

Lösungshinweise zu Blatt 6, Analysis 2

Stichworte: Ableitungskonstrukte grad, div, rot, ∇, Δ / Differenzierbarkeit / Potential / Taylorformel / Kettenregel / der MWS zeigt: $\forall x \in U: f'(x) = 0 \Rightarrow f$ konstant auf U

Aufgabe 21

(a) Vor: $w \in \mathbb{R}^n$, $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x) := \langle x, w \rangle$.

Beh.: $\text{grad } f = w$, d.h. $\forall x \in \mathbb{R}^n: \text{grad } f(x) = w$.

Bew.: Für $w = (w_1, \dots, w_n)^T \in \mathbb{R}^n$, $x = (x_1, \dots, x_n)^T \in \mathbb{R}^n$

$$\text{gilt } f(x) = \langle x, w \rangle = \sum_{i=1}^n x_i w_i,$$

$$\text{also } \text{grad } f(x) = (w_1, w_2, \dots, w_n) = w.$$

□

(b) Vor: Für $x \in \mathbb{R}^n$ sei $r = r(x) := \|x\|_2$, sei $r \neq 0$.

$$\text{Beh.: } \text{div}(r \text{ grad } \frac{1}{r^3}) = \frac{12-3m}{r^4}.$$

$$\text{Bew.: } [F], \text{ Bsp. (5.5)}: \text{grad } f(r) = f'(r) \cdot \frac{x}{r},$$

$$\text{hier: } f(r) = \frac{1}{r^3}, \text{ damit ist } \text{grad } \frac{1}{r^3} = -3r^{-4} \cdot \frac{x}{r} = -3 \frac{x}{r^5}.$$

$$\text{Somit: } \text{div}(r \text{ grad } \frac{1}{r^3}) = \text{div}(-3 \frac{x}{r^4}) = \text{div}(-3 \frac{x_1}{r^4}, -3 \frac{x_2}{r^4}, \dots, -3 \frac{x_m}{r^4})$$

$$= -3 \cdot \sum_{i=1}^m \left(\frac{1}{r^4} + x_i \cdot (-4r^{-5} \cdot \frac{1}{2r} \cdot 2x_i) \right) \quad [r = \sqrt{\sum x_i^2}]$$

$$= -3 \cdot \sum_{i=1}^m \left(\frac{1}{r^4} - 4 \frac{x_i^2}{r^6} \right) = -3 \frac{m}{r^4} + 12 \cdot \frac{1}{r^4} = \frac{12-3m}{r^4}. \quad \square$$

(c) Vor: $b \in \mathbb{R}^3$, $v: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $v(x) := \frac{1}{2} b \times x$ (" \times " ist das 3-dim. Vektorprodukt)

Beh.: $\text{rot } v = b$, d.h. $\forall x \in \mathbb{R}^3: \text{rot } v(x) = b$.

Bew.: Es gilt für die erste Komponente von $\text{rot } v(x)$:

$$(\text{rot } v(x))_1 = (\text{rot } (\frac{1}{2} b \times x))_1 = D_2 \left(\frac{1}{2} b \times x \right)_3 - D_3 \left(\frac{1}{2} b \times x \right)_2$$

$$= D_2 \left(\frac{1}{2} b_1 x_2 - \frac{1}{2} b_2 x_1 \right) - D_3 \left(\frac{1}{2} b_3 x_1 - \frac{1}{2} b_1 x_3 \right)$$

$$= \frac{1}{2} b_1 + \frac{1}{2} b_1 = b_1,$$

ebenso lässt sich dies für die anderen beiden Komponenten berechnen.

[Beachte: $u \times v = (u_2 v_3 - u_3 v_2, u_3 v_1 - u_1 v_3, u_1 v_2 - u_2 v_1)^T$.]

(Anschaulich: $\frac{1}{2} b \times x$ ist Geschwindigkeitsfeld eines homogenen Wirbels der Stärke $\frac{1}{2}\|b\|$.)

(d) Vor.: $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x,y) := \exp(xsiny)$.

Beh.: Das zweite Taylorpolynom in $a=(0,0)$
ist $1+xy$.

Bew.:

Taylorformel: $U \subset \mathbb{R}^m$, $x \in U$, $\xi \in \mathbb{R}^m$, $\{x+t\xi; t \in [0,1]\} \subseteq U$,
 $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ sei $(k+n)$ -mal stetig diff'bar.

