

# 1 | Normalform

## HNF

Bestimmen Sie die Hessenormalformen der folgenden affinen Hyperebenen.

$$(a) \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid 3x + 4y = 2 \right\} =: L \quad (1,5 \text{ Punkte})$$

$$(b) \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 2x + 3y + z = 5 \right\} =: E_1 \quad (1,5 \text{ Punkte})$$

$$(c) \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^3 \mid x + iy + (2+3i)z = 7 \right\} =: E_2 \quad (2 \text{ Punkte})$$

a:  $L = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid \langle \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix} \rangle = 2 \right\}$  (1/2)

$$\left\| \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{3^2 + 4^2} = 5, \text{ also ist } \left\| \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix} \right\| = 1 \text{ und}$$

$$L = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid \langle \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix} \rangle = \frac{2}{5} \right\} \text{ ist die HNF von } L \quad \text{von } L \quad \text{(1/2)}$$

b:  $E_1 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \langle \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle = 5 \right\}$  (1/2)

$$\left\| \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{2^2 + 3^2 + 1^2} = \sqrt{14}, \text{ also ist } \left\| \frac{1}{\sqrt{14}} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} \right\| = 1$$

und

$$E_1 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \langle \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{14}} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle = \frac{5}{\sqrt{14}} \right\} \text{ ist die HNF von } E_1 \quad \text{(1/2)}$$

c:

$$E_2 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^3 \mid \langle \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -i \\ z-3i \end{pmatrix} \rangle = 7 \right\} \quad \text{(1/2)}$$

Koeffizienten müssen konjugiert werden!

$$\left\| \begin{pmatrix} 1 \\ -i \\ z-3i \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{1 \cdot 1 + (-i) \cdot i + (z-3i)(z+3i)} = \sqrt{1^2 + (-1)^2 + z^2 + (-3)^2}$$

$$= \sqrt{15} \quad \text{(1)}$$

Also ist  $\left\| \frac{1}{\sqrt{15}} \begin{pmatrix} 1 \\ -i \\ z-3i \end{pmatrix} \right\| = 1$  und

$$E_2 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^3 \mid \langle \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{15}} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -i \\ z-3i \end{pmatrix} \rangle = \frac{7}{\sqrt{15}} \right\} \quad \text{(1/2)}$$

ist die HNF von  $E_2$ .

## 2 | Gram und Schmidt

Zeigen Sie, dass die folgende  $4 \times 4$ -Matrix ein Skalarprodukt auf  $\mathbb{R}^4$  definiert. Bestimmen Sie eine Orthonormalbasis von  $\mathbb{R}^4$  bezüglich dieses Skalarprodukts.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & -2 \\ 1 & 0 & -2 & 4 \end{pmatrix}.$$

(Um zu zeigen, dass die durch die Matrix definierte Bilinearform positiv definit ist, können Sie das Kriterium aus Aufgabe 4 verwenden.)

Da Matrix symmetrisch, definiert sie symmetrische Bilinearform B.  $\textcircled{\frac{1}{2}}$

Diese ist positiv definit nach Kriterium aus Aufgabe 4:

$$\det(1) = 1 > 0$$

$$\det\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = 2 - 1 = 1 > 0$$

$$\det\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix} = 6 + 0 + 0 - 0 - 1 - 3 = 2 > 0$$

$$\det\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & -2 \\ 1 & 0 & -2 & 4 \end{pmatrix} = \det\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 3 & -2 \\ 0 & -1 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

$$= \det\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$= \det\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \det\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$$

*vorheriges Blatt* =  $1 \cdot 3$

$$= 3 > 0$$

$\textcircled{1}$



Es reicht nicht zu zeigen

$$\beta(\underline{e}_i, \underline{e}_i) > 0 \quad \text{für Basisvektoren } \underline{e}_1, \underline{e}_2, \underline{e}_3, \underline{e}_4.$$

Z.B.  $\beta_{\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = \beta_{\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}} \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = 1 > 0,$

aber  $\beta_{\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = -2 < 0.$

Gram-Schmidt: (siehe Beweis zu Satz 10.21)

$$\underline{d}_1 := \frac{\underline{e}_1}{\sqrt{\beta(\underline{e}_1, \underline{e}_1)}} = \frac{\underline{e}_1}{\sqrt{1}} = \underline{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \underline{c}_2 &:= \underline{e}_2 - \beta(\underline{e}_2, \underline{d}_1) \cdot \underline{d}_1, \\ &= \underline{e}_2 - \beta(\underline{e}_2, \underline{e}_1) \cdot \underline{e}_1, \\ &= \underline{e}_2 - \underline{e}_1 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \beta(\underline{e}_2, \underline{e}_2) &= (-1 \ 1 \ 0 \ 0) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & -2 \\ 1 & 0 & -2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= (-1 \ 1 \ 0 \ 0) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = 1, \text{ also} \end{aligned}$$

