

Ab jetzt:

$$\overline{\text{Top}} := \text{Top}'$$

$\text{top. Raum} := \text{lke sHd-Raum}$

$$\text{HoTop} := \text{HoTop}'$$

Abbildung := stetige Abb.

## 4: Kofaservungen

Ziel: Abbildungen in Top in „einfachere“ Bestandteile zerlegen

Schwache Analogie: Einfache  $\mathbb{R}$ -lineare Abb.

sind Monomorphismen, Epimorphismen und Isomorphismen, und jede  $\mathbb{R}$ -lineare Abb.  
lässt sich faktorisieren:

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{f} & W \\ \text{Epi} \searrow & & \nearrow \text{Mono} \\ V/\text{Ker } f & \xrightarrow{\cong} & \text{im}(f) \end{array}$$

Auch in Top lässt sich jede Abbildung in eine Surjection gefolgt von einer Injection zerlegen,  
aber diese Zerlegung ist für die Homotopietheorie irrelevant. Stattdessen studieren wir:

- Kofaservungen ( $\longrightarrow$ )
- Faservungen ( $\longrightarrow$ )
- (vorläufig) Homotopieäquivalenzen ( $\cong$ )

1. Def.: Eine (Hurewicz-) Kofasierung ist eine  
Abbildung  $A \xrightarrow{i} X$ , die bezüglich  
jeder Abb.  $X \xrightarrow{f} Y$  die  
Homotopierweiterungseigenschaft (HE)  
( $\rightarrow$  Def. 5) besitzt.

2. Satz (Kofaserkriterium):

Eine Abb. ist genau dann eine Kofasierung,  
wenn sie ein Umgebungsdeformations-  
retrakt ( $\rightarrow$  Def. 8) ist.

### 3. Satz (Kofaserfaktorisierung):

Jede Abb. lässt sich faktorisieren in eine Kofaserung gefolgt von einer Homotopieäquivalenz.

$$\begin{array}{ccc} X & \xrightarrow{f} & Y \\ \dashleftarrow & & \nearrow \simeq \\ & Mf & \end{array}$$

### 4. Satz (Konstruktionen mit Kofaserungen)

- (a) Kompositionen von Kofaserungen sind Kofaserungen.
- (b) Kofaserungen sind stabil unter Pushouts:

$$\left. \begin{array}{l} A \xrightarrow{i} X \text{ Kofaserung} \\ A \xrightarrow{g} B \text{ beliebig} \end{array} \right\} \Rightarrow B \longrightarrow X \amalg_B B \text{ Kofaserung}$$

$$\begin{array}{ccc} A & \xrightarrow{g} & B \\ \circlearrowleft \downarrow i & = > & \downarrow \circlearrowright \\ X & \longrightarrow & X \amalg_B B \end{array}$$

- (c) Produkte von Kofaserungen sind Kofaserungen in folgendem Sinne:

$$\left. \begin{array}{l} A \xrightarrow{i} X \text{ Kofaserung} \\ B \xrightarrow{j} Y \text{ Kofaserung} \end{array} \right\}$$

$$\begin{array}{ccc} & \square & \longleftarrow \square \\ & \text{---} & \text{---} \\ Y \times B & \xrightarrow{i+j} & X \times Y & \text{Kofaserung} \\ \text{---} \times \text{---} & \xrightarrow{\quad} & A \times Y \cup X \times B \longrightarrow X \times Y & \text{Kofaserung} \\ A & \longleftarrow \square & \text{---} & \end{array}$$

5. Def.: Eine Abbildung  $i: A \rightarrow X$  hat die Homotopieerweiterungseigenschaft (HE) bezüglich  $f: X \rightarrow Y$ , falls sich jede Homotopie auf  $A$  mit Anfang  $foi$  zu einer Homotopie auf  $X$  mit Anfang  $f$  fortsetzen lässt.

