

Basen

K	Körper
V	K-Vektorraum

5.1 Def.: Ein Tupel $(v_i)_{i \in I}$ von Vektoren
 $v_i \in V$ ist ...

(a) ... Erzeugendensystem von V ,
falls $\langle \{v_i \mid i \in I\} \rangle = V$.

(b) ... linear unabhängig, wenn sich
die Vektoren v_i nur trivial zu
0 linear kombinieren lassen,
wenn also gilt:

$$\sum_{i \in I} s_i \cdot v_i = 0 \Rightarrow (\forall i \in I: s_i = 0)$$

endlich
nur endlich viele $s_i \neq 0$

(c) Eine Basis von V ist ein
(linear unabhängiges Erzeu-
gensystem.

Beispiele:

(a) Sei $e_1 := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$, $e_2 := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$, ..., $e_d := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

(e_1, \dots, e_d) ist ein \mathcal{E} -System von K^d :

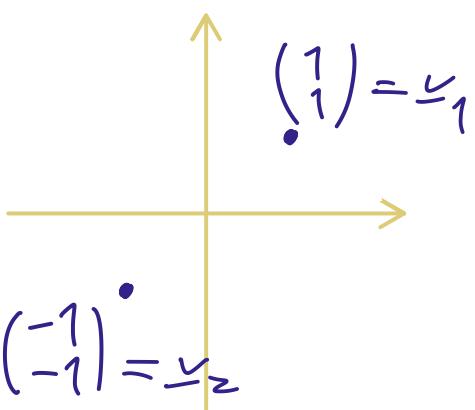
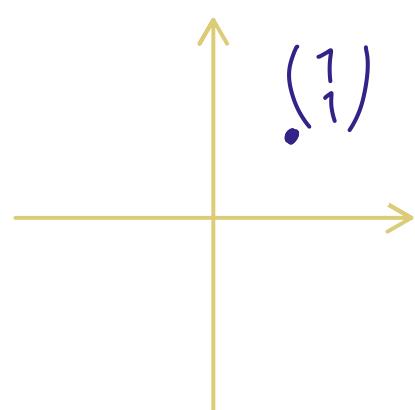
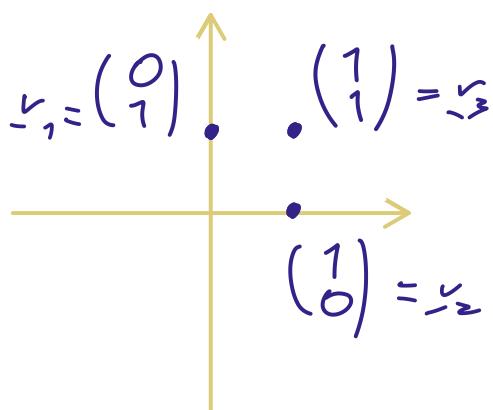
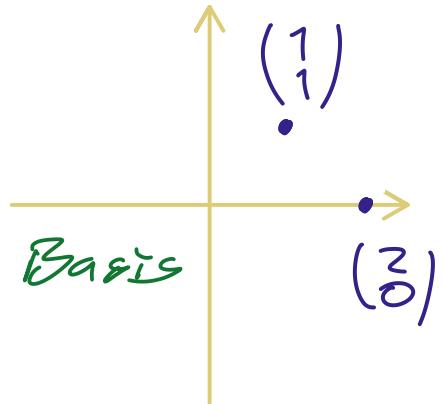
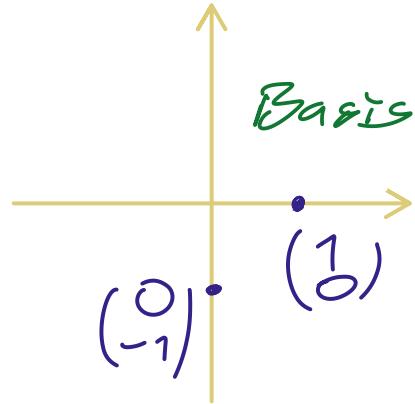
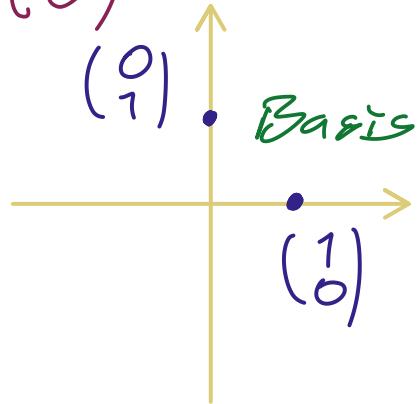
$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = x_1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + \dots + x_d \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$
$$= x_1 \cdot e_1 + \dots + x_d \cdot e_d$$
$$\in \left\langle \{e_1, \dots, e_d\} \right\rangle$$

(e_1, \dots, e_d) ist linear unabhängig:

$$\underbrace{\sum_{i=1}^d s_i e_i}_{\begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \\ \vdots \\ s_d \end{pmatrix}} = 0 \Rightarrow s_1 = \dots = s_d = 0$$

(e_1, \dots, e_d) heißt Standardbasis von K .