$$\underline{d}_2 := \frac{\underline{e}_2}{\sqrt{\beta(\underline{e}_2, \underline{e}_2)}} = \underline{e}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \underline{c}_3 &:= \underline{e}_3 - \beta(\underline{e}_3, \underline{d}_1) \cdot \underline{d}_1 - \beta(\underline{e}_3, \underline{d}_2) \cdot \underline{d}_2 \\ &= \underline{e}_3 - \underbrace{\beta(\underline{e}_3, \underline{e}_1)}_1 \cdot \underline{e}_1 - \underbrace{\beta(\underline{e}_3, \underline{e}_2 - \underline{e}_1)}_0 \cdot (\underline{e}_2 - \underline{e}_1) \\ &= \underline{e}_3 - \underbrace{\left( \beta(\underline{e}_3, \underline{e}_2) - \beta(\underline{e}_3, \underline{e}_1) \right)}_0 (\underline{e}_2 - \underline{e}_1) \\ &= \underline{e}_3 - \underline{e}_2 + \underline{e}_1 \end{aligned}$$

$$\beta(\underline{e}_3, \underline{e}_3) = (1 \ -1 \ 1 \ 0) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & -2 \\ 1 & 0 & -2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$= (1 - 1 \ 1 \ 0) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = 2, \text{ also}$$

$$\underline{d}_3 := \frac{\underline{e}_3}{\sqrt{\beta(\underline{e}_2, \underline{e}_3)}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \underline{e}_4 &:= \underline{e}_4 - \beta(\underline{e}_4, \underline{d}_1) \cdot \underline{d}_1 - \beta(\underline{e}_4, \underline{d}_2) \cdot \underline{d}_2 - \beta(\underline{e}_4, \underline{d}_3) \cdot \underline{d}_3 \\ &= \underline{e}_4 - \beta(\underline{e}_4, \underline{e}_1) \cdot \underline{e}_1 - \beta(\underline{e}_4, \underline{e}_2 - \underline{e}_1) \cdot (\underline{e}_2 - \underline{e}_1) \end{aligned}$$

$$\begin{cases} \beta(\underline{e}_4, \underline{e}_1) = 1 \\ \beta(\underline{e}_4, \underline{e}_2) = 0 \\ \beta(\underline{e}_4, \underline{e}_3) = -2 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} &= \underline{e}_4 - 1 \cdot \underline{e}_1 + 1 \cdot (\underline{e}_2 - \underline{e}_1) - \frac{1}{2} (1 - 2) \cdot (\underline{e}_1 - \underline{e}_2 + \underline{e}_3) \\ &= \underline{e}_4 - \underline{e}_1 + \underline{e}_2 - \underline{e}_1 + \frac{1}{2} \underline{e}_1 - \frac{1}{2} \underline{e}_2 + \frac{1}{2} \underline{e}_3 \\ &= -\frac{3}{2} \underline{e}_1 + \frac{1}{2} \underline{e}_2 + \frac{1}{2} \underline{e}_3 + \underline{e}_4 \end{aligned}$$

$$= -\frac{3}{2} \underline{e}_1 + \frac{5}{2} \underline{e}_2 + \frac{1}{2} \underline{e}_3 + \underline{e}_4$$

$$= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\beta(\underline{e}_4, \underline{e}_4) = \frac{1}{4} \cdot (-3 \ 1 \ 1 \ 2) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & -2 \\ 1 & 0 & -2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{4} \cdot (-3 \ 1 \ 1 \ 2) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{6}{4} = \frac{3}{2}, \text{ also}$$

$$\underline{d}_4 := \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} \cdot \underline{e}_4 = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$(\underline{d}_1, \underline{d}_2, \underline{d}_3, \underline{d}_4)$  ist ON-Basis von  $(\mathbb{R}^3, \beta)$ .

Bewertung: ② für „prinzipiell“ richtige Anwendung  
des Algorithmus  
(nur 1 falls Normalisierung fehlt)

①,5 für richtige Ergebnisse;  
-0,5 pro Rechenfehler

### 3 | Naturprodukt

Das Kreuzprodukt ist bekanntlich eine Verknüpfung  $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ . Vielleicht war sie Ihnen bislang sympathischer als manch andere Verknüpfung aus der Vorlesung. Das könnte sich jetzt ändern.