$$\begin{array}{ccccc} & & A \times I & & \\ & \nearrow i_0 & \downarrow i \times id & \searrow VH & \\ A & & & & \\ i \downarrow & \nearrow i_0 & \searrow \exists \tilde{H} & & \\ X & & & & Y \\ & & f & & \end{array}$$

Äquivalent:

$$\begin{array}{ccccc} & & Y^I & & \\ & \nearrow VH & \downarrow ev_0 & \searrow & \\ A & \xrightarrow{i} & & & Y \\ & \nearrow \exists \tilde{H} & & & \\ X & \xrightarrow{f} & Y & & \end{array}$$

Beweis zu Satz 4 (a) & (b):

a:

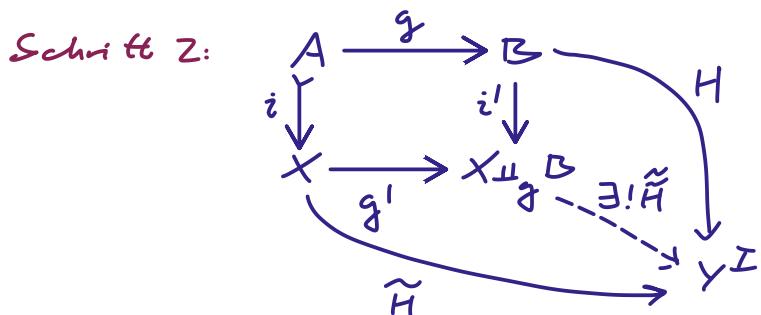
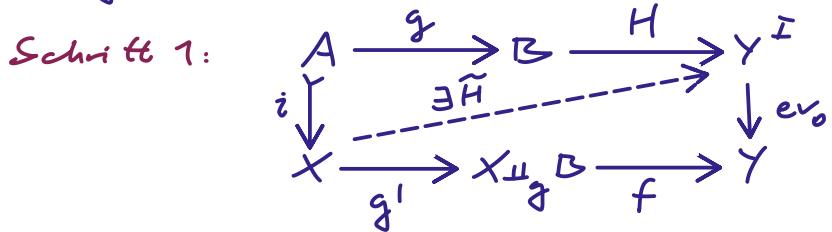
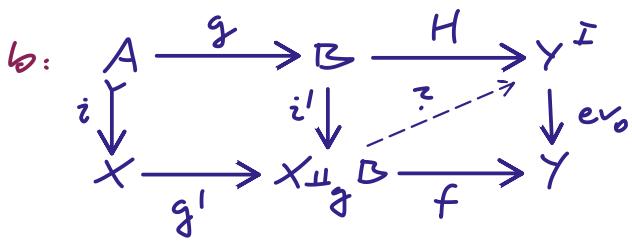
$$\begin{array}{ccc} A^I & \xrightarrow{H} & Y^I \\ \downarrow & \nearrow z & \downarrow ev_0 \\ A & & \\ \downarrow & \nearrow & \\ X & \xrightarrow{f} & Y \end{array}$$

Schritt 1:

$$\begin{array}{ccc} A^I & \xrightarrow{H} & Y^I \\ \downarrow & \nearrow \exists \tilde{H} & \downarrow ev_0 \\ A & \xrightarrow{\quad} & X \xrightarrow{f} Y \\ & \nearrow & \searrow & \\ & & & \end{array}$$

Schritt 2:

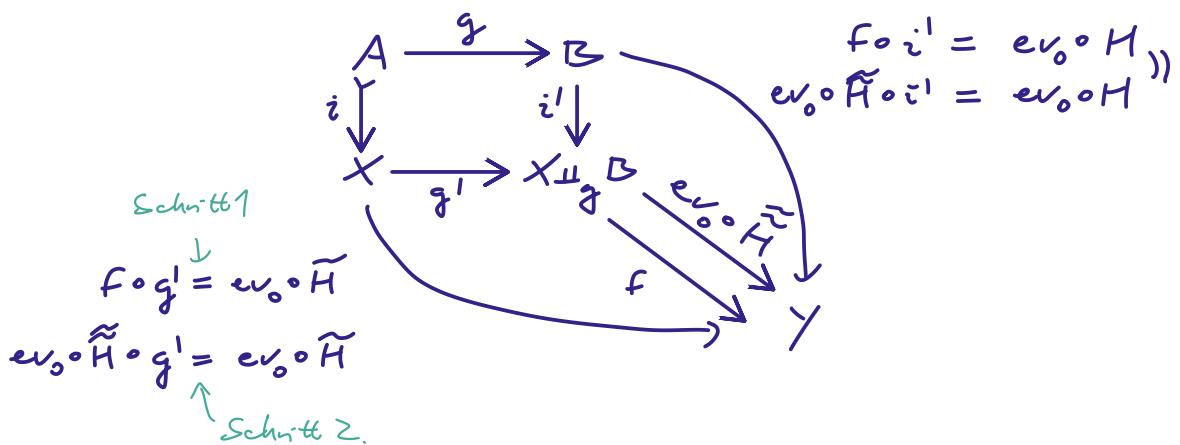
$$\begin{array}{ccc} A^I & \xrightarrow{\tilde{H}} & Y^I \\ \downarrow & \nearrow \tilde{H} & \downarrow ev_0 \\ X & \xrightarrow{f} & Y \end{array}$$



$$H \circ g = \tilde{H} \circ i$$

Prüfe ①  $\tilde{H} \circ i' = H$

②  $ev_0 \circ \tilde{H} = f$ :



Es folgt  $f = ev_0 \circ \tilde{H}$  wegen  $\Leftarrow$   
des Pushouts. □

## Umgebungsdeformationsretrakte

Wdh: Eine Abbildung  $A \xrightarrow{i} X$  ist ein Retrakt, falls  
eine Abbildung  $A \xleftarrow{r} X$  existiert mit  $r \circ i = \text{id}_A$ .  
Ich nenne r dann Retraktion.

6. Lemma: Jeder Retrakt [von l.k.e. sHd-Räumen] ist  
eine Einbettung eines abgeschlossenen  
Unterraums.

Beweis:

$r \circ i = \text{id}_A$ , also ist i injektiv.

Ferner  $i(A) = \{ x \in X \mid i \circ r(x) = \text{id}_X(x) \}$   
(= equalizer  $(X \xrightarrow{\begin{smallmatrix} i \circ r \\ \text{id} \end{smallmatrix}} X)$ )

ist abgeschlossen in  $X$  (da  $X$  sHd, siehe Übung).  
[Blatt 2, Aufgabe 4 (a)]

Topologie auf A ist Unterraumtopologie:

- Ist  $U \subseteq A$  offen, so ist  $U = i^{-1} \underbrace{r^{-1}(V)}_{\text{offen in } X}$ .
- Ist  $U = i^{-1}(V)$  für eine offene Menge  $V \subseteq X$ ,  
so ist U offen in A, da i stetig.  $\square$

7. Def. Ein abgeschlossener Unterraum  $A \subseteq X$   
 ist ein Umgebungsdeformationsretrakt (UDR),  
 falls eine offene Umgebung  $U$  von  $A$  in  $X$   
 existiert und eine AGB.

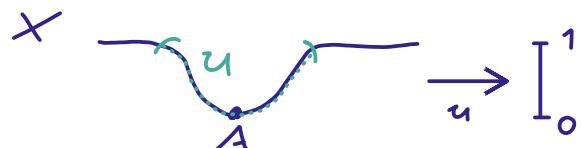
$$H: X \times I \longrightarrow X$$

mit

$$H_0 (= H(\cdot, 0)) = \text{id}_X$$

$$\begin{aligned} H_t|_A &= \text{id}_A \\ H_1(u) &\subseteq A \end{aligned}$$

Ferner muss eine Abbildung  $u: X \longrightarrow I$  existieren  
 mit  $A = u^{-1}(0)$   
 und  $U = u^{-1}[0, 1]$



Ein UDR ist ein Deformationsretrakt (DR), falls wir  
 $U = X$  wählen können.

