

Repetitorium WiSe 2013/14

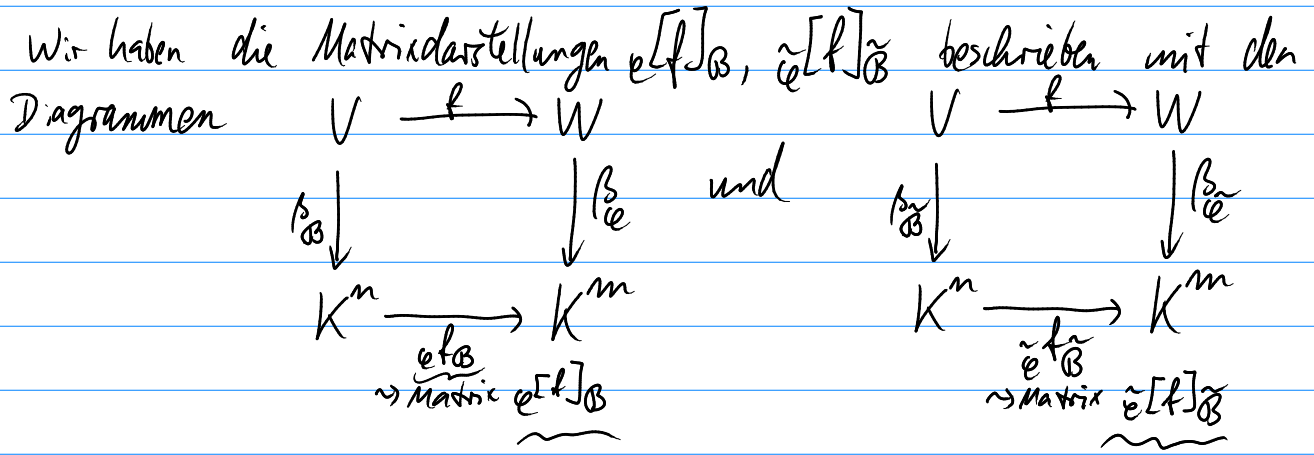
Lineare Algebra-Teil:

Bem. zur Darstellung einer lin. Abb. $f: V \rightarrow W$ als Matrix ${}_e[f]_B: K^n \rightarrow K^m$:

- Die Matrix stellt die lin. Abb. dar, d.h. ${}_e[f(v)] = {}_e[f]_B \cdot {}_B[v]$ für alle $v \in V$, d.h. multipliziert man die Matrix ${}_e[f]_B$ mit dem Koordinatenvektor von v bzgl. B , so erhält man das Bild $f(v)$, und zwar als Koordinatenvektor bzgl. e .
- Bei der Matrixdarstellung ${}_e[f]_B$ einer lin. Abb. $f: V \rightarrow W$ kommt es auf die Basen B, e an! Auch die Reihenfolge der Basiselemente spielt eine Rolle, deswegen nimmt man für B bzw. e (geordnete) Tupel von Basiselementen, etwa $B = (v_1, v_2, \dots, v_n)$.
- Die Matrixdarstellungen linearer Abb. stellen diese eindeutig dar: Die Abb. $\text{Hom}(V, W) \rightarrow K^{m \times n}, f \mapsto {}_e[f]_B$ ist für jede Basiswahl B, e ein Isomorphismus.

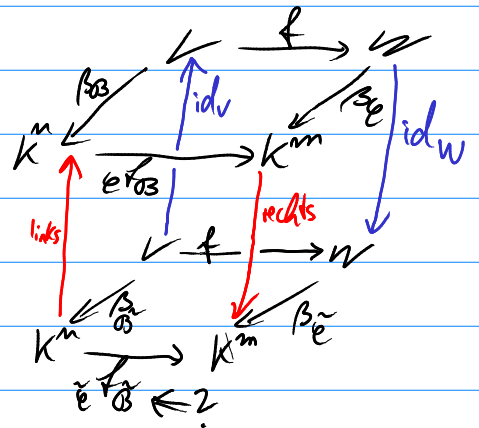
Basiswechsel: Geg. $f: V \rightarrow W$ mit Basen e, \tilde{e} von W ($\dim W = m$), und Basen B, \tilde{B} von V ($\dim V = n$).

Können dann jeweils die Matrixdarstellungen ${}_e[f]_B, \tilde{e}[f]_{\tilde{B}} \in K^{m \times n}$ bilden. Wie hängen die beiden Matrizen zusammen?



Wir legen die Diagramme übereinander und studieren als Verbindungsabb.en dazwischen die Identitätsabb. id_V, id_W :

Die rot dargestellten Abb.en sind links ${}_{\mathcal{B}}(id_V)_{\mathcal{B}}$ und rechts ${}_{\mathcal{E}}(id_W)_{\mathcal{E}}$, denn beachten Sie die linke und rechte "Seitenfläche" des Diagrammwürfels.