Dann ex. $\theta \in [0,1]$:

das ist die Formel in [P] würde lieber a statt x schreiben, und x statt ξ ...

$$f(x+\xi) = \sum_{|\alpha| \leq k} \frac{\mathcal{D}^\alpha f(x)}{\alpha!} \xi^\alpha + \sum_{|\alpha|=k+1} \frac{\mathcal{D}^\alpha f(x+\theta\xi)}{\alpha!} \cdot \xi^\alpha.$$

[Abkürzungen: $\alpha \in \mathbb{N}_0^m$, $|\alpha| := \alpha_1 + \dots + \alpha_m$, $\alpha! := \alpha_1! \cdots \alpha_m!$,
 $\mathcal{D}^\alpha f(x) := D_1^{\alpha_1} \cdots D_m^{\alpha_m} f(x)$, $\xi^\alpha := \xi_1^{\alpha_1} \cdots \xi_m^{\alpha_m}$.]

Hier: $m=2$ und $k=2$, $x=a=(0,0)$,

und die α , die im zweiten Taylorpolynome vorkommen, sind:

$\alpha = (0,0)$ für $k=0$, $\alpha = (1,0)$ und $(0,1)$ für $k=1$,

$\alpha = (2,0)$, $(1,1)$ und $(0,2)$ für $k=2$.

Die Formel lautet dann: $f(x+\xi) = f(x) + D_1 f(x) \cdot \xi_1 + D_2 f(x) \cdot \xi_2 + \frac{1}{2} D_1^2 f(x) \cdot \xi_1^2 + D_1 D_2 f(x) \cdot \xi_1 \xi_2 + \frac{1}{2} D_2^2 f(x) \cdot \xi_2^2 + \text{Rest}$

Es ist $f(0,0)=1$, weiter:

$$D_1 f(x,y) = \sin y \cdot \exp(xsiny), \quad D_2 f(x,y) = x \cos y \exp(xsiny),$$

$$D_1^2 f(x,y) = \sin^2 y \cdot \exp(xsiny), \quad D_2^2 f(x,y) = -x \sin y \cdot \exp(xsiny) + x^2 \cos^2 y \cdot \exp(xsiny),$$

$$D_1 D_2 f(x,y) = \cos y \cdot \exp(xsiny) + x(\cos y \cdot \sin y \cdot \exp(xsiny)).$$

Also: $D_1 f(0,0)=0$, $D_2 f(0,0)=0$, $D_1^2 f(0,0)=0$, $D_2^2 f(0,0)=0$,

$$D_1 D_2 f(0,0)=1,$$

die Taylorformel lautet dann: $f(\xi) = 1 + \underbrace{\xi_1 \xi_2}_{\text{Taylopolynom der 2. Ordnung}} + \text{Rest}$

Schreiben auch $1+xy$ dafür (als Approx. von $f(x,y)$.)

□

Anfage 24

(a) Vor.: $U \subset \mathbb{R}^n$ Konvex, d.h. $\forall x, y \in U: \{x + t(y-x); t \in [0,1]\} \subseteq U$,
 $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ diff'bar, $\forall x \in U: f'(x) = 0$.

Beh.: $\exists w \in \mathbb{R} \quad \forall x \in U: f(x) = w$, d.h. f ist Konstant auf U .

Haben den MWS im Fall von Funktionen $f: U \rightarrow \mathbb{R}$, $U \subset \mathbb{R}^n$:

Ist $\{a + t(b-a); t \in [0,1]\} \subseteq U$, f diff'bar, so ex. an $t_0 \in [0,1]$:

$$f(b) - f(a) = f'(a + t_0(b-a)) \cdot (b-a) = \langle \text{grad } f(a + t_0(b-a)), b-a \rangle.$$

→ Corollas zum MWS in [F]: Ist $M := \sup_{0 \leq t \leq 1} \|Df(x + t\xi)\|$, so ist

$$\|f(x + \xi) - f(x)\| \leq M \cdot \|\xi\|, \text{ also: } \|f(b) - f(a)\| \leq \sup_{t \in [0,1]} \|Df(a + t(b-a))\| \cdot \|b-a\|.$$

Bew.:

Es sei nun $x \in U$ und sei $w := f(x)$. Weiter sei $b \neq x \in X$.

Dann ist $\{x + t(b-x); t \in [0,1]\} \subseteq U$.

Nach dem Corollas zum MWS gilt also

$$|f(b) - f(x)| \leq \sup_{t \in [0,1]} \underbrace{\|f'(x + t(b-x))\|}_{=0 \text{ nach Vor.}} \cdot \|b-x\| = 0,$$

also ist $f(b) = f(x) = w$.