- (a) Ist das Kreuzprodukt assoziativ?
- (b) Ist das Kreuzprodukt kommutativ?
- (c) Gibt es für das Kreuzprodukt ein neutrales Element? *Tipp: Schauen Sie sich zunächst die nachfolgenden Aufgabenteile an, wenn Sie hier nicht weiterkommen.*
- (d) Zeigen Sie, dass das Kreuzprodukt distributiv ist: für beliebige Vektoren  $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w} \in \mathbb{R}^3$  gilt

$$\mathbf{u} \times (\mathbf{v} + \mathbf{w}) = (\mathbf{u} \times \mathbf{v}) + (\mathbf{u} \times \mathbf{w})$$

- (e) Zeigen Sie, dass für jeden Vektor  $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^3$  gilt:  $\mathbf{v} \times \mathbf{v} = \mathbf{0}$ .

$$\begin{aligned}
 \text{(c)} \quad \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} &= \det \begin{pmatrix} \mathbf{e}_1 & a & a \\ \mathbf{e}_2 & b & b \\ \mathbf{e}_3 & c & c \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} b \cdot c - b \cdot c \\ -a \cdot c + a \cdot c \\ a \cdot b - a \cdot b \end{pmatrix} \\
 &= \underline{\underline{0}}
 \end{aligned}$$

(a) Nein, z. B. (1)

$$\begin{aligned}
 \left[ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right] \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \underline{\underline{0}} \quad \text{+} \\
 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \times \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right) &= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

(b) Nein, z. B. (1)

$$\begin{aligned}
 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\
 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

(c) Nein:

①

Für ein neutrales Element  $\underline{e}$  müste insbesondere gelten: ①  $\underline{e} \times \underline{e} = \underline{e}$

$$\textcircled{2} \quad \underline{e} \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Wegen ① würde nach Aufgabenteil (c) folgen:

$$\underline{e} = \underline{0}.$$

Dann wäre aber  $\underline{e} \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \underline{0}$ , im Widerspruch zu ②.

(d) Nachrechnen!

3/2

....  
....  
....

## 4 | Hauptminorenkriterium

In dieser Aufgabe werden Sie insbesondere die (für Aufgabe 2 nützliche) Implikation ( $\Leftarrow$ ) des folgenden Kriteriums beweisen.

Die durch eine symmetrische reelle  $n \times n$ -Matrix definierte Bilinearform auf  $\mathbb{R}^n$  ist genau dann positiv definit, wenn alle führenden Hauptminoren der Matrix positiv sind.

Ein **Minor** einer  $n \times n$ -Matrix  $M$  ist die Determinante einer kleineren quadratischen Matrix, die aus  $M$  durch das Entfernen gewisser Spalten und Zeilen hervorgeht. Der  $k$ -te **führende Hauptminor** ist die Determinante der  $k \times k$ -Untermatrix von  $M$ , die aus  $M$  hervorgeht, indem wir alle Zeilen und Spalten außer den linken  $k$  Spalten und oberen  $k$  Zeilen entfernen.

- (a) Beweisen Sei eine allgemeine Variante des Kriteriums für Diagonalmatrizen: Sei  $\beta$  eine symmetrische Bilinearform auf einem endlich-dimensionalen reellen Vektorraum  $V$ . Sei  $B := (\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n)$  eine Basis von  $V$  derart, dass die darstellende Matrix  $M_B(\beta)$  eine Diagonalmatrix ist. Zeigen Sie, dass  $\beta$  genau dann positiv definit ist, wenn alle Einträge von  $M_B(\beta)$  positiv sind.

Nach Annahme  $M_B(\beta) = \begin{pmatrix} a_1 & & & \\ & a_2 & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & a_n \end{pmatrix}$

( $\Rightarrow$ ) Falls  $\beta$  positiv definit ist, ist insbesondere

$$a_i = \beta(\underline{b}_i, \underline{b}_i) > 0 \quad (\text{denn } \underline{b}_i \neq 0 \text{ da } \underline{b}_i \text{ Teil einer Basis})$$

für alle  $i$ .

( $\Leftarrow$ ) Seien alle  $a_i > 0$ . Für einen beliebigen Vektor  $\underline{v} = \sum v_i \underline{b}_i \neq 0$  in  $V$  gilt dann:

$$\beta(\underline{v}, \underline{v}) = \sum_{i,j} v_i v_j \beta(\underline{b}_i, \underline{b}_j) = \sum_i v_i^2 \beta(\underline{b}_i, \underline{b}_i) = \sum_i a_i \cdot v_i^2 > 0,$$

und

$v_i^2 \geq 0$  und mindestens ein  $v_i \neq 0$  da  $\underline{v} \neq 0$ .