Die zugehörigen Matrizen ${}_{\mathcal{B}}[id_V]_{\mathcal{B}}$ und ${}_{\mathcal{E}}[id_W]_{\mathcal{E}}$ heißen Basiswechselmatrizen.

Der Koordinatenvektor, der $v \in \mathcal{B}$ mit der Basis \mathcal{B} darstellt, ist die i -te Spalte von ${}_{\mathcal{B}}[id_V]_{\mathcal{B}}$.

Der Basiswechsel ergibt sich nun durch die

Basiswechselformel:
(Basiswechselformel)

$${}_{\mathcal{E}}[f]_{\mathcal{E}} = {}_{\mathcal{E}}[id_W]_{\mathcal{E}} \cdot {}_{\mathcal{E}}[f]_{\mathcal{B}} \cdot {}_{\mathcal{B}}[id_V]_{\mathcal{B}}$$

beachten Sie dazu die "Vorderseite" des Diagrammwürfels.

Dabei wurde verwendet, dass die Hintereinanderausführung linearer Abb.en, die durch Matrizen gegeben sind, genau deren Matrixprodukt entspricht!

- Vgl. Satz vom letzten Mal: Lin. Abb. $g: K^m \rightarrow K^m$ wird genau durch Matrix A beschrieben so, dass $g(x) = A \cdot x$ der Multiplikation von A mit x entspricht.

Beim Hintereinanderausführen von $g(x) = A \cdot x$ und $h: K^m \rightarrow K^l, h(y) = B \cdot y$ haben wir $h(g(x)) = B \cdot g(x) = B \cdot (Ax) = (B \cdot A) \cdot x$: zu $h \circ g$ gehört $B \cdot A$.

- Das Matrixprodukt ist also auch deshalb assoziativ, weil die Hintereinanderausführung von Abb.en es ist. Komposition Matrix-
mult.

- s. auch Beginn von S. 4
- Der Rang $\dim \text{im } g$ ist gleich dem Rang der Matrix A , welches ja die Dimension des von den Spalten von A aufgespannten Raums ist.
 - g ist bijektiv (d.h. Iso) genau wenn A invertierbar ist, g^{-1} wird dann von A^{-1} beschrieben.

Spezialfälle: • Ist $f: V \rightarrow V$ Endo, und $S := {}_{\mathcal{B}}[\text{id}_V]_{\tilde{\mathcal{B}}}$ die Basiswechselmatrix zu den Basen \mathcal{B} und $\tilde{\mathcal{B}}$, so ist ${}_{\tilde{\mathcal{B}}}[\text{id}_V]_{\mathcal{B}} = S^{-1}$ die inverse Matrix [in BW-Formel $f = \text{id}_V$ einsetzen!].
Die BW-Formel lautet dann ${}_{\tilde{\mathcal{B}}}[f]_{\tilde{\mathcal{B}}} = S^{-1} {}_{\mathcal{B}}[f]_{\mathcal{B}} S$ [d.h. die Darstellungsmatrizen sind ähnlich].
Basiswechselmatrizen von Endos sind also invertierbar.

• Ist $g: K^m \rightarrow K^m$, $g(x) = Ax$, so ist $A = e'[g]_e$ mit den Einheitsvektorbasisen E' von K^m und E von K^m , da $e'[g(x)] = e'[g]_e \cdot \overset{=x}{e}[x]$.

• Ist $f: K^m \rightarrow K^n$ linear, so ist die Basiswechselmatrix $S := e'[\text{id}]_{\mathcal{B}}$ zu einer Basis $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_m)$ die daraus gebildete Matrix $S = (v_1 | \dots | v_m)$ mit den v_i als Spalten, denn $v_i = \text{id}(v_i) = e'[\text{id}]_{\mathcal{B}} \cdot \overset{=e_i}{e}[v_i]$.
Sei A die Matrix, die f beschreibt, also $f(x) = A \cdot x$.
Die BW-Formel lautet dann ${}_{\mathcal{B}}[f]_{\mathcal{B}} = S^{-1} A S$.

Def.:

- Zwei Matrizen $A, B \in K^{m \times n}$ heißen äquivalent, wenn es invertierbare Matrizen $S \in K^{m \times m}$, $T \in K^{n \times n}$ gibt mit $B = T^{-1} A S$.
- Zwei Matrizen $A, B \in K^{m \times n}$ heißen ähnlich, wenn es eine invertierbare Matrix $S \in K^{m \times m}$ gibt mit $B = S^{-1} A S$.

Folgerungen aus dem RWSatz zur Matrixtheorie:

- Durch elementare Zeilen- oder Spaltenumformungen geht eine Matrix $A \in K^{m \times n}$ in eine äquivalente Matrix über.

