

Definitionen und Bemerkungen: Mehrdimensionale Ableitungen

1) Partielle Ableitungen und Richtungsableitungen: Greg. $f: U \rightarrow \mathbb{R}$, $U \subset \mathbb{R}^n$.

- Def.: Für $x \in U$ sei $D_i f(x) = \frac{\partial f}{\partial x_i}(x) := \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} (f(x+he_i) - f(x))$, wo e_i der i -te Einheitsvektor ist, $1 \leq i \leq n$.

$D_i f(x)$ heißt i -te partielle Ableitung von f in x .

- Bem: Für $x \in U$ fest, $x = (x_1, \dots, x_n)$, gilt

$$D_i f(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} (\tilde{f}_i(x_i + h) - \tilde{f}_i(x_i)) = \tilde{f}'_i(x_i),$$

wobei $\tilde{f}_i: U_i \rightarrow \mathbb{R}$, $\tilde{f}_i(\xi) := f(x_1, \dots, x_{i-1}, \xi, x_{i+1}, \dots, x_n)$, ($U_i \subset \mathbb{R}$),

die Funktion ist, die von f bei festgehaltenen Koordinaten $x_j \neq x_i$ in die i -te Richtung induziert wird. (Nicht die i -te Komponentenfkt., s.u.!).

Daher berechnet man $D_i f(x)$ durch Ableiten nach der Variablen x_i ,

wenn die anderen x_j festgehalten bleiben (und "wie eine Konstante behandelt" werden).

- Def.: Für $v \in \mathbb{R}^n$ $\|v\|=1$, sei $D_v f(x) := \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} (f(x+hv) - f(x))$ die Richtungsableitung von f in x

in Richtung v . $\rightarrow D_i f(x)$ ist die Richtungsabl. in Richtung e_i .

- Def.: $f: U \rightarrow \mathbb{R}$, $U \subset \mathbb{R}^n$, heißt partiell diff'bar, falls alle $D_i f(x)$ ex.

" " " " stetig partiell diff'bar, " " " " ex. und stetig.
" " " " in Richtung v diff'bar, falls $D_v f(x)$ ex.

- Bem: partiell diff'bar $\not\Rightarrow$ stetig (vgl. Aufg. 14)

Obige Definitionen sind auch für Funktionen $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$, $U \subset \mathbb{R}^n$, machbar.

- Def.: höhere partielle Ableitungen: $D_i^k f(x) := D_i(D_i^{k-1} f)(x)$, $D_i^0 f(x) = f(x)$.

Grenzschreite: $D_i D_j f(x)$ für: erst nach x_j , dann nach x_i ableiten, usw.

Satz von Schwarz: f 2 mal stetig partiell diff. $\Rightarrow D_i D_j f(x) = D_j D_i f(x)$ (vgl. Aufg. 15)

Def. von
 $D_i f(x)$

$= \frac{\partial f}{\partial x_i}(x)$

Def. von
 $D_v f(x)$

usw.

2) Spezielle Ableitungskonstrukte: grad, div, rot, ∇ (Nabla), Δ (Laplace).

- Def.: Geg. $f: U \rightarrow \mathbb{R}$, $U \subset \mathbb{R}^m$, f partiell diff'bar.

$$\text{grad } f(x) := \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(x), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_m}(x) \right) = (D_1 f(x), \dots, D_m f(x))$$

heißt Gradient von f in $x \in U$.
 \nwarrow (falls $\neq 0$)
 \nwarrow (Zeilenvektor)

- Bem.: Für $a \in U$ ist $\text{grad } f(a)$ die Richtung maximaler Steigung von f in a .
 Diese Steigung beträgt (im Betrag) $\|\text{grad } f(a)\|_2$. (*) (s.u.)

- Def.: Schreiben auch $\nabla f(x) := \text{grad } f(x)$,
 $\nabla := (D_1, \dots, D_m)$ ist ein "Operator" names Nabla
 und dient zur abkürzenden Notation.

- Def.: Eine Funktion $v: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ mit $U \subset \mathbb{R}^m$ heißt auch Vektorfeld.

Bsp.: $\text{grad } f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$, $x \mapsto \text{grad } f(x)$. (Ein $f: U \rightarrow \mathbb{R}$, $U \subset \mathbb{R}^m$ heißt auch Skalarfeld.)