□

⑦

- (b) Sei nun  $M$  eine reelle symmetrische  $n \times n$ -Matrix, deren führende Hauptminoren positiv sind. Beweisen Sie durch Induktion über  $n$ , dass die assoziierte Bilinearform  $\beta := \beta_M$  auf  $\mathbb{R}^n$  positiv definit ist.

IA:  $n=1$   $M = (a)$ . Nach Annahme  $a > 0$ .  
Für  $v \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$  gilt also  $\beta(v, v) = a \cdot v^2 > 0$ .

IV: Aussage gilt für  $(n-1) \times (n-1)$ -Matrizen.

IS: Gehen Sie dabei im Induktionsschritt wie folgt vor:

1. Nutzen Sie die Induktionsvoraussetzung, um zu zeigen, dass die Einschränkung von  $\beta$  auf  $\mathbb{R}^{n-1} = \langle \mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_{n-1} \rangle$  positiv definit ist.

$\beta|_{\mathbb{R}^{n-1}} = \beta_M$ , für  $M' := M \underset{\substack{\uparrow \\ \text{Zeile } n \text{ und Spalte } n}}{\cancel{\text{gestrichen}}}$   
 $\text{Zeile } n \text{ und Spalte } n \text{ gestrichen}$

Die führenden Hauptminoren von  $M'$  sind die ersten  $n-1$  führenden Hauptminoren von  $M$ . Daher ist  $\beta|_{\mathbb{R}^{n-1}}$  nach IV positiv definit (also ein Skalarprodukt).

2. Folgern Sie, dass  $\mathbb{R}^n$  eine Basis  $B = (\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_{n-1}, \mathbf{e}_n)$  mit den folgenden Eigenschaften besitzt:  $(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_{n-1})$  ist eine Orthonormalbasis von  $(\mathbb{R}^{n-1}, \beta|_{\mathbb{R}^{n-1}})$ ,  $\mathbf{e}_n$  ist der  $n$ -te Standardbasisvektor.

Zu jedem Skalarprodukt existiert eine ON-Basis. Sei also  $(\underline{b}_1, \dots, \underline{b}_{n-1})$  ON-Basis für  $\beta|_{\mathbb{R}^{n-1}}$ .

Dann ist

$(\underline{b}_1, \dots, \underline{b}_{n-1}, \underline{e}_n)$  Basis für  $\mathbb{R}^n = \mathbb{R}^{n-1} \oplus \langle \underline{e}_n \rangle$

3. Folgern Sie, dass  $M_B(\beta)$  die folgende Form hat:

$$\begin{pmatrix} \mathbb{1}_{n-1} & \mathbf{c} \\ \mathbf{c}^T & d \end{pmatrix}$$

mit  $\mathbf{c} = (c_1, \dots, c_{n-1})^T \in \mathbb{R}^{n-1}$  und  $d \in \mathbb{R}$

Per Konstruktion ist  $\beta(\underline{b}_i, \underline{b}_j) = \begin{cases} 1 & i=j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$  für  $i=1, \dots, n-1$   
Wähle  $c_i := \beta(\underline{b}_i, \underline{e}_n) = \beta(\underline{e}_n, \underline{b}_i)$ ,  
 $d := \beta(\underline{e}_n, \underline{e}_n)$ .

4. Zeigen Sie außerdem, dass  $M_B(\beta)$  eine positive Determinante hat.

$M = M(\beta)$  und  $M_B(\beta)$  sind Kongruent, denn sie stellen dieselbe Bilinearform dar. Es gibt also  $S \in GL_n(\mathbb{R})$  mit  $M_B(\beta) = S^T \cdot M \cdot S$ .

Also ist  $\det(M_B(\beta)) = \underbrace{\det(S)^2}_{>0} \cdot \underbrace{\det(M)}_{>0 \text{ nach Annahme}} > 0$

da  $S$  invertierbar

1/2

5. Zeigen Sie, dass auch  $B' := (\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_{n-1}, \mathbf{e}_n - \sum_{i=1}^{n-1} c_i \mathbf{b}_i)$  eine Basis von  $\mathbb{R}^n$  ist.

**Option A:**

$(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_{n-1})$  ist linear unabhängig, und  $\mathbf{e}_n - \sum c_i \mathbf{b}_i \notin \mathbb{R}^{n-1} = (\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_{n-1})$  (denn  $\sum c_i \mathbf{b}_i \in \mathbb{R}^n$  aber  $\mathbf{e}_n \notin \mathbb{R}^{n-1}$ ).