□

(b) Die Beh. in (a) lässt sich direkt verallgemeinern auf offene Teilmengen U von \mathbb{R}^n ,

die polygontsammenhängend sind, d.h. je zwei Punkte x und y in U sind durch einen endlichen Streckenzug miteinander verbunden, der ganz in U liegt.

Es gilt (ohne Beweis): U polygontsammenhängend \Leftrightarrow U wegzusammenhängend
 \Leftrightarrow U zusammenhängend.

Zusammenhängende, offene Teilmengen des \mathbb{R}^n heißen Gebiete.

U wegzusammenhängend $\Leftrightarrow \forall x, y \in U, x \neq y: \exists s: [0,1] \rightarrow U$ stetig mit
 $s(0)=x, s(1)=y$.

U zusammenhängend $\Leftrightarrow U$ nicht nicht zusammenhängend

U nicht zusammenhängend $\Leftrightarrow \exists O_1, O_2 \subset U, O_1 \neq \emptyset \neq O_2: U = O_1 \cup O_2$,
 $O_1 \cap O_2 = \emptyset$.

Aufgabe 24

(c) Vor.: $X := \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid xy \neq 0\}$, $f: X \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$f(x,y) := \arctan\left(\frac{x}{y}\right) + \arctan\left(\frac{y}{x}\right).$$

$$\text{Beh.: } f(X) = \left\{ \frac{\pi}{2}, -\frac{\pi}{2} \right\}.$$

Bew.: X ist die Vereinigung der 4 offenen Quadranten X_1, \dots, X_4 in \mathbb{R}^2 ,

nämlich $X_1 = \mathbb{R}_{>0}^2$, $X_2 = \mathbb{R}_{<0} \times \mathbb{R}_{>0}$, $X_3 = \mathbb{R}_{<0}^2$, $X_4 = \mathbb{R}_{>0} \times \mathbb{R}_{<0}$.

Diese sind alle konvex (klar!).

Nun ist für alle $(x,y) \in X$:

$$\mathcal{D}f(x,y) = (\mathcal{D}_1 f(x,y), \mathcal{D}_2 f(x,y)) = 0,$$

$$\text{da } \mathcal{D}_1 f(x,y) = (1 + \frac{x^2}{y^2})^{-1} \cdot \frac{1}{y} + (1 + \frac{y^2}{x^2})^{-1} \cdot y \cdot (-\frac{1}{x^2}) = \frac{y}{x^2+y^2} - \frac{y}{x^2+y^2} = 0,$$

und ebenso $\mathcal{D}_2 f(x,y)$ wegen Symmetrie der Funktion in x und y .

Wegen Teil a) ist f also auf jedem der X_i Konstant,

auf X_1 ist der Wert dann $f(1,1) = \arctan(1) + \arctan(1) = 2 \cdot \frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{2}$,

$$\begin{matrix} " & X_2 & " \\ " & X_3 & " \\ " & X_4 & " \end{matrix} \quad \begin{matrix} f(-1,1) = \arctan(-1) + \arctan(-1) = -\frac{\pi}{4} - \frac{\pi}{4} = -\frac{\pi}{2}, \\ f(1,-1) = \arctan(1) + \arctan(-1) = \frac{\pi}{4} + \frac{-\pi}{4} = 0, \\ f(-1,-1) = \arctan(-1) + \arctan(-1) = -\frac{\pi}{4} - \frac{\pi}{4} = -\frac{\pi}{2}. \end{matrix}$$

Die Funktion f nimmt also nur die Werte $\frac{\pi}{2}$ und $-\frac{\pi}{2}$ an. \square

~Haben damit ein "Additionstheorem" für die arctan-Funktion bewiesen!

Aufgabe 22

Identifizieren $\mathbb{R}^{n \times n}$ mit \mathbb{R}^{n^2} , genan: $\mathbb{R}^{n \times n}$ und \mathbb{R}^{n^2} sind als \mathbb{R} -Vektorräume isomorph.

Sei $GL_n(\mathbb{R}) := \{A \in \mathbb{R}^{n \times n} \mid \exists A^{-1} \in \mathbb{R}^{n \times n}: A \cdot A^{-1} = I_n\}$, I_n die Einheitsmatrix. Betr. $GL_n(\mathbb{R})$ so als Teilmenge des \mathbb{R}^{n^2} .

(a) Beh.: $GL_n(\mathbb{R}) \subset \mathbb{R}^{n^2}$.