### 8. Bemerkungen:

(a) DR  $\Rightarrow$  Retrakt & Homotopieäquivalenz

(Sei  $H_1^!: X \rightarrow A$  Faktorisierung von  $H_1$  durch  $A$ .

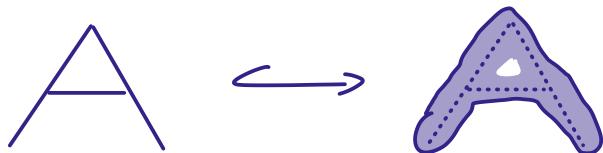
$$A \xleftarrow{i} X \xrightarrow{H_1^!} A, \quad X \xrightarrow{H_1^!} A \xrightarrow{i} X$$

$\underbrace{\hspace{10em}}$

ist homotop zu  $H_0 = \text{id}$ .

Also ist  $H_1^!$  Retraktion für  $i$  und Homotopie-inverses.)

(b) viele Bilder von DR in [Hatcher, S. 1 & 2].



(c) DR ~~Retrakt~~

z.B.  $\bullet \hookrightarrow \circ$  Retrakt, aber nicht DR.

### 9. Satz (vgl. Satz 4(c))

$$\left. \begin{array}{l} A \hookrightarrow X \text{ UDR} \\ B \hookrightarrow Y \text{ UDR} \end{array} \right\} \Rightarrow A \times Y \cup X \times B \hookrightarrow X \times Y \text{ UDR}$$

Ist einer der gegebenen UDR links ein DR,  
so ist auch der UDR rechts ein DR.

Beweis:

Sei  $u, H$  für  $A \hookrightarrow X$  wie in Def. 7 gegeben.

Sei  $v, J$  für  $B \hookrightarrow Y$  wie in Def. 7 gegeben.

Def.  $w, K$  für  $A \times Y \cup X \times B \hookrightarrow X \times Y$ :

$$w: X \times Y \longrightarrow I$$

$$(x, y) \mapsto \min(u_x, v_y)$$

$$K: X \times Y \times I \longrightarrow X \times Y$$

$$(x, y, t) \mapsto \begin{cases} (H_t(x), J_t(y)) & \text{falls } u_x = v_y \\ (H_t \cdot \frac{v_y}{u_x}(x), J_t(y)) & \text{falls } 0 \neq u_x \geq v_y \\ (H_t(x), J_t \cdot \frac{u_x}{v_y}(y)) & \text{falls } u_x \leq v_y \neq 0 \end{cases}$$

Prüfe:

- $w$  stetig (da  $\min: I \times I \rightarrow I$  stetig)
- $w'(0) = A \times Y \cup X \times B$
- $K$  wohldef. ✓
- $K$  stetig — s. u.
- $K_0 = \text{id}$  ✓

$$\cdot K_t|_{A \times Y \cup X \times B} = id$$

Für  $(a, y) \in A \times Y$  mit  $y \notin B$  ist  $0 = u_x < v_y \neq 0$ ,

$$\begin{aligned} \text{also } K_t(a, y) &= (H_t(a), J_0(y)) \\ &= (a, y) \quad \checkmark \end{aligned}$$

Anderer Fällen analog. [...]

$$\cdot K_t(x, y) \in A \times Y \cup X \times B \text{ für } (x, y) \in \tilde{w}^{-1}[0, 1].$$

Falls  $u_x > v_y$ , dann  $y \in J'_[0, 1]$ ; somit

$$K_t(x, y) = (H_{\frac{u_x}{v_y}}(x), \underbrace{J_1(y)}_{\in B}) \in A \times Y \cup X \times B.$$

Anderer Fällen analog.

$K$  stetig:

Stetigkeit auf offener Menge  $X \times Y \times I \setminus A \times B \times I$   
 klar, denn hier gibt es nur zwei Definitionswerte  
 $(u_x > v_y \& u_x \leq v_y)$ , beide Bereiche abgeschlossen  
 Übereinstimmung auf Schnitt.