- Def.: Geg. Vektorfeld $v: U \rightarrow \mathbb{R}^m$, $U \subset \mathbb{R}^m$.
 Die i -te Komponentenfunktion ist $v_i := \text{pr}_i \circ v$, wo $\text{pr}_i: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$, $(\begin{smallmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{smallmatrix}) \mapsto x_i$, die i -te Projektion bezeichnet.

- Def.: Geg. $v: U \rightarrow \mathbb{R}^m$, $U \subset \mathbb{R}^m$, v partiell diff'bar (d.h. alle v_i partiell diff'bar).
 $\text{div } v := \sum_{i=1}^m \frac{\partial v_i}{\partial x_i}: U \rightarrow \mathbb{R}$ heißt Divergenz von v .

- Bem.: Abkürzend mit ∇ schreibbar: $\text{div } v = \langle \nabla, v \rangle$
 Haben: $\text{div}(f v) = \langle \text{grad } f, v \rangle + f \text{div } v$ bzw. $\langle \nabla, f v \rangle = \langle \nabla f, v \rangle + f \langle \nabla, v \rangle$

- Def.: Geg. $v: U \rightarrow \mathbb{R}^3$, $U \subset \mathbb{R}^3$, v partiell diff'bar. $\text{rot } v: U \rightarrow \mathbb{R}^3$,
 $x \mapsto \text{rot } v(x) := (\nabla \times v)(x) := (D_2 v_3 - D_3 v_2, D_3 v_1 - D_1 v_3, D_1 v_2 - D_2 v_1)$
 heißt Rotation von v .

- Bem.: $f: U \rightarrow \mathbb{R}$, $U \subset \mathbb{R}^3$, f 2mal st. partiell diff'bar $\Rightarrow \text{rot grad } f = 0$.

Def.: Geg. $f: U \rightarrow \mathbb{R}$, $U \subset \mathbb{R}^m$, f 2mal st. partiell diff.

Def.
 Δf
(Skalarfeld)

$$\Delta f := \operatorname{div} \operatorname{grad} f = \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} + \dots + \frac{\partial^2 f}{\partial x_m^2} = D_1^2 f + \dots + D_m^2 f: U \rightarrow \mathbb{R}$$

heißt Laplace von f .

$$\Delta := D_1^2 + \dots + D_m^2 = \langle \nabla, \nabla \rangle \text{ heißt Laplace-Operator.}$$

3) (Totale Ableitung): Geg. $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$, $U \subset \mathbb{R}^n$. Die i -te Komponentenfkt.

ist $f_i := p_{r_i} \circ f$, $1 \leq i \leq m$.

Def.: f in $x \in U$ diff'bar

$$\Leftrightarrow \exists A \in \operatorname{Hom}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^m): f(x+\xi) = f(x) + A(\xi) + o(\|\xi\|),$$

wobei

$$o(\|\xi\|) = \varphi(\xi) \text{ eine Fkt. } \varphi: V \rightarrow \mathbb{R}^m, \quad 0 \in V \subset \mathbb{R}^n,$$

$$\text{ist mit } \lim_{\xi \rightarrow 0} \frac{\varphi(\xi)}{\|\xi\|} = 0.$$

- Die lineare Abf. A kann bzgl. der Standardbasen eind. als Matrix

$$A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq m}} \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

dargestellt werden, diese heißt

Differential/Funktional-Matrix/Jacobi-Matrix/Ableitung von f in x ,

$$\text{Notation: } Df(x) := J_f(x) := f'(x) := \frac{\partial(f_1, \dots, f_m)}{\partial(x_1, \dots, x_n)}(x) := (a_{ij}) \in \mathbb{R}^{m \times n},$$

es gilt:

$$a_{ij} = D_j f_i(x). \quad [\text{Fall } m=1: Df(x) = \operatorname{grad} f(x).]$$

$$\text{Haben: } (D_1 f_i(x), \dots, D_m f_i(x)) = \operatorname{grad} f_i(x) \quad 1 \leq i \leq m.$$