Bew.: Aus Linearer Algebra: $GL_n(\mathbb{R}) = \{A \in \mathbb{R}^{n^2} \mid \det A \neq 0\} \subseteq \mathbb{R}^{n^2}$.

Nun ist $\det: \mathbb{R}^{n^2} \rightarrow \mathbb{R}$ eine stetige Abbildung, etwa ersichtlich an der Laplaceschen Entwicklungsformel. Da $\mathbb{R}^{n^2} \setminus \{0\}$ offen in \mathbb{R}^{n^2} ist, ist daher $GL_n(\mathbb{R}) = \det^{-1}(\mathbb{R}^{n^2} \setminus \{0\})$ offen in \mathbb{R}^{n^2} . \square

Aufgabe 22

(b) Beh.: Die Matrizenmultiplikationsabb. $M: GL_m(\mathbb{R}) \times GL_m(\mathbb{R}) \rightarrow GL_m(\mathbb{R})$,
 $(A, B) \mapsto A \cdot B$, ist diff'bar.

Bew.: Es gilt für $A, B, H, K \in GL_m(\mathbb{R})$:

$$M(A+H, B+K) - M(A, B) = (A+H) \cdot (B+K) - A \cdot B = AK + HB + HK.$$

$$\begin{aligned} \text{Sei } m := \|H, K\| &:= \|(h_{11}, h_{12}, \dots, h_{mn}, k_{11}, \dots, k_{mn})\|_\infty \\ &:= \max \{ |h_{11}|, |h_{12}|, \dots, |h_{mn}|, |k_{11}|, \dots, |k_{mn}| \} \end{aligned} \quad \begin{matrix} (\| \cdot \|_\infty \\ \text{ist Norm} \\ \text{auf } V) \end{matrix}$$

$$\text{dann ist } \frac{HK}{\|H, K\|} = \frac{HK}{m} = \left(\sum_{j=1}^m h_{ij} k_{je} \right)_{i, e} = \left(\sum_{j=1}^m \frac{h_{ij}}{m} \cdot k_{je} \right)_{i, e},$$

$\leq 1 \leq m$ im Betrag

$$\text{wofür } \left| \sum_{j=1}^m \frac{h_{ij}}{m} \cdot k_{je} \right| \leq mm \xrightarrow{m \rightarrow 0} 0, \text{ so dass } HK = o(\|H, K\|) \text{ folgt.}$$

Also ist M diff'bar, und $M'(A, B): GL_m(\mathbb{R}) \times GL_m(\mathbb{R}) \rightarrow GL_m(\mathbb{R})$,
 $(H, K) \mapsto AK + HB =: \varphi'(A, B)(H, K)$. \square

Aufgabe 23

Vor.: $v = (v_1, v_2): U \rightarrow \mathbb{R}^2$, $U \subset \mathbb{R}^2$, $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ diff'bar sei Potential von v ,
d.h. $\operatorname{grad} f = v$, es sei $\gamma: [0, 1] \rightarrow U$ stetig diff'bar.

Beh.:

$$\int_0^1 (v_1(\gamma(t)) \cdot \gamma'_1(t) + v_2(\gamma(t)) \cdot \gamma'_2(t)) dt = f(\gamma(1)) - f(\gamma(0)).$$

(Anschaulich: d.h. Kurvenintegral im Vektorfeld v , Potential f kann benutzt werden,
um dieses zu berechnen! Die r.v. hängt nur noch von den Endpunkten
des Weges γ ab, nicht mehr von γ selbst!)

Bew.: Haben $v = \operatorname{grad} f = (D_1 f, D_2 f)$.

Der Integrand lässt sich damit umschreiben als

$$\begin{aligned} v_1(\gamma(t)) \cdot \gamma'_1(t) + v_2(\gamma(t)) \cdot \gamma'_2(t) &= D_1 f(\gamma(t)) \cdot \gamma'_1(t) + D_2 f(\gamma(t)) \cdot \gamma'_2(t) \\ &= (D_1 f(\gamma(t)), D_2 f(\gamma(t))) \cdot (\gamma'_1(t), \gamma'_2(t))^T \\ &= (Df)(\gamma(t)) \cdot (Df)^T(t) = \frac{d}{dt} (f(\gamma(t))) \end{aligned}$$

laut Kettenregel. Beachten: $f \circ \gamma: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$.

Somit ist

$$\text{l.v.} = \int_0^1 \frac{d}{dt} (f(\gamma(t))) dt = [f(\gamma(t))]_0^1 = f(\gamma(1)) - f(\gamma(0)). \quad \square$$