

A17: Endlich erzeugte Module über HIBen

R -Modul, R ist HIB

17.1. Einleitung: HS über e.e. al. Gruppen

" Moduln über HIBen

$$\bigoplus_{i=1}^n M_i$$

Vereinbarung: Alle Module sind welche über HIBen!

17.2. Satz: Jeder Teilmodul M eines e.e. freien A -Moduls F über HIB A ist frei mit $\text{Rang } M \leq \text{Rang } F$. [wie bei A6.14]

17.3. Kor.: Jeder Teilmodul eines e.e. A -Moduls (A HIB) ist e.e.

Bew.: $\pi: F \rightarrow M \cong N$ nach A16.20, dann $\pi(\pi^{-1}(N)) = N$ und $\pi^{-1}(N)$ ist also frei vom Rang $\leq \text{Rang } F$, ist also e.e. \square

17.4. Satz: Jeder e.e. torsionsfrei A -Modul ist frei. [wie bei A6.19]

17.5. Kor.: Jeder e.e. A -Modul M ist innere direkte Summe $M = T(M) \bigoplus F$, F frei.
[Zunächst torsionsfrei mit A16.15 Bsp. (16), dann 17.4] ($\cong R^m$)

17.6. Def.: Sei A HIB, $p \in A$ prim, M ein A -Modul.

Dann heißt $M_p := \{x \in M; \exists r \in \mathbb{N}: p^r \cdot x = 0\}$

der p -Torsionsteil von M . M heißt p -Modul, falls $M = M_p$.

17.7. Bem.: $M_p \subseteq T(M)$ Teilmoduln, $0 \neq x \in M_p \Rightarrow \text{Ann}(x) = (p^m)$ für ein $m \in \mathbb{N}$.
A HIB

$\text{Ann}(x) = \{a \in A; ax = 0\}$ Annihilator

Ferner: $T(M) = M = \bigoplus_{p \text{ prim}} M_p$.

17.8. Satz: Sei M ein A -Torsionsmodul und P ein Repr. system

für die primen Assoziiertheitsklassen [d.h. $a \sim b \Leftrightarrow \exists m \in A^\times : am = bm$].

Dann: $M = \bigoplus_{p \in P} M_p$.

[wie bei A4.12]

17.9. Bsp.: Sei $M = Ax \neq 0$ ein zykl. p -Modul, $p \in A$ prim.

Dann ist $\mu: A \rightarrow M$, $a \mapsto ax$ surj. Modul-Hom. mit Kern

$$\text{Ann}(x) = (p^r) \text{ für ein } r \in \mathbb{N}.$$

$$\text{Es folgt: } M \cong A/(p^r) \quad \Rightarrow p^i M \cong A/(p^{r-i}), i = 0, \dots, r$$

$$\begin{array}{c} A \xrightarrow{\mu} M \\ \downarrow \text{``'', ``''} \\ A/\text{Kern} \cong A/(p^r) \end{array}$$

17.10. Satz: Sei $p \in A$ prim. Jeder e.e. p -Modul ist induktiv dir. Summe von zyklischen Moduln: $M = \bigoplus_{i=1}^m Ay_i$ mit $y_1, \dots, y_m \in M \setminus \{0\}$, $m \in \mathbb{N}$, endl. best., ebenso die Folge $(\text{Ann}(y_1), \dots, \text{Ann}(y_m))$ bis auf Perm. ihrer Glieder.

$$\begin{matrix} & \text{Ann}(y_1) \\ \overbrace{\quad\quad\quad}^{=(p^m)} & \end{matrix} \quad \begin{matrix} & \text{Ann}(y_m) \\ \overbrace{\quad\quad\quad}^{=(p^m)} & \end{matrix}$$

die $Ay_i \cong A/(p_i^{r_i})$

Bew.: (i) Ex.: VI nachm, wo M von m vielen El. erz. wird

→ M von gewünschter Form (vgl. A7.14)

(ii) Endl.: VI nach σ mit $p^\sigma M = 0$, σ minimal.

→ nochmaliges "mal p und mod p rechnen"

führt die Frage zurück auf Endl. der Dimension von VRen \square

17.11. Bem.: In der Darst. von 17.10 ist $Ay_i \cong A/(p_i^{r_i})$ nach 17.9.

17.12. Hauptsatz über endl. erz. Moduln über einem HIB:

Sei A ein HIB. Dann ist jeder e.e. A -Modul M von der Gestalt $M \cong A^m \oplus \bigoplus_{p \in P} \bigoplus_{i=1}^{r(p)} A/(p_i^{r_i}) = A^m \oplus \bigoplus_{i=1}^m A/(p_i^{r_i})$, wobei $m \in \mathbb{N}$ endl. best.

Ebenso ist die Folge $(p_1^{r_1}, \dots, p_m^{r_m})$ von Primpotenzen $p_i^{r_i} \in A$ (die $p_i \in A$ prim, $r_i \geq 1$) bis auf Reihenfolge und Assoziiertheit ihrer Glieder endl. best.

17.13. Anwendung: VR mit Endomorphismen $\xrightarrow[\text{endl. dim.}]{} \xrightarrow{\text{ist HIB}} \xrightarrow{\text{e.e.}} [= K[T]-\text{Moduln}]$

Sei K Körper, V endl. dim. K -VR, φ Endo von V ,

dann: V ist $K[T]$ -Modul vermöge $T \cdot v := \varphi(v)$,

$$\text{d.h. } \left(\sum_{i=0}^r a_i T^i \right) \cdot v = \sum_{i=0}^r a_i \varphi^i(v).$$

* V ist endl. erz. $K[T]$ -Torsionsmodul.

Jede K -Basis erz. V . Sei ferner $v \in V$, $v \neq 0$, $m := \dim_K V$.
 Dann sind $v, T v, T^2 v, \dots, T^m v$ K -lin. abh.,
 d.h. $\sum_{i=0}^m a_i (T^i v) = 0$ für $a_i \in K$, nicht alle $= 0$,
 d.h. v Torsionselement (vgl. Pg. $(\sum_{i=0}^m a_i T^i + \delta)$).

* Spezialfall: Sei V zykl., d.h. $V = K[T] \cdot v \stackrel{?}{=} K[T]/(f)$,
 mit $(f) = \text{Ann}(v)$, f normiert.

Dann bildet $\mathcal{B}: (v, T v, \dots, T^{m-1} v)$ eine K -Basis von V .

$$\text{Sei } \sum_{i=0}^{m-1} b_i (T^i v) = 0 = (\sum_{i=0}^{m-1} b_i T^i)(v)$$

$$\xrightarrow{\deg = m-1 < m} \text{Ann}(v) = (f),$$

$$\text{d.h. } \sum_{i=0}^{m-1} b_i T^i = 0, \text{ weil } m = \dim V = \deg(f). \text{ Also sind alle } b_i = 0. \quad \downarrow$$

$$\text{Sei } f = T^m + a_{m-1} T^{m-1} + \dots + a_1 T + a_0.$$

Es gilt:

$$M_{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} 0 & -a_0 \\ 1 & -a_1 \\ \vdots & \vdots \\ 0 & 1-a_{m-1} \end{pmatrix} =: A, \quad \text{(*)}$$

$$\text{da } \varphi(T^{m-1} v) = T^m v = -a_{m-1} T^{m-1} v - \dots - a_1 T v - a_0 v,$$

$$\varphi(T^i v) = 1 \cdot T^{i+1} v \text{ für } i < m-1.$$

Für das char. Pol. P_{φ} gilt:

$$P_{\varphi}(T) = \det(-A + TE_m) = \det(-M_{\mathcal{B}}(\varphi) + TE_m) = \det(TE_m - A) \\ \stackrel{?}{=} \left[\text{bzw. } \det(A - TE_m) \right] = f(T).$$

* Allg. Fall: Nach HS 17.12 gilt $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_r$,
 die zykl. $V_i = K[T] \cdot v_i \stackrel{?}{=} K[T]/(p_i^{e_i})$, $p_i \in K[T]$ irred.,
 seien $f_i := p_i^{e_i}$ und $(p_i^{e_i}) = \text{Ann}(v_i)$, da f_i normiert.

-4-

Dann: $V = K[T]v_1 \oplus \dots \oplus K[T]v_r$.

Die Matrix von φ bzgl. einer geeign. Basis B ist

$$A := M_B(\varphi) = \left(\begin{array}{c|c} A_1 & \\ \hline & A_2 \\ & \vdots \\ & A_r \end{array} \right), \text{ die } A_i \text{ von der Form } \textcircled{*}. \quad \text{[Wende Spezialfall auf } \varphi, v_i \text{]}$$

Die Darstellung heißt rationale Normalform

auch: Verallg. Jordansche Normalform

wieder gilt: $P_\varphi(T) = \det(TT_m - A) = f_1 \cdots f_r = p_1^{e_1} \cdots p_r^{e_r}$,
dabei $(f_1 \cdots f_r)v_i = 0$ für alle i , also $P_\varphi(V) = (f_1 \cdots f_r)V = 0$.

$$\hookrightarrow P_\varphi(T) \cdot v = 0 \\ = P_\varphi(\varphi)(v) \text{ für alle } v \in V.$$

Somit: Satz von Cayley(-Hamilton): $P_\varphi(\varphi) = 0$ ($= 0$ -Endo).

* Sei $K = \mathbb{C}$: Dann sind die p_i linear, etwa $p_i = T - b_i$.

FHIS der Algebra: \mathbb{C} alg. abg., s. A23.13]

Ferner ist $V = K[T]v_i \cong K[T]/((T - b_i)^{e_i})$,

Es ist $B_i := (v_i, (T - b_i)v_i, (T - b_i)^2v_i, \dots, (T - b_i)^{e_i-1}v_i)$ Basis
von V_i .

Es ist $M_{B_i}(\varphi|_{V_i}) = \begin{pmatrix} b_i & & & \\ 1 & b_i & & 0 \\ & 1 & \ddots & \\ & & \ddots & b_i \end{pmatrix}$, da $\varphi(v_i) = T \cdot v_i = (T - b_i)v_i + b_i v_i$,

und $\varphi((T - b_i)v_i) = T(T - b_i)v_i = \underbrace{1 \cdot (T - b_i)^2 v_i}_{\text{P}} + \underbrace{b_i \cdot (T - b_i)v_i}_{\text{P}}, \dots$

$\varphi((T - b_i)^{e_i-1}v_i) = \underbrace{(T - b_i)^e v_i}_{=0} + \underbrace{b_i (T - b_i)^{e_i-1}v_i}_{\text{für letzte Sp.}}$

Das ist die Jordansche Normalform.