Stetigkeit in  $(a, b, t) \in A \times B \times I$ .

Sei  $U_a \times U_b \subseteq X \times Y$  offene Umgebung von  
 $K(a, b, t) = (a, b)$ .

z.B.:  $K^{-1}(U_a \times U_b)$  ist Umgebung von  $(a, b, t)$ .

Da  $a \in A$ , ist  $H(\{a\} \times I) = \{a\}$ , also

$$\underbrace{\{a\} \times I}_{\text{Kompaktes Rechteck}} \subseteq H^{-1}(a) \subseteq \underbrace{H^{-1}(U_a)}_{\text{offen}}$$

Nach dem Rechtecklemma ([Blatt 1, Aufgabe 2]) existiert offene  
 Umgebung  $V_a$  von  $a$  in  $X$  mit

$$V_a \times I \subseteq H^{-1}(U_a)$$

Genauso  $\exists$  offene Umgebung  $V_b$  von  $b$  in  $Y$   
mit  $V_b + I \subseteq \tilde{f}^{-1}(U_b)$ .

Nun ist  $V_a + V_b + I$  Umgebung von  $(a, b, t)$   
mit  $K(V_a + V_b + I) \subseteq H(V_a + I) + J(V_b + I)$   
 $\subseteq U_a + U_b$ ,

also

$$(a, b, t) \in V_a + V_b + I \subseteq \tilde{K}^{-1}(U_a + U_b). \quad \square$$

Beweis von Satz 4(c) modulo Kofasenriterium 2:

erste Aussage ( $A \times B \rightarrow X + Y$  Kofasierung) folgt  
aus Def. von Kofasierung via HE und

Exponentialgesetz — siehe Übung. [Blatt 3]

zweite Aussage ist genau Satz 9 oben.  $\square$

## Ablbildungszyylinder

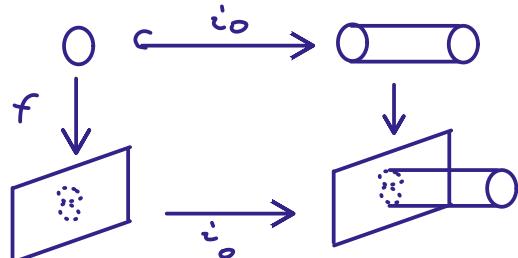
10. Def.: Der Ablbildungszyylinder  $MF$  (mapping cylinder) einer Abb.  $f: X \rightarrow Y$  ist

$$MF := Y \amalg_{i_0} X \times I$$

Diagramm:

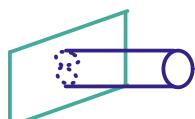
$$\begin{array}{ccc} X & \xhookrightarrow{i_0} & X + I \\ f \downarrow & \text{Pushout} & \downarrow \\ Y & \xrightarrow{i_0} & MF \end{array}$$

Bild:



11. Bemerkung (Übung [Blatt 3])

(a) Die kanonische Inklusion  $i_0: Y \rightarrow MF$  ist ein DR. Eine Retraktion ist gegeben durch:

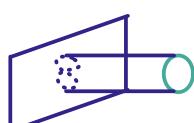


$$\begin{array}{ccccc} X & \hookrightarrow & X + I & & \\ f \downarrow & \text{Pushout} & \downarrow & \nearrow f \circ \pi_x & \\ Y & \xrightarrow{i_0} & MF & \xrightarrow{\pi} & Y \\ & & id & & \end{array}$$

Insgesondere ist  $i_0: Y \xrightarrow{\sim} MF$  Homotopieäq. mit Homotopieinversem  $\pi$ .

(b) Die kanonische Inklusion  $X \xleftarrow{i_1} MF$

(def. als Komposition



$$\begin{array}{c} X \\ \downarrow i_1 \\ X \times I \\ \downarrow \\ MF \end{array}$$

ist ein UDR.

Beweis des Faktorisierungssatzes  $\exists$  modulo

Kofaserkriterium Z:

$$\begin{array}{ccc} X & \xrightarrow{f} & Y \\ \downarrow i_1 & & \nearrow \approx \pi_0 \\ Mf & & \end{array}$$

$$\begin{aligned} x &\mapsto (x, 1) \mapsto \pi(x, 1) \stackrel{*}{=} f \circ \pi_x(x, 1) \\ &= f(x) \end{aligned}$$

12 Satz: Folgendes ist äquivalent:

- ①  $A \xrightarrow{i} X$  UDR
- ②  $M_i \xrightarrow{(ixid, i_0)} X \times I$  DR 
- ③  $M_i \xrightarrow{(ixid, i_0)} X \times I$  Retrakt
- ④  $A \xrightarrow{i} X$  hat HE bzgl.  $X \xrightarrow{i_0} M_i$
- ⑤  $A \xrightarrow{i} X$  Kofaserung

Das beweist insbesondere das Kofaserungskriterium 2.

Beweis:

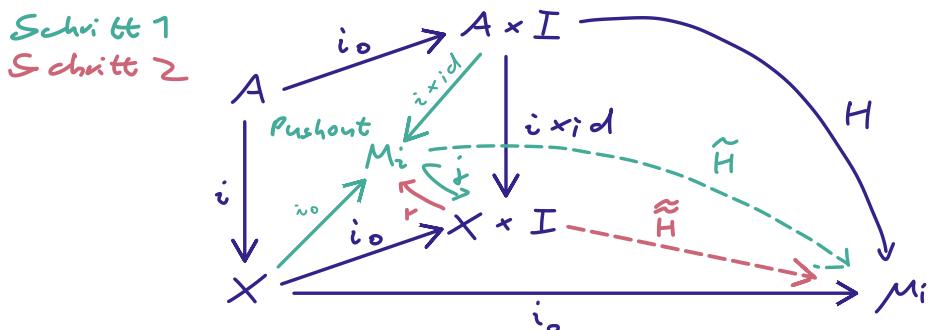
(1 $\Rightarrow$ 2) Folgt aus Produktsatz 5:

$$\left. \begin{array}{l} A \xrightarrow{i} X \text{ UDR} \\ \{0\} \rightarrow I \text{ DR} \end{array} \right\} \underbrace{A \times I \cup X \times \{0\}}_{M_i} \longrightarrow X \times I \text{ DR}$$

(2 $\Rightarrow$ 3) ✓

(3 $\Rightarrow$ 4) Sei  $j := (ixid, i_0) : M_i \hookrightarrow X \times I$  aus ②.

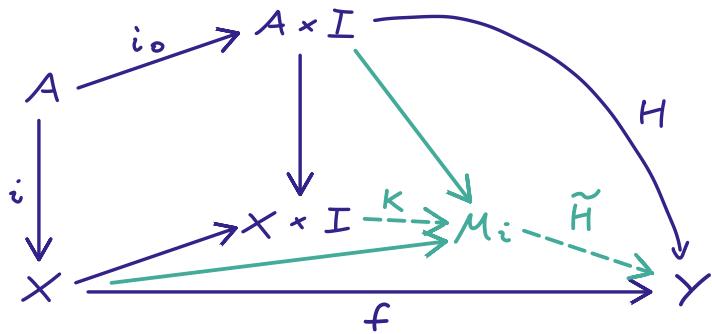
Wähle Retraktion  $M_i \xleftarrow{r} X \times I$ , also  $r \circ j = id$ .



Nach UE des Pushouts  $M_i \exists \tilde{H}$  mit  $\tilde{H} \circ (ixid) = H$ ,  
 $\tilde{H} \circ i_0 = i_0$ . Definiere  $\tilde{\tilde{H}} := \tilde{H} \circ r$ .

$$\begin{aligned} \tilde{H} \circ (ixid) &= \tilde{H} \circ r \circ (ixid) = \tilde{H} \circ \underbrace{r \circ j}_{id} \circ (ixid) \\ &= \tilde{H} \circ (i \circ id) = H \quad \checkmark \\ \tilde{\tilde{H}} \circ i_0 &= \tilde{H} \circ \underbrace{r \circ j \circ i_0}_{id} = \tilde{H} \circ i_0 = i_0 \quad \checkmark. \end{aligned}$$

(4  $\Rightarrow$  5)



$\tilde{H}$  existiert nach  $\Sigma$  des Pushouts  $M_i$ .

$K$  existiert nach Annahme (4).

(5  $\Rightarrow$  4) ✓

(4  $\Rightarrow$  3) sehr ähnlich zu (3  $\Rightarrow$  4) und (4  $\Rightarrow$  5).

(3  $\Rightarrow$  1)

$A \xrightarrow{i} X$  ist abgeschlossene Einbettung:

Das folgende Quadrat kommutiert:

$$\begin{array}{ccc}
 A & \xrightarrow{i} & X \\
 (\text{uOR, vgl.} \quad \downarrow i_1 & \quad \downarrow i_1 & (\leftarrow : \text{abgeschlossene} \\
 \text{Bem. 11}) \quad M_i & \longleftrightarrow & \text{Einbettung}) \\
 & \curvearrowleft \text{wegen ③, siehe Lemma 6} &
 \end{array}$$

Also ist  $i_1 \circ i$  eine abgeschlossene Einbettung, und da  $i_1: \frac{X}{X \times I}$  abgeschl. Einbettung ist, ist auch  $i$  eine abgeschl. Einbettung.

Wir können also wieder  $A \subseteq X$  und

$$M_i = A \times I \cup X \times \{0\} \text{ annehmen.}$$

Laut ③ existiert zu  $j := (i \circ id, i_0): M_i \hookrightarrow X \times I$

Retraktion  $M_i \xleftarrow{f} X \times I$ ,  
also  $r \circ j = id$ .

$$\text{Def.: } H: X \times I \longrightarrow X$$

$$(x, t) \mapsto \pi_X r(x, t)$$

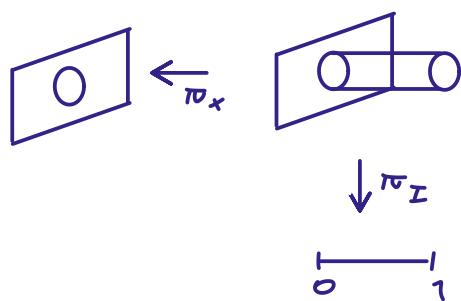
$\curvearrowleft$  Projektion auf  $X$ -Koordinate

$$U := \{x \in X \mid \pi_I r(x, 1) > 0\}$$

$\curvearrowleft$  Projektion auf  $I$ -Koordinate

Prüfe:

- $A \subseteq U$ : Für  $a \in A$  ist  $(a, 1) \in M_i$  und  
 $r(a, 1) = r_j(a, 1) = (a, 1)$ , also  
 $\pi_I r(a, 1) = 1 > 0$ .
- $H_0 = \text{id}$  Für alle  $x \in X$  ist  $(x, 0) \in M_i$ , daher  
 $r(x, 0) = (x, 0)$ , also  
 $\pi_X r(x, 0) = x$ .
- $H_t(a) = a$  für alle  $t$ , für alle  $a \in A$ :  
— analog, dann  $(a, t) \in M_i$ .
- $H_1(u) \in A$  für alle  $u \in U$ :  
Aus  $\pi_I r(u, 1) > 0$   
folgt  $\pi_X r(u, 1) \in A$ .



Definieren  $u: X \longrightarrow I$

$$x \mapsto \max \{ t - \pi_I r(x, t) \mid t \in I \}$$

Prüfe:

- $u$  wohldef. [...]
- $u$  stetig (benutzt: KO-Topologie auf  $I^I$   
ist induziert von Supremumsnorm §1)  
[...]
- $\bar{u}(0) = A$  [...]
- $\bar{u}[0,1] = u$  [...] □