Bew.: A ist die Abb.-matrix der Lin.-Abb. $f: K^m \rightarrow K^n$, $x \mapsto Ax$ bzgl. den Einheitsvektorbasisen. Elementare Zeilenumformungen \rightsquigarrow Basiswechsel in K^n
Elementare Spaltenumformungen \rightsquigarrow Basiswechsel in K^m \square

- Also: Jede Matrix A ist zu ihrer Zeilenstufenform $\begin{bmatrix} E_r & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ äquivalent ($r = \text{rg} A$), welche durch Zeilen- und Spaltenumformungen erreicht werden kann.
- Zwei Matrizen $A, B \in K^{m \times n}$ sind äquivalent $\Leftrightarrow \text{rg} A = \text{rg} B$.

• Für $f: V \rightarrow W$ lin. Abb. gilt $\text{rg } f = \dim \text{im } f = \text{rg}_{\mathcal{C}} [f]_{\mathcal{B}}$,
 denn das Bild der lin. Abb. $K^n \rightarrow K^m, x \mapsto Ax$ wird erzeugt von den
 Spaltenvektoren von A .

Ist $r = \text{rg } A$ bestimmt, folgt $\dim \ker f = m - r$ (wg. Rangsatz).

Bestimmung von $\ker A = \{x \in K^m; Ax = 0\}$ durch Lösen des LGS,
 Bestimmung von $\text{im } A$ geschieht durch Bildung aller Linearkombinationen
 der Spalten von A .

• Also: A invertierbar $(\Leftrightarrow A$ ist quadratisch und $\text{rg } A = n \Leftrightarrow A$ surj. \uparrow A inj., also bij.)

• Weiter: A invertierbar $(\Leftrightarrow$ Spalten lin. unabh. $(\Leftrightarrow$ Zeilen lin. unabh. \uparrow Rangsatz also invert.)
 $(\Leftrightarrow \det A \neq 0,$

vgl. Determinantentheorie nächstes Mal

Bsp. für Durchführung eines Basiswechsels: vom letzten Mal:

$f: K^2 \rightarrow K^3, f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) := \begin{pmatrix} x-y \\ 0 \\ x+y \end{pmatrix}$ hat bzgl. den Basen $\mathcal{B} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ und
 $\mathcal{C} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ die Darstellung $f_{\mathcal{C}\mathcal{B}}(x) = A \cdot x$ mit $f_{\mathcal{C}\mathcal{B}} = A = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$,
 denn $f\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \beta_{\mathcal{C}}(f(v_1)) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$
 und $f\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = (-2) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \beta_{\mathcal{C}}(f(v_2)) = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Jetzt Umrechnung auf die Basen $\tilde{\mathcal{B}} = \left\{ \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\tilde{w}_1}, \underbrace{\begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}}_{\tilde{w}_2} \right\}$ und $\tilde{\mathcal{C}} = \left\{ \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\tilde{w}_1}, \underbrace{\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{\tilde{w}_2}, \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\tilde{w}_3} \right\}$:

Basiswechselmatrizen ${}_{\tilde{\mathcal{C}}}[\text{id}_{K^3}]_{\mathcal{C}}$ und ${}_{\mathcal{B}}[\text{id}_{K^2}]_{\tilde{\mathcal{B}}}$:

• $\left. \begin{aligned} \text{id}_{K^2}(\tilde{w}_1) &= \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = (-1) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ \text{id}_{K^2}(\tilde{w}_2) &= \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} = (-3) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned} \right\} \Rightarrow {}_{\mathcal{B}}[\text{id}_{K^2}]_{\tilde{\mathcal{B}}} = \begin{pmatrix} -1 & -3 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$
 • $\left. \begin{aligned} \text{id}_{K^3}(\tilde{w}_1) &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + (-1) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \text{id}_{K^3}(\tilde{w}_2) &= \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + (-1) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \text{id}_{K^3}(\tilde{w}_3) &= \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = -\frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \end{aligned} \right\} \Rightarrow {}_{\tilde{\mathcal{C}}}[\text{id}_{K^3}]_{\mathcal{C}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -\frac{1}{2} \\ -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$

Setzt:

${}_{\tilde{\mathcal{C}}}[f]_{\tilde{\mathcal{B}}} = {}_{\tilde{\mathcal{C}}}[\text{id}_{K^3}]_{\mathcal{C}} \cdot {}_{\mathcal{C}}[f]_{\mathcal{B}} \cdot {}_{\mathcal{B}}[\text{id}_{K^2}]_{\tilde{\mathcal{B}}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -\frac{1}{2} \\ -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 & -3 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 3 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$
 \rightarrow Basiswechsel für bel. lin. Abb. f so möglich!