(6)



E-System ✓

nicht l.u.:

$$v_1 + v_2 - v_3 = \underline{0}$$

kein E-System
linear
unabhängig

kein E-System
nicht l.u.:
 $v_1 + v_2 = \underline{0}$

(c) $(\underline{0})$ ist immer linear abhängig ($1 \cdot \underline{0} = \underline{0}$)

(d) mit $\underline{v} \neq \underline{0}$ ist immer linear unabhängig.
($s \cdot \underline{v} = \underline{0} \Leftrightarrow (s=0 \vee \underline{v} = \underline{0})$)

$$(d) V = \mathbb{R}[X] \quad (\text{IR-VR})$$

$(1, X, X^2, X^3, X^4, \dots)$ ist

... ein Erzeugendensystem, denn
jedes Polynom hat die
Form

$$\sum_{i \in \mathbb{N}_0} s_i X^i$$

endlich

für gewisse $s_i \in K$.

... linear unabhängig, denn
ein Polynom ist genau
dann Null wenn alle
Koeffizienten Null sind.

$\rightarrow (1, X, X^2, X^3, X^4, \dots)$ Basis

Warnung 5.2: Ob $(v_i)_{i \in I}$ Σ -System
ist, hängt nur ab von der Menge
 $\{v_i \mid i \in I\}$.

Ob $(v_i)_{i \in I}$ linear unabhängig
ist, hängt ab vom Typus.

z.B. für $v \neq 0$:

(v) linear unabhängig

(v, v) linear abhängig

5.3 Satz: Ein Tupel $(\underline{v}_i)_{i \in I}$ ist ...

(a) ... ein Erzeugendensystem von \mathcal{V}
 \Leftrightarrow jedes $\underline{v} \in \mathcal{V}$ hat mindestens
eine Darstellung der Form
$$\underline{v} = \sum_{i \in I} s_i \cdot \underline{v}_i$$

endlich
mit $s_i \in K$.

(b) ... linear unabhängig
 \Leftrightarrow jedes $\underline{v} \in \mathcal{V}$ hat höchstens
eine solche Darstellung.

(c) ... eine Basis

\Leftrightarrow jedes $\underline{v} \in \mathcal{V}$ hat genau
eine solche Darstellung.

Beweis:

(a) Def. von linearer Hülle

(b, \Leftarrow) Wende Bedingung an
auf $\underline{v} = \underline{o}$:

$$\sum_{i \in I} o_i \cdot v_i = \underline{o}$$

muss die einzige mögliche
Darstellung sein.

(b, \Rightarrow) Sei

$$\underline{v} = \sum_{i \in I} s_i \cdot v_i = \sum_{i \in I} t_i \cdot v_i$$

endlich endlich

Dann ist

$$\sum_{i \in I} (s_i - t_i) \cdot v_i = \underline{o}$$

Aus linearer Unabhängigkeit
folgt: $s_i - t_i = 0 \quad \forall i \in I$

Also

$$s_i = t_i \quad \forall i \in I$$

(c) folgt aus (a) & (b) \square

5.4 Korollar:

Ist $(v_i)_{i \in I}$ eine Basis von V
so ist

$$V \cong \bigoplus_I K$$

via

$$\sum_{i \in I} s_i \cdot v_i \leftarrow (s_i)_{i \in I}$$

endlich ↑
nur endlich viele $s_i \neq 0$

Insgesamt $V \cong K^n$
falls $|I| = n \in \mathbb{N}_0$.

Beweis:

Nach Satz 5.3 ist die Abb.
bijektiv. Sie ist ferner
 K -linear [...], also ein
Isomorphismus.

□

5.5 Ergänzungstheorem

Sei $(\underline{v}_i)_{i \in I}$ linear unabhängig.
 Für jedes $\underline{v} \in V \setminus \langle \{\underline{v}_i | i \in I\} \rangle$
 ist auch das um \underline{v} ergänzte
 Tupel $(\underline{v}, \underline{v}_i)_{i \in I}$ linear un-
 abhängig.