- Schreiben dann auch $A \cdot \xi = Df(x) \cdot \xi$ (das Matrixprodukt!) für $A(\xi) = f'(x) \cdot \xi$
in der Def. von "f diff'bar". Insb.: $m=1 \rightsquigarrow Df(x) \cdot \xi = \operatorname{grad} f(x) \cdot \xi = \langle \operatorname{grad} f(x)^T, \xi \rangle$
 $= (D_1 f(x), \dots, D_m f(x)) \cdot \begin{pmatrix} \xi_1 \\ \vdots \\ \xi_m \end{pmatrix} = D_1 f(x) \xi_1 + \dots + D_m f(x) \xi_m$

- Bem.: Haben also: $(D_j f)(x) = f'(x)(e_j)$ ist die j -te Spalte von $Df(x)$
und $\operatorname{grad} f_i(x)$ ist die i -te Zeile von $Df(x)$.

- Bem.: Für $m=n$ ist f ein Vektorfeld, dann ist

$$\operatorname{div} f(a) = \langle \nabla, f \rangle(a) = \sum_{i=1}^m D_i f_i(a) = \operatorname{spur} f'(a).$$

- Ist f diff'bar in x und $v \in \mathbb{R}^m$, $\|v\|=1$, so ist $(D_{\alpha x} f)(a) = Df(x) \cdot v = f'(x)(v)$

- Bem.: Für $f: U \rightarrow \mathbb{R}$, $U \subset \mathbb{R}^n$, betr. $\Gamma_f := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ f(x) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+1}; x \in U \right\}$, i.e. der Graph von f .

Dann:

$$f(x+\xi) = f(x) + \underbrace{\text{grad } f(x) \cdot \xi}_{\text{gibt lineare Approximation für } f \text{ an } x} + o(\|\xi\|), \text{ für alle } \xi \text{ nahe } 0.$$

d.h. $\xi_{m+1} = f(x) + \text{grad } f(x) \cdot \xi$ ist Tangential(hyper)ebene von f in x im \mathbb{R}^{n+1}

- Bsp.: $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(\vec{x}) = x^2 + y^2 - 1 \rightarrow \text{grad } f(\vec{x}) = (2x, 2y)$, insb. $\text{grad } f(1, 2) = (2, 4)$

Dann: $z = f(1, 2) + (2, 4) \cdot (x-1, y-2)^T = 4 + 2(x-1) + 4(y-2) = 2x + 4y - 6$
ist Tangentialebene von f in $a = (1, 2)$ im \mathbb{R}^3

- Bem.: st. partiell diff \Rightarrow diff $\stackrel{\text{stetig}}{\Rightarrow}$ partiell diff, und: f in x diff \Leftrightarrow alle f_i in x diff

- Kettenregel: Vor. $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$

$\underset{\mathbb{R}^m}{\underset{A}{\underset{\uparrow}{V}}} \xrightarrow{g} \mathbb{R}^k$, f in $x \in U$ diff, g in $f(x) \in V$ diff

$$\text{Beh.: } g \circ f \text{ in } x \text{ diff, } \underbrace{D(g \circ f)}_{\in \mathbb{R}^{k \times m}}(x) = \underbrace{(Dg)}_{\in \mathbb{R}^{k \times m}}(f(x)) \cdot \underbrace{(Df)}_{\in \mathbb{R}^{m \times m}}(x)$$

- Spezialfall $k=1$: $\frac{\partial(g \circ f)}{\partial t_i}(t) = \sum_{j=1}^m \frac{\partial g}{\partial x_j}(f_1(t), \dots, f_m(t)) \cdot \frac{\partial f_j}{\partial t_i}(t)$
für alle $1 \leq i \leq n$.

Auch: $D_i(g \circ f)(t) = (D_1 g(f(t)), \dots, D_m g(f(t))) \cdot (D_i f_j(t))_{1 \leq j \leq m}$,
bildet man rechts das Matrixprodukt,
so ist dies $= \sum_{j=1}^m D_j g(f(t)) \cdot D_i f_j(t)$.

- MWS: $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$, $U \subset \mathbb{R}^n$, fst. diff., $x \in U$, $\xi \in \mathbb{R}^m$, $\{x + t\xi; t \in [0, 1]\} \subseteq U$.

Dann: $f(x + \xi) - f(x) = \left(\int_0^1 Df(x + t\xi) dt \right) \cdot \xi$. (Spezialfall $m=1$: wie "alte" MWS)