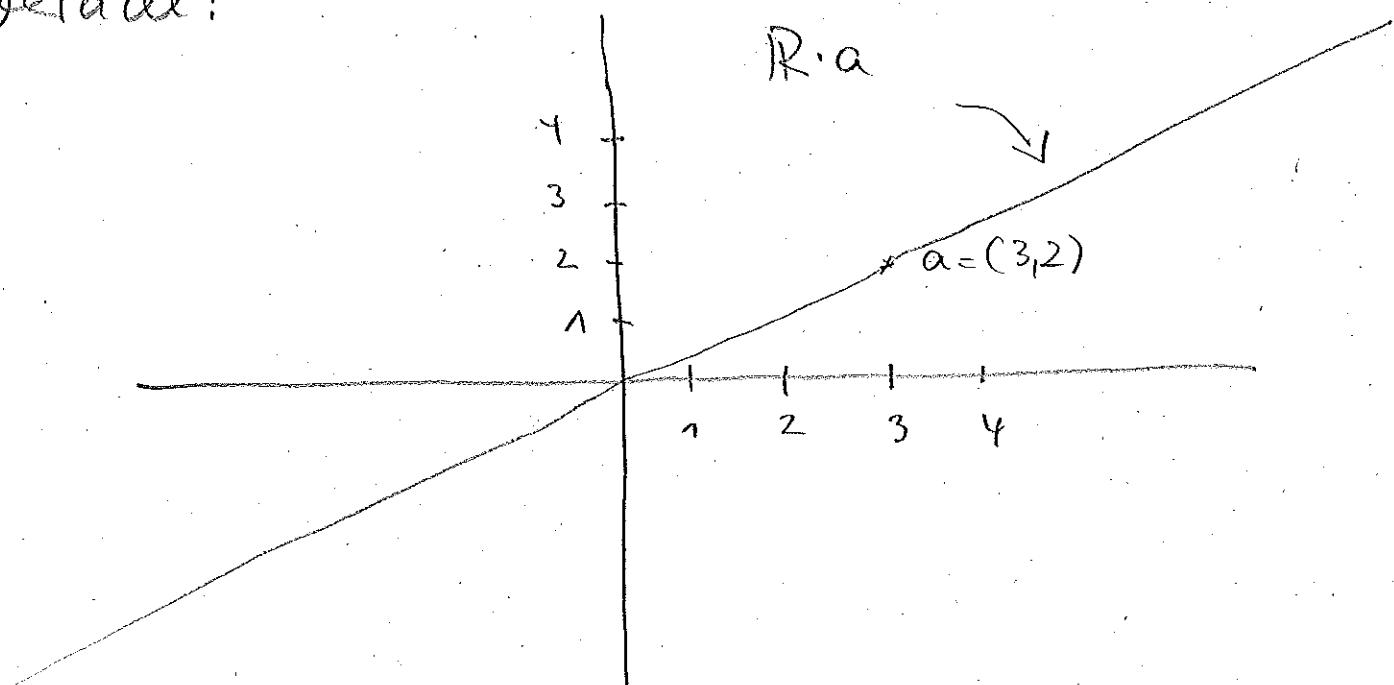
$$K \cdot a := \{ n \cdot a \mid n \in K \}$$

ein Untervektorraum von V . Im Falle
 $a \neq 0$ nennt man $K \cdot a$ eine Gerade.

Ist $V = \mathbb{R}^2$ und $a = (3, 2) \in V$, so

ist $R \cdot a = \{(z_3, z_2) \mid z \in \mathbb{R}\}$ folgende

Gerade:



Lemma 5.10

Sei V ein K -Vektorraum.

Eine nicht-leere Teilmenge

$U \subset V$ ist ein Untervektorraum

sowohl dann, wenn für alle

$a, b \in U$ und $\lambda \in K$ auch

$\lambda a + b \in U$.

Beweis

Wenn U ein Untervektorraum ist,

so gilt für alle $a, b \in U$ und

$\lambda \in K$ trivialweise $\lambda a + b \in U$.

Seien $a, b \in U$ und $n \in \mathbb{K}$ mit $at^nb \in U$. (65)
Wir müssen die Bedingungen (i), (ii) und (iii)
an die Definition nachprüfen.

Zu (i): Da $U \neq \emptyset$ gibt es ein $b \in U$.

Für $a = b$ und $n = -1$ gilt

$$a + n \cdot b = b + (-1) \cdot b = 0_U \in U.$$

Zu (ii): Seien $a, b \in U$ und $n = 1$.

Dann gilt $a + 1 \cdot b = a + b \in U$.

Zu (iii): Da nach (i) $0_U \in U$ folgt mit

$a = 0_U, b \in U, n \in \mathbb{K}$ gerade

$$a + n \cdot b = n \cdot b \in U.$$

Weitere Beispiele von Untervektorräumen:

Bsp. 5.11 Sei $V = \{f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}\}$ der \mathbb{R} -Vektorraum aller Abbildungen auf \mathbb{R} .

Vektoraddition ist gegeben durch

$$(f+g)(x) = f(x) + g(x).$$

Skalarmultiplikation

ist gegeben durch

$$(\lambda f)(x) = \lambda \cdot f(x).$$

Sei $U = \{f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \mid f(x) \leq 0\}$. Dann ist $U \subset V$ ein Untervektorraum.

Bsp. 5.12 Sei L ein Körper. Eine Teilmenge $K \subset L$ heißt Unterkörper, falls

- (i) $\forall \mu, \nu \in K$, so auch $\lambda \mu + \nu, \lambda \cdot \mu \in K$
- (ii) $\forall \mu \in K$, so auch $-\mu \in K$
- (iii) $\forall \mu \in K, \mu \neq 0$, so auch $\mu^{-1} \in K$
- (iv) $0, 1 \in K$.

Dann ist L ein K -Vektorraum und $K \subset L$ ein Untervektorraum.

Bsp. 5.13 Sei $V = K[T]$. Mit Skalarmultiplikation

(67)

$$2 \cdot p(T) = n \cdot (a_0 + a_1 T + \dots + a_n T^n)$$

$$= n \cdot a_0 + n a_1 T + \dots + n a_n T^n$$

wird $K[T]$ zu einem K -Vektorraum.

Sei $p(T) = a_0 + a_1 T + \dots + a_n T^n$ und

$a_n \neq 0$, so heunt man in dem Grad von $p(T)$ und schreibt $\deg(p) = n$.

Für das Nullpolyynom $p(T) = 0$ setzt man

$\deg(p) = -\infty$. Sei nun $d > 0$ fest und

$$U = \{ p \in K[T] \mid \deg(p) \leq d \}$$

Dann ist $U \subset V$ ein Untervektorraum.

Propo. 5.14 Sei V ein Vektorraum, $U_i \subset V$, $i \in I$ Untervektorräume. Dann ist

$$U = \bigcap_{i \in I} U_i \subset V$$

ein Untervektorraum.

Beweis Wir müssen zeigen, daß

für $a, b \in U$, $n \in K$ auch
 $at^nb \in U$.

Für $b \in U$ gilt $b \in U$; für alle $\lambda \in I$. Da U Untervektorraum, folgt $\lambda b \in U$; für alle $\lambda \in I$: Da $a \in U$, folgt $a \in U$; für alle $\lambda \in I$. Also gilt $a, \lambda b \in U$; für alle $\lambda \in I$.

Aus Lemma 3.10 folgt

$at^nb \in U$; für alle $\lambda \in I$. Insgesamt gilt also

$at^nb \in U$.

(69)

§ 6

Linearkombinationen und Basen

Sei K ein Körper und V ein K -Vektorraum.

Sind $a_1, \dots, a_r \in V$ und $\lambda_1, \dots, \lambda_r \in K$,
so nennt man

$$\lambda_1 a_1 + \dots + \lambda_r a_r = \sum_{i=1}^r \lambda_i a_i \in V$$

eine Linearkombination der Vektoren

$a_1, \dots, a_r \in V$.

Def 6.1 Ein System von Vektoren

a_1, \dots, a_n eines K -Vektorraums V

heißt linear unabhängig, wenn
aus einer Gleichung

$$\sum_{i=1}^n \lambda_i a_i = 0, \quad \lambda_i \in K$$

notwendig $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$

folgt.

In obige Definition ist lineare Unabhängigkeit für endliche Systeme von Vektoren formuliert. Der Begriff überträgt sich auch auf beliebige Systeme.

Sei nun $a_i \in V, i \in I$ beliebige Familie von Vektoren und $\lambda_i \in K, i \in I$ Skalare. Eine Linearkombination der a_i ist Ausdrücke der Form

$$\sum_{i \in I} \lambda_i a_i, \quad \lambda_i \in K$$

wobei die $\lambda_i \in K$ für fast alle $i \in I$ verschieden.

Man bezeichnet dann ein System $a_i, i \in I$ von Vektoren aus V als linear unabhängig, wenn aus dem Verschwinden einer Linearkombination der a_i , also einer Gleichung

der Form $\sum_{i \in I} h_i q_i = 0$ notwendig

$h_i = 0$ für alle $i \in I$ folgt.

Bsp 6.2 Sei $V = K[T]$ der K -Vektorraum der Polynome und $a_i = T^i$, $i \in \mathbb{N}$.

Dann ist das System der Vektoren $a_i \in V$, $i \in \mathbb{N}$

linear unabhängig.

Bsp 6.3 R ist ein Unterkörper von C .

Dann ist C ein R -Vektorraum.

Die Vektoren $a_1 = 1$ und $a_2 = i$

sind linear unabhängig.

Bemerkung 6.4 Ist ein System $a_i \in V$, $i \in I$ nicht linear unabhängig, so sagt man $a_i \in V$ sind linear abhängig.