Beweis:

Sei $s \cdot \underline{v} + \sum_{i \in I} s_i \cdot \underline{v}_i = \underline{0}$.
 endlich

Falls $s \neq 0$, multipliziere mit s^{-1} :

$$\underline{v} + \sum_{i \in I} (s^{-1} \cdot s_i) \cdot \underline{v}_i = \underline{0},$$

also $\underline{v} = \sum_{i \in I} (-s^{-1} \cdot s_i) \cdot \underline{v}_i$
 $\in \langle \{\underline{v}_i | i \in I\} \rangle$

Also ist $s = 0$. Also ist

$$\sum_{i \in I} s_i \cdot \underline{v}_i = \underline{0},$$

endlich

also $s_i = 0 \quad \forall i \in I$ da $(\underline{v}_i)_{i \in I}$
 linear unabhängig. □

Satz 5.6 (Charakterisierung von Basen)

(a) Eine Basis ist ein minimales Erzeugendensystem:

$$(\underline{v}_i)_{i \in I} \text{ ist Basis} \iff \begin{cases} \langle \{\underline{v}_i \mid i \in I\} \rangle = V, \text{ aber} \\ \langle \{\underline{v}_i \mid i \in J\} \rangle \neq V \\ \text{für } J \subseteq I \end{cases}$$

(b) Eine Basis ist ein maximales linear unabhängiges System:

$$(\underline{v}_i)_{i \in I} \text{ ist Basis} \iff \begin{cases} (\underline{v}_i)_{i \in I} \text{ linear unabh.,} \\ \text{aber} \\ (\underline{v}, \underline{v}_i)_{i \in I} \text{ linear ab-} \\ \text{hängig} \\ \forall \underline{v} \in V \end{cases}$$

Beweis:

$$(a \Rightarrow) \langle \{\underline{v}_i \mid i \in I\} \rangle = V \quad \checkmark$$

Angenommen

$$\langle \{\underline{v}_j \mid j \in J\} \rangle = V \quad \text{für ein } J \subseteq I.$$

$$\exists i \in I \setminus J.$$

$$\underline{v}_i = \sum_{j \in J} s_j \cdot \underline{v}_j \quad \text{für gewisse } s_j \in K,$$

$$\text{also } 1 \cdot \underline{v}_i + \sum_{j \in J} (-s_j) \cdot \underline{v}_j = \underline{0}$$

$\{\underline{v}_i\}_{i \in I}$ linear unabh.

$$\text{Also } \langle \{\underline{v}_j \mid j \in J\} \rangle \neq V.$$

$$(a \Leftarrow) \text{z.z.: } (\underline{v}_i)_{i \in I} \text{ linear unabh.}$$

$$\text{Sei } \sum_{i \in I} s_i \cdot \underline{v}_i = \underline{0}.$$

Angenommen, $\exists k \in I: s_k \neq 0$.
Multipliziere mit s_k^{-1} :

$$\underline{v}_k = \sum_{j \in I \setminus \{k\}} (-\bar{s}_k^{-1} s_j) \cdot \underline{v}_j \quad (*)$$

Das zeigt:

$$V = \langle \{\underline{v}_i \mid i \in I\} \rangle = \langle \{\underline{v}_j \mid j \in I \setminus \{k\}\} \rangle \Downarrow$$

(\Rightarrow) klar

$$\begin{aligned} (\Leftarrow) \sum_{i \in I} t_i \cdot v_i &= t_k \cdot v_k + \sum_{j \in I \setminus \{k\}} t_j \cdot v_j \\ &\quad \downarrow (*) \\ &= \sum_{j \in I \setminus \{k\}} \left(t_k \cdot s_k^{-1} s_j \right) \cdot v_j + \sum_{j \in I \setminus \{k\}} t_j \cdot v_j \end{aligned}$$

(b \Rightarrow) $(v_i)_{i \in I}$ linear unabh. ✓

Sei $v \in V$ beliebig. Da $(v_i)_{i \in I}$ Erzeugendensystem, $\exists s_i :$

$$v = \sum_{i \in I} s_i \cdot v_i$$

Also $\underset{\text{H}}{1} \cdot v + \sum_{i \in I} (-s_i) \cdot v_i = \underline{0}$,

also $(v, v_i)_{i \in I}$ linear abhängig.

(b \Leftarrow) zz: $V = \langle \{v_i \mid i \in I\} \rangle$

Falls nicht, $\exists v \in V \setminus \langle \{v_i \mid i \in I\} \rangle$.

Laut Ergänzung (einsma S. 5).

folgt dann: (v, v_i) linear „unabhängig“

Also $V = \langle \{v_i \mid i \in I\} \rangle$

□