Also ist  $B'$  linear unabhängig nach Ergänzungstheorem 5.5. Da  $|B'| = \dim \mathbb{R}^n$  folgt, dass  $B'$  eine Basis von  $\mathbb{R}^n$  ist.

**Option B:**

Sei  $j$  die lineare Abbildung, die die Standardbasisvektoren  $E$  von  $\mathbb{R}^n$  auf die Vektoren von  $B'$  abbildet.

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{R}^n & \xrightarrow{j} & \mathbb{R}^n \\ e_i & \mapsto & i\text{-ter Vektor von } B' \end{array}$$

Die darstellende Matrix  $M_B(j)$  lässt sich aus der gegebenen Darstellung von  $B'$  ablesen:

$$\begin{array}{c}
 (\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_{n-1}, \mathbf{e}_n - \sum_{i=1}^{n-1} c_i \mathbf{b}_i) \\
 \left( \begin{array}{cccccc}
 1 & & & & & \\
 & 1 & & & & \\
 & & -c_1 & & & \\
 & & & -c_2 & & \\
 & & & & \ddots & \\
 & & & & & -c_{n-1} \\
 & & & & & 1
 \end{array} \right) \\
 \mathbb{R}^n \xrightarrow{\quad {}_B M_E(j) \quad} \mathbb{R}^n \\
 \mathbb{R}^n \xrightarrow{\quad j \quad} \mathbb{R}^n \xrightarrow{\quad \text{z-tter Vektor von } B' \quad} B
 \end{array}$$

Matrix  ${}^B M_E(j)$  mit Zeilen  $\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_{n-1}, \mathbf{e}_n - \sum_{i=1}^{n-1} c_i \mathbf{b}_i$ . Die Zeile  $\mathbf{e}_n - \sum_{i=1}^{n-1} c_i \mathbf{b}_i$  ist ein z-tter Vektor von  $B'$ .

Offenbar  $\det({}^B M_E(j)) = 1$ . Insbesondere  ${}^B M_E(j)$  invertierbar, somit  $j$  Isomorphismus und somit  $B'$  eine Basis.

1/2

6. Berechnen Sie die darstellende Matrix  $M_{B'}(\beta)$ .

$$\begin{aligned}
 \beta(\underline{b}_j, \underline{e}_n - \sum_{i=1}^{n-1} c_i \underline{b}_i) &= \beta(\underline{b}_j, \underline{e}_n) - \sum_{i=1}^{n-1} c_i \underbrace{\beta(\underline{b}_j, \underline{b}_i)}_{\begin{array}{l} 0 \text{ f\"ur } i \neq j \\ 1 \text{ f\"ur } i=j \end{array}} \\
 &= \beta(\underline{b}_j, \underline{e}_n) - c_j \\
 &= 0 \quad \text{nach Def. von } c_j \\
 &\quad \text{f\"ur } j=1, \dots, n-1
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \beta(\underline{e}_n - \sum_{i=1}^{n-1} c_i \underline{b}_i, \underline{e}_n - \sum_{i=1}^{n-1} c_i \underline{b}_i) &= \beta(\underline{e}_n, \underline{e}_n) - 2 \beta(\underline{e}_n, \sum_{i=1}^{n-1} c_i \underline{b}_i) + \beta(\sum_{i=1}^{n-1} c_i \underline{b}_i, \sum_{i=1}^{n-1} c_i \underline{b}_i) \\
 &= d - 2 \sum_{i=1}^{n-1} c_i \beta(\underline{e}_n, \underline{b}_i) + \sum_{i \neq j}^{n-1} c_i c_j \beta(\underline{b}_i, \underline{b}_j) \\
 &= d - 2 \sum_{i=1}^{n-1} c_i^2 + \sum_{i=1}^{n-1} c_i^2 \\
 &= d - \sum_{i=1}^{n-1} c_i^2
 \end{aligned}$$

Demnach:

$$M_{B'}(\beta) = \begin{pmatrix} 1 & & & & 0 \\ & 1 & & & \\ & & 1 & & \\ 0 & & & \ddots & \\ & & & & d - \sum c_i^2 \end{pmatrix}$$

(1/2)

7. Folgern Sie endlich, dass  $\beta$  positiv definit ist.

$M_{B'}(\beta)$  ist eine Diagonalmatrix.

Mit denselben Argument wie in 4. folgt außerdem  
 $\det(M_{B'}(\beta)) > 0$ . Also ist  $d - \sum c_i^2 > 0$ .

Wir können daher aus Teil (a) folgern, dass  $\beta$  positiv definit ist.

